



连续变倍自动对焦相机 (无照明)说明书

V1.0



因光学而生·为科技助力
WWW.GU-OPTICS.COM

联合光科(上海)技术有限公司

目录

前言	11
一、 产品简介	12
1 产品说明	12
2 产品特性	12
二、 连接操作	13
1 安装连接	13
2 激活配置	13
2.1 搜索工具激活	14
2.2 浏览器激活	15
3 登录/退出	16
3.1 登录系统	16
3.2 退出系统	17
4 主界面说明	17
4.1 预览操作	17
4.2 云台控制	18
4.3 预置点操作	20
4.4 巡航操作	21
4.5 花样扫描操作	23
4.6 线性扫描操作	23
5 录像回放	24
6 日志查询	26
三、 参数配置	27
1 本地配置	27



2	设备配置	28
2.1	网络及传输	28
2.2	视音频	36
2.3	图像	40
2.4	系统设置	45
2.5	系统维护	48
2.6	安全管理	49
2.7	用户管理	51
2.8	用户管理	52
3	PTZ 配置	52
3.1	基础配置	52
3.2	守望	54
3.3	隐私遮蔽	55
4	事件管理	56
4.1	普通事件	56
4.2	Smart 事件	62
5	存储	84
5.1	计划配置	84
5.2	存储管理	87
5.3	存储下载	89
四、http 对外标准交互协议		90
1	协议交互调用流程说明:	90
2	基本类型	91
2.1	Rect	91



3	设备登入/登出/心跳服务	92
3.1	登录	92
3.2	登出	94
3.3	心跳	95
4	机芯&云台升级服务	96
4.1	错误码	96
4.2	错误码	96
4.3	RPC	97
5	软件版本信息	115
5.1	获取设备信息	115
6	设备事件服务	117
6.1	移动侦测能力	117
6.2	移动侦测配置	121
6.3	遮挡报警能力	126
6.4	遮挡报警配置	129
6.5	异常检测能力	133
6.6	异常侦测配置	146
6.7	区域入侵能力	148
6.8	区域入侵配置	152
6.9	越界侦测能力	156
6.10	越界侦测配置	159
6.11	场景变更能力	163
6.12	场景变更配置	165
6.13	虚焦侦测能力	169



6.14	虚焦侦测配置.....	171
6.15	音频异常侦测能力	174
6.16	音频异常侦测配置.....	178
6.17	人脸检测能力.....	182
6.18	人脸检测配置.....	186
6.19	进入区域能力.....	190
6.20	进入区域侦测配置.....	193
6.21	离开区域能力.....	197
6.22	离开区域配置.....	200
6.23	徘徊侦测能力.....	204
6.24	徘徊侦测配置.....	207
6.25	人员聚集能力.....	211
6.26	人员聚集侦测配置.....	214
6.27	奔跑能力.....	218
6.28	奔跑侦测配置.....	221
6.29	停车检查能力.....	225
6.30	停车检测配置.....	228
6.31	物品遗留能力.....	231
6.32	物品遗留配置.....	235
6.33	物品拿取能力.....	238
6.34	物品拿取配置.....	241
6.35	客流统计能力.....	245
6.36	客流量配置.....	249
6.37	热度图能力.....	254



6.38	热度图配置.....	257
6.39	视频丢失能力.....	260
6.40	视频丢失配置.....	263
6.41	虚焦侦测表示能力	266
6.42	虚焦侦测是否发生配置	266
6.43	场景变更表示能力	267
6.44	场景变更是否发生配置	267
6.45	RPC.....	267
7	图像参数配置.....	350
7.1	设置图像参数配置	350
7.2	获取图像参数配置	351
7.3	图像参数配置.....	352
7.4	自动模式配置.....	353
8	PTZ 控制.....	361
8.1	PTZ 控制配置参数.....	361
8.2	PTZ 控制命令.....	362
8.3	云台重启.....	363
8.4	云台坐标归零.....	364
9	机芯镜头倍率获取/设置控制	365
9.1	获取镜头倍率配置	365
9.2	设置镜头倍率配置	366
9.3	获取镜头聚焦稳定状态	367
10	抓图.....	368
10.1	手动抓图 (JSON 方式 弃用)	368



10.2	手动抓图 (CGI 协议方式)	370
11	3D 定位功能.....	371
11.1	3D 定位配置.....	371
11.2	3D 定位控制.....	372
12	PTZF 变量控制.....	373
12.1	PTZFPoS 配置.....	373
12.2	PTZFPoS 范围参数配置.....	374
12.3	RPC.....	375
13	系统时间手动设置.....	379
13.1	获取 NTP 配置.....	379
13.2	获取设备时间.....	381
13.3	设置设备时间.....	382
14	预置点设置	383
14.1	预置点配置.....	383
14.2	预置点控制命令.....	384
14.3	获取预置点配置.....	385
15	灯光控制.....	387
15.1	灯光配置.....	387
15.2	灯光设置.....	387
16	雨刷控制.....	388
16.1	雨刷配置.....	388
16.2	雨刷设置.....	389
17	加热控制.....	390
17.1	加热配置.....	390



17.2	加热设置.....	390
18	除雾控制.....	392
18.1	除雾配置.....	392
18.2	雨刷设置.....	392
19	透雾控制.....	393
19.1	设置透雾模式.....	393
19.2	获取透雾模式.....	395
20	本机 GPS 信息.....	397
20.1	设置本机 GPS 坐标.....	397
20.2	获取本机 GPS 坐标.....	400
21	测距启动显示	402
22	自动跟踪.....	403
22.1	自动跟踪配置.....	403
22.2	获取自动跟踪能力	405
22.3	获取自动跟踪配置	406
22.4	设置自动跟踪配置	407
23	网络串口透明通道协议.....	409
24	强制 1 帧.....	410
25	网络配置.....	411
25.1	设置网络配置.....	411
25.2	获取网络配置.....	415
26	激光补光灯	418
26.1	变焦补光灯能力	418
26.2	变焦补光灯配置	420



26.3	RPC.....	420
27	PTZ OSD 显示.....	426
27.1	OSD 显示状态配置.....	426
27.2	RPC.....	427
28	设备恢复.....	432
28.1	设备重启.....	432
28.2	恢复出厂设置.....	433
29	OSD 配置服务.....	435
29.1	配置.....	435
29.2	能力.....	438
29.3	RPC.....	441
30	十字光标.....	447
30.1	十字光标 OSD 配置.....	447
30.2	RPC.....	448
31	区域聚焦.....	451
31.1	区域聚焦配置.....	451
31.2	RPC.....	451
32	日夜状态获取.....	453
33	获取当前视场角.....	454
34	获取镜头焦距.....	456
35	PTZ 参数配置.....	457
35.1	设置 Zoom 变倍速度.....	457
35.2	获取 PTZ 基本配置参数.....	459
36	相机通用接口.....	461



36.1	通用接口命令配置.....	461
36.2	设备断电通知配置.....	461
36.3	图像场景和聚焦参数配置.....	463
36.4	激光测距.....	467
五 常见问题.....		468
1	使用浏览器登录机芯设备 web 界面，没有下载预览插件.....	468
2	解决方法，开启浏览器的 IE 兼容模式：.....	469



前言

本节内容的目的是确保用户通过本手册能够正确使用产品，以避免操作中的危险或财产损失。在使用此产品之前，请认真阅读产品手册并妥善保存以备日后参考。

注意

请勿将产品安装到剧烈震动或有冲击性环境中，产品使用请远离电磁干扰。（忽视此项可能会损坏产品）。

室内产品请勿安装在可能淋到水或其他液体的环境。

请在产品参考的温湿度要求环境下使用，请勿在过热、过冷、粉尘多或者高湿度的环境下使用产品。

请勿直接触碰产品散热部件，以免烫伤。

请勿将设备放置于具有腐蚀性气体的环境，腐蚀性气体会对设备造成破坏。

请勿将镜头对准强光源（如太阳光、激光等），否则会损坏图像传感器。

请保持产品周围有良好通风环境，防止热量积聚损坏产品。

请勿直接触碰到图像传感器，若有必要清洁，请将柔软的干净布用酒精稍微湿润，轻轻拭去尘污；当产品不使用时，请将防尘盖加上，以保护图像传感器。

设备接入互联网可能面临网络安全问题，请您加强个人信息及数据安全的保护。当您发现设备可能存在网络安全隐患时，请及时与我们联系。

请您理解，您有责任合理配置所有的密码及其他相关产品安全设置，并妥善保管好您的用户名和密码。

请妥善保存摄像机的全部原包装材料，以便出现问题时，使用包装材料将摄像机包装好，寄到代理商或返回厂家处理。非原包装材料导致的运输途中的意外损坏，由使用者承担责任。





一站式光学器件现货供应商

因光学而生·为科技助力

一、产品简介

1 产品说明

网络高清机芯设备采用智能编码压缩技术和集成音频采集技术，最大限度的减少了压缩损失，使其能够在更低的码率下节省更多的传输带宽和存储空间。机芯设备可以通过浏览器或客户端软件，实现远距离传输和实时视频浏览和配置等功能，内嵌光学变倍百万像素镜头，可实现大范围监控，而且图像清晰细腻真实，色彩丰富。同时机芯设备具有良好的低照度性能，体积小、功耗低，绿色节能又环保。网络高清机芯设备可无缝接入球机、云台等其他网络设备，广泛应用于小区道路，学校，公园，广场等高清画质要求的大型监控场景。

2 产品特性

支持智能视频编码压缩技术，支持多级别视频质量配置、编码复杂度设置

支持三码流技术，每路码流可独立配置分辨率及帧率

支持自动快速聚焦，使用更便捷

支持 ICR 红外滤片式自动切换，实现日夜监控需求

支持移动侦测、遮挡报警、异常报警等智能侦测报警功能

支持音频输入和音频输出，报警输入和报警输出，支持报警联动

支持 3D 数字降噪、电子防抖、光学透雾，支持 120dB 光学宽动态

支持最大 256G 的 MicroSD/SDHC/SDXC 卡存储

支持 ONVIF、GB/T28181 等标准网络协议接入

接口丰富，支持多种功能扩展

体积小、功耗低，方便接入球机、云台



二、连接操作

注意：

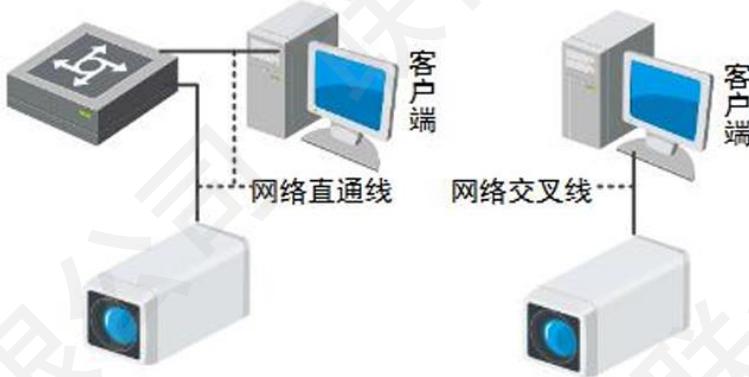
若您将产品接入互联网需自担风险，包括但不限于产品可能遭受网络攻击、黑客攻击、病毒感染等，本公司不对因此造成的产品工作异常、信息泄露等问题承担责任，但本公司将及时为您提供产品相关技术支持。

1 安装连接

设备完成安装后，需要进行功能的配置及参数的设置，您可以通过浏览器进行相关功能的配置。

配置前请确认设备与电脑已经连接并且能够访问需要设置的产品。连接方式有如下两种，如 2-1 所示。

左侧是通过直通线连线连接的示意图，右侧为通过交叉网线连接的示意图。



2 激活配置

设备首次登陆时需要进行激活操作，设置登录密码后，才能正常登录和使用，您可通过 IPSearch 软件、客户端软件和浏览器三种方式激活激活并使用设备。为保护您的个人



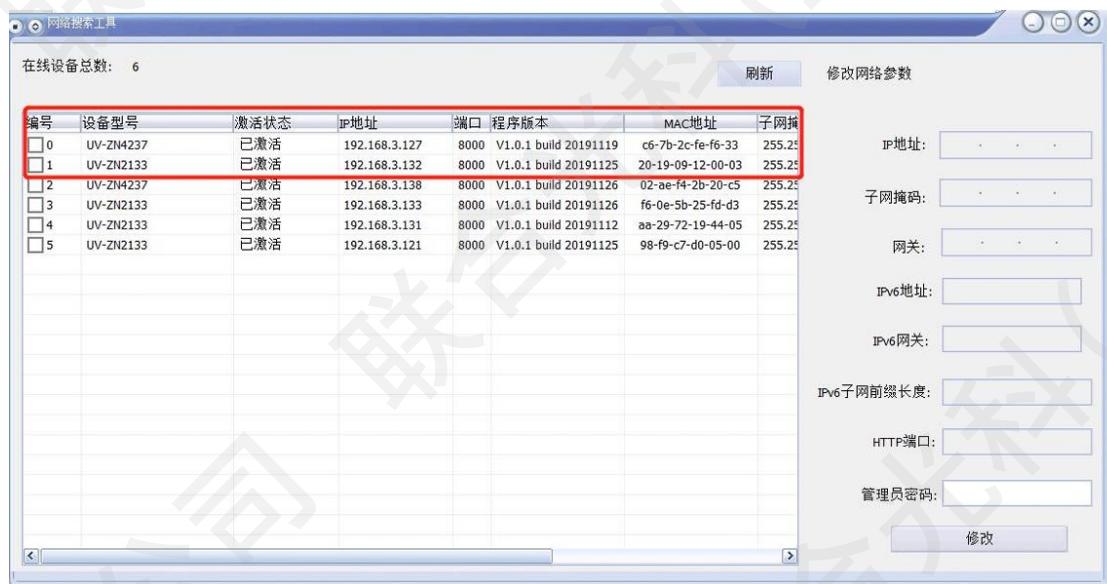
隐私和企业数据，避免摄像机产品的网络安全问题，建议您设置符合安全规范的高强度密码。

设备初始 IP 地址：192.168.1.68

设备管理员账号：admin

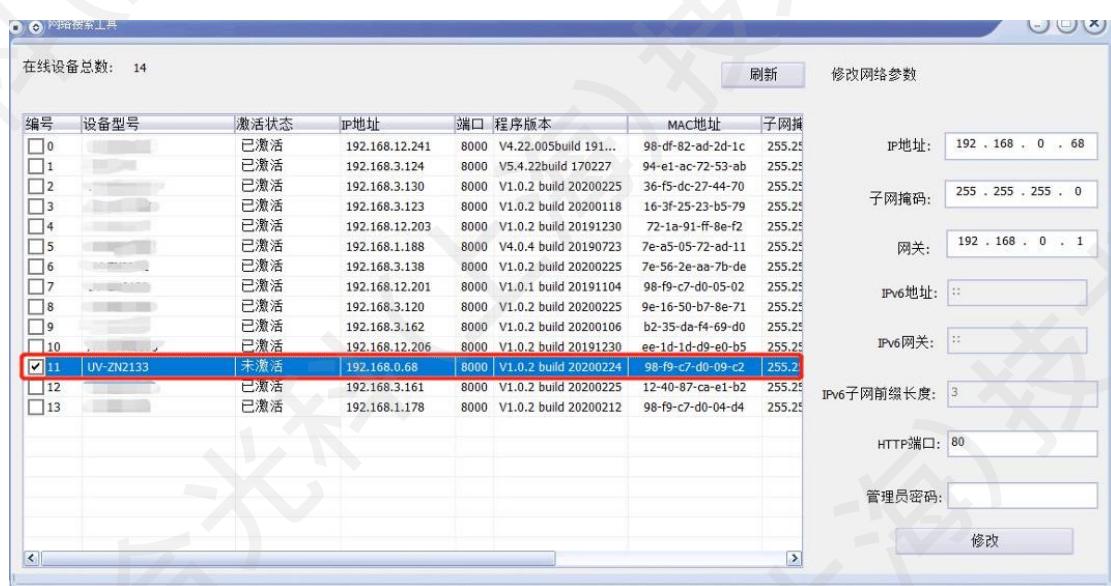
2.1 搜索工具激活

步骤 1 安装 IPSearchTool 软件，运行软件后，点击刷新按钮软件自动搜索局域网内的所有在线设备，列表中会显示设备类型、激活状态、IP 地址、软件版本、设备序列号等信息。

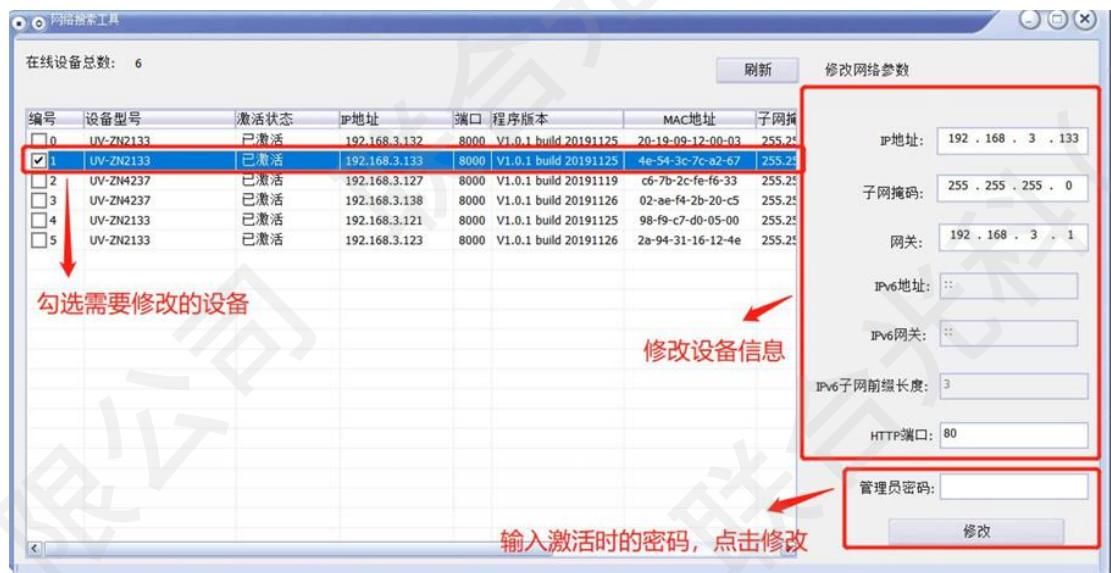


步骤 2 勾选未激活状态的设备，在“激活设备”处设置设备密码，单击“激活”，设备成功激活后，列表中“激活状态”会更新为“已激活”，如 2-3 所示。





步骤 3 勾选已激活的设备，设置网络摄像机的 IP 地址、子网掩码、网关等信息。输入设备密码，单击“修改”，提示“修改参数成功”后，则表示 IP 等参数设置生效，如 2-4 所示。



2.2 浏览器激活

步骤 1 将电脑 IP 地址设置为与机芯同一网段，打开浏览器输入机芯的默认 IP 地址，弹出激活界面，如图 2-5 所示，输入密码点击确认激活机芯。



首次登录

用户名: admin

密码:

中
8-16位, 只能用数字、小写字母、大写字母、特殊字符的两种以上组合

密码确认:

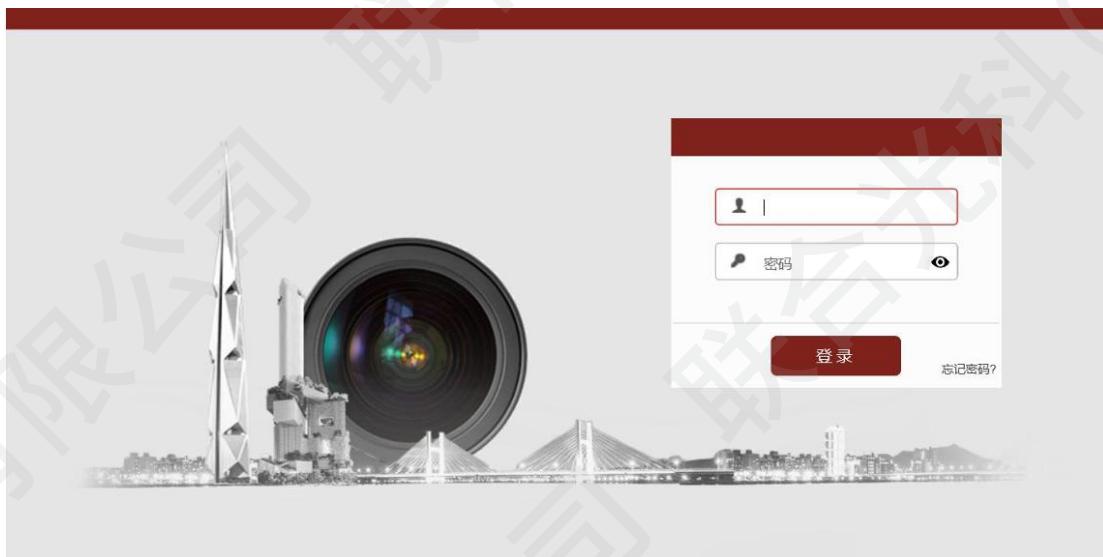
确定 取消

步骤 2 激活成功后使用设置密码登录机芯, 可进行预览配置。

3 登录/退出

3.1 登录系统

设备与您的电脑连接后, 使用浏览器输入您需要登录的设备 IP, 首次登录时浏览器将提示安装插件, 请允许安装。插件安装完成后, 重新打开浏览器输入设备 IP, 将弹出如 2-6 所示的登录界面, 输入用户名和密码即可登录系统。如您已使用 IPSearch 软件修改过初始 IP 地址, 请使用修改后的 IP 地址登录。



注意: 安装插件时请关闭浏览器, 否则会导致控件安装不成功。

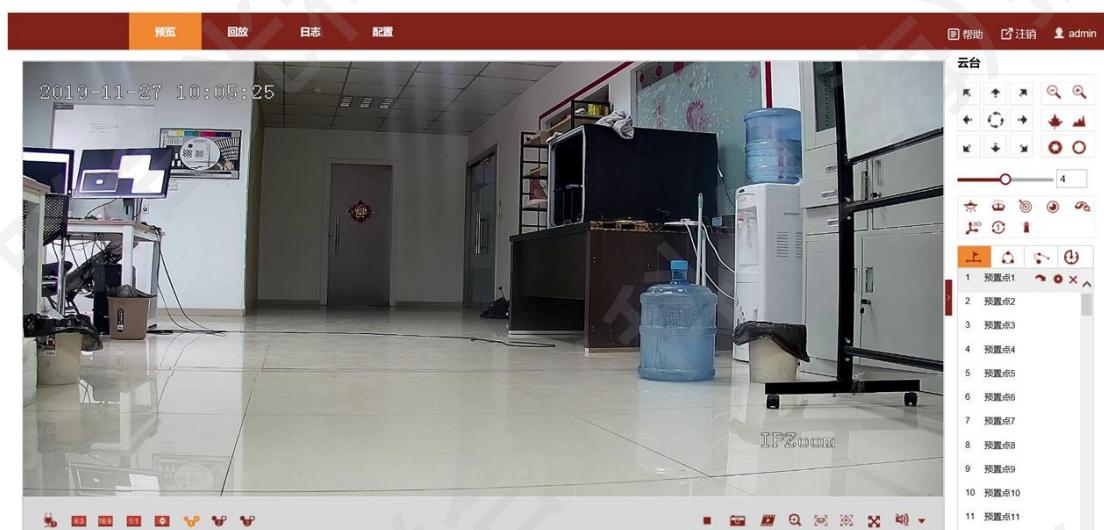


3.2 退出系统

当进入设备主界面时，您可单击右上角的“注销”安全退出系统。

4 主界面说明

在网络摄像机主界面上，您可以进行预览、回放、日志查找及参数配置的操作，如2-7所示。



4.1 预览操作

单击“预览”按键，进入设备预览界面，进行如下预览操作：

画面比例： 分别表示预览画面大小为：4:3, 16:9, 1:1, 自适应大小。

码流类型： 分别代表主码流、子码流和第三码流类型。

语音对讲：点击 按键，开启语音对讲功能，开启后按键变为 ，再次点击按键，语音对讲功能关闭。

预览启停：点击 按键，开启设备预览，开启后按键变为 ，再次点击按键，预览关闭。

预览抓图：点击 按键，抓取一张实时预览图片并保持到本地路径。



预览录像：点击  按键，开启录像功能，录像时按键变为 ，再次点击，录像停止，录像文件保存到本地路径。

电子放大：点击按键 ，开启电子放大功能，开启后按键变为 ，此时在预览画面上按住鼠标左键绘制一矩形区域，设备将对该区域进行电子放大，再次点击按键，电子放大功能关闭。

区域曝光：点击  按键，开启区域曝光功能，开启后按键变为 ，此时在预览画面上按住鼠标左键绘制一矩形区域，设备将对该区域进行曝光优化，再次点击按键，区域曝光功能关闭。

区域聚焦：点击  按键，开启区域聚焦功能，开启后按键变为 ，此时在预览画面上按住鼠标左键绘制一矩形区域，设备将对该区域进行聚焦优化，再次点击按键，区域聚焦功能关闭。

全屏模式：点击  按键，预览进入全屏模式，按空格键或者 Esc 建退出全屏模式。

音量调节：点击  按键，显示 ，拖动音量条调节音量大小。

4.2 云台控制



单击预览界面右边的 “联合光科（上海）技术有限公司





运动控制：长按方向控制键可控制云台按水平，垂直等方向转动；点击  按键，开启自动扫描功能，开启后按键变为 ，云台按水平方向进行自动扫描运动，再次点击按键，自动扫描功能关闭。

调焦：  分别表示“调焦-”和“调焦+”；长按  按键，预览缩小，长按  按键，预览放大。

聚焦：  分别表示“聚焦-”和“聚焦+”；手动聚焦模式下，长按  按键，远处物体变得清楚，近处物体逐渐变得模糊，长按  按键，近处物体变得清楚，远处物体变得模糊。

光圈：  分别表示“光圈-”和“光圈+”；手动曝光模式下，点击  按键，光圈减小，画面变暗，点击  按键，光圈增大，画面变亮。

云台速度： 表示云台转动速度等级，数值越大，云台转动速度越快。





辅助菜单： 分别表示“灯光”、“雨刷”、“辅助聚焦”、“镜头初始化”、“手动跟踪”、“3D定位”、“一键巡航”、“一键守望”、“除雾”和“加热”。

云台功能： 分别表示预置点、巡航、线性扫描和花样扫描。

4.3 预置点操作

预置点操作具体步骤如下：

步骤 1 点击 按键，进入预置点配置菜单，如图 2-9 所示，已设置的预置点高亮显示，为设置的预置点置灰显示。



步骤 2 控制云台方向键，转动运动至预置点需要保存位置。

步骤 3 选择要设置的预置点，点击 按键，完成预置点设置。

预置点设置完成后，可对该预置点进行调用、重置和删除操作：

调用预置点：点击 按键，云台方位转动至设置位置。

重置预置点：点击 按键，重置预置点，设置方法与预置点设置步骤一致。



删除预置点：点击  按键，删除已设置预置点。

4.4 巡航操作

巡航扫描可根据设定的预置点进行自动扫描。设备默认支持 8 条巡航路径，每条路径支持 32 个巡航点设置，每个巡航点可设置对应的预置点、巡航速度和停留时间。巡航操作具体步骤如下：

步骤 1 点击  按键，进入巡航路径配置界面，如图 2-10 所示，默认支持 8 条巡航路径。



步骤 2 选择要设置的巡航路径，点击  按键，进入设置界面，如图 2-11 所示。





步骤3 点击 $+$ 按键，添加巡航点，设置对应的前置点、巡航速度和停留时间。每条巡航路径可以设置32个巡航点。如图2.12所示。

删除巡航点：选择巡航点，点击 \times 按键，删除该巡航点。

巡航点顺序：选择巡航点，点击 \downarrow \uparrow 按键，调整巡航点顺序。



步骤4 巡航点设置完成后，点击确认，完成巡航路径设置。对已设置的巡航路径可进行调用、暂停、修改和删除操作：

调用巡航路径：点击 \triangleright 按键，调用巡航路径，开启巡航。

暂停巡航调用：点击 \blacksquare 按键，停止巡航调用。

修改巡航路径：点击 花形 按键，进入巡航点设置界面，修改巡航路径设置。

删除巡航路径：点击 \times 按键，删除该巡航路径。



4.5 花样扫描操作

设备默认支持 1 条花样扫描路径，花样扫描操作具体步骤如下：

步骤 1 点击  按键，进入花样扫描配置界面，选择花样扫描 1，如图 2-13 所示。



步骤 2 点击  按键，开始记录设备运动动作。

步骤 3 运动动作记录完成后，点击  按键，花样扫描路径设置完成。

对已设置的花样扫描路径可进行调用、暂停、修改和删除操作：

调用花样扫描：点击  按键，调用花样扫描路径，开启花样扫描。

暂停花样扫描：点击  按键，停止花样扫描调用。

修改花样扫描：点击   按键，修改花样扫描路径信息，设置方法与花样扫描设置步骤一致。

删除花样扫描：点击  按键，删除花样扫描路径

4.6 线性扫描操作

线性扫描可根据左右限位在区域内进行自动扫描。设备默认支持 4 条线性扫描路径。线性扫描操作具体步骤如下：

步骤 1 点击  按键，进入线性扫描配置界面，如图 2-14 所示，选择线性扫描 1。





步骤 2 控制云台方向键，转动设备至设定位置，点击   按键，设置左限位和右限位，完成线性扫描路径设置。

对已设置的线性扫描路径可进行调用、暂停、速度修改和限位修改操作：

调用线性扫描：点击  按键，调用线性扫描路径，开启线性扫描。

暂停线性扫描：点击  按键，停止线性扫描调用。

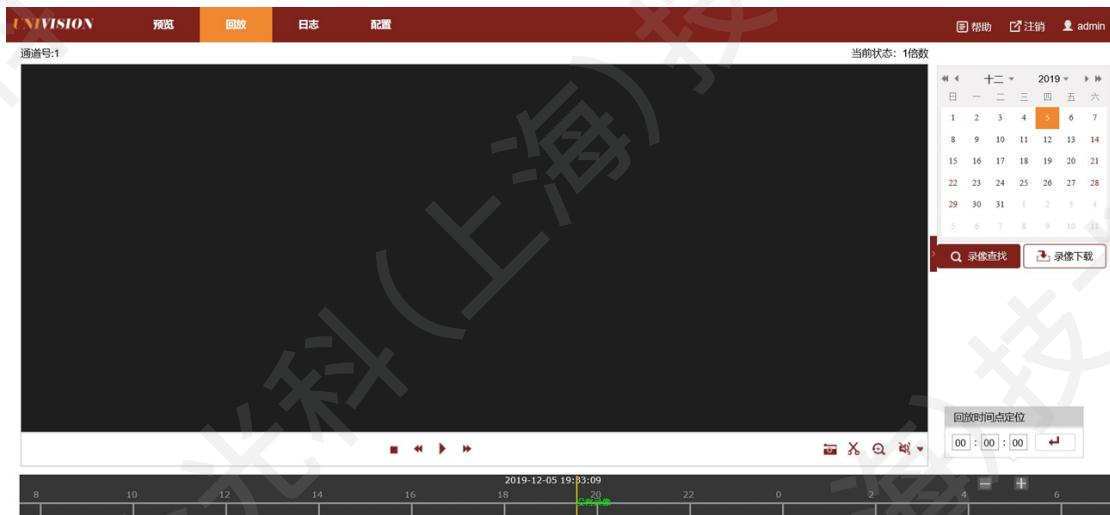
修改扫描速度：点击  按键，修改花样扫描速度。

修改左右限位：点击   按键，修改除花样扫描路径信息，设置方法与线性扫描设置步骤一致。

5 录像回放

点击“回放”按键，进入设备录像回放界面，如图 2-15 所示。





回放界面可以对存储在 SD 卡和 NAS 磁盘中的有效录像文件进行查找、回放和下载等操作，具体功能如下：

录像查找：在右侧日历中选择日期，点击  录像查找 按键，符合条件的录像文件将显示在时间条上。

录像下载：点击  录像下载 按键，进入录像下载界面，选择需要下载的录像片段，点击下载，即可下载录像文件到本地；点击停止，录像下载任务终止；点击打开录像文件夹，打开本地文件夹路径，可查看下载录像文件。

回访时间定位：在回放定位菜单中输入回放时间点，点击  按键，录像从定位时间点开始回放。

录像播放/停止：点击  按键，开始回放查找到的录像文件，点击  按键，回放暂停；点击  按键，回放停止。

快放/慢放：点击  按键，回放暂按按键，录像回放速度加快，支持 2 倍数和 4 倍数回放；点击  按键，录像回放速度减慢，支持 0.5 倍数和 0.25 倍数回放。



录像抓图：点击  按键，抓取一张回放录像图片并保持到本地路径。

录像剪切：点击  按键，开始对查询到的回放录像进行剪切，再点击  按键，停止剪切，

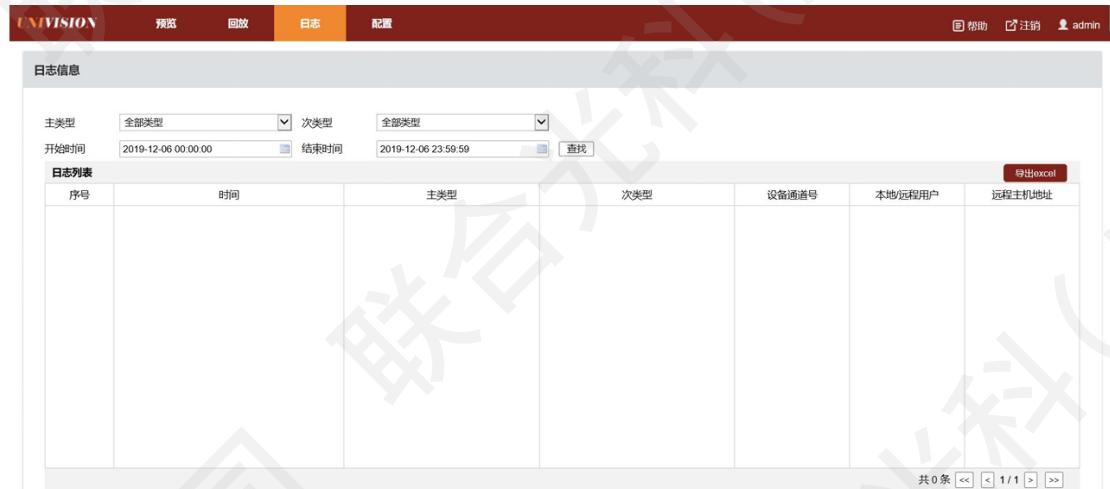
提示剪切完成，剪切录像文件保存到本地路径。

电子放大：点击  按键，开启电子放大功能，此时在录像回放画面上按住鼠标左键绘制一矩形区域，设备将对该区域进行电子放大，再次点击  按键，电子放大功能关闭。

音量调节：点击  按键，显示  ，拖动音量条调节音量大小。

6 日志查询

点击“日志”按键，进入设备日志查询界面，如图 2-16 所示。



日志查找：选择需要查询的日志主类型和次类型及查询时间后，点击查找按键即可搜索到符合条件的日志记录。

日志信息：日志列表显示有“序号”、“时间”、“主类型”、“次类型”、“设备通道号”、“本地/远程用户”、“远程主机地址”的日志信息。

日志导出：点击  按键，查询到的日志保存到本地路径。



三、参数配置

1 本地配置

点击“配置”→“本地配置”按键，进入本地配置界面，如图 3-1 所示。本地配置用来配置设备预览参数、录像文件及图片的本地存储路径。



视频流协议

协议类型 UDP TCP MULTICAST HTTP

规则信息 启用 禁用

水印信息 启用 禁用

播放性能 自动均衡 最短延迟

录像文件

录像文件大小 256M 512M 1G

录像保存路径 浏览 打开文件夹

录像下载路径 浏览 打开文件夹

抓图文件

预览抓图路径 浏览 打开文件夹

回放抓图路径 浏览 打开文件夹

剪辑文件

录像剪辑路径 浏览 打开文件夹

保存

协议类型：TCP、UDP、MULTICAST、HTTP 可选，系统默认为 TCP。

规则信息：可选择启用或者禁用，启用后预览在预览界面上出现事件测试的动态分析或规则框等。

水印信息：可选择启用或者禁用，启用后再预览界面上出现设备序列号、mac 地址等信息。

录像文件大小：设置单个录像文件的存储大小。



录像保存路径：预览录像后录像文件存放的本地路径。

录像下载路径：录像回放时下载的录像文件存放的本地路径。

预览抓图路径：预览抓图后图片文件存放的本地路径。

回放抓图路径：录像回放时抓图图片文件存放的本地路径。

录像剪辑路径：录像回放时剪辑的录像文件存放的本地路径。

2 设备配置

点击“配置”→“设备配置”按键，进入设备配置界面，主要包括网络及传输、视音频、图像、系统设置、系统维护、安全管理和用户管理。

2.1 网络及传输

2.1.1 TCP/IP

点击“配置”→“设备配置”→“网络及传输”→“TCP/IP”按键，进入参数配置界面，如图 3-2 所示。



Lan

网卡类型	自动
自动获取IP地址	<input type="checkbox"/> OFF
设备IPv4地址	192.168.3.135
IPv4子网掩码	255.255.255.0
IPv4默认网关	192.168.3.1
IPv6模式	手动
设备IPv6地址	::
IPv6子网掩码	3
IPv6默认网关	::
物理地址	98:f9:c7:d0:05:02
MTU	1500
IPv4多播地址	239.0.0.0
IPv6多播地址	ff02::1
DNS服务器配置	
首选DNS服务器	114.114.114.114
备用DNS服务器	8.8.8.8



网卡参数配置可以设置“网卡类型”、“设备 IPv4 地址”“IPv4 子网掩码”和“IPv4

默认网关”，自动获取 IP 地址设置为 ON，设备可自动获取网络地址及相关网络参数。

部分设备支持 IPv6 网络通信协议，用户可以配置“IPv6 模式”，其中包括“手动”、

“自动获取”和“路由公告”三种模式，请根据实际网络需要配置。

“物理地址”显示设备当前的物理地址，此地址不可设置也不可变。

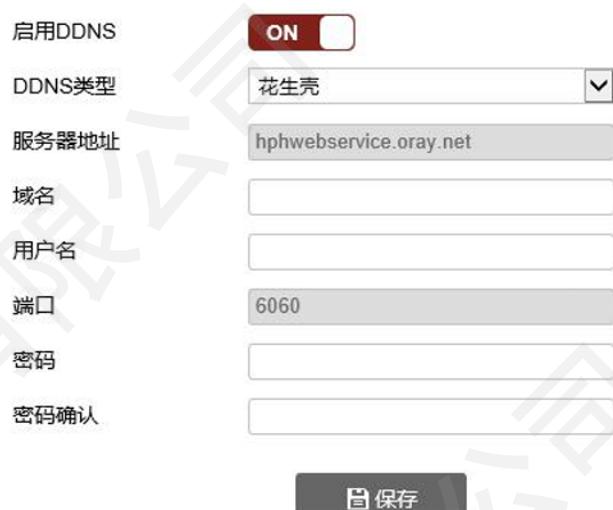
“MTU”项可以设置最大传输单元，指 TCP/UDP 协议网络传输中所通过的最大数据包的大小。

多播地址可按实际需求设置。

DNS 服务器配置可进行“首选 DNS 服务器”和“备用 DNS 服务器”设置，在设置了正确的 DNS 地址后，域名访问才能正常使用。

2.1.2 DDNS

点击“配置”→“设备配置”→“网络及传输”→“DDNS”按键，进入参数配置界面，如图 3-3 所示。



启用DDNS

DDNS类型

服务器地址

域名

用户名

端口

密码

密码确认



在公网网络环境中，多数用户使用的动态 IP 地址，采用 DDNS（动态域名解析），通过域名来访问设备，可以有效解决无法获取当前动态 IP 来访问设备的问题。

“启用 DDNS” 设置为 ON，开启 DDNS 功能。DDNS 类型可以选择

“NO-IP” “HIDDNS” “DynDNS”。

DynDNS 和 NO-IP 需要填写运营商的服务器地址，默认开启，服务器地址即域名解析软件运营商的服务器地址，设备域名即用户在软件运营商网站上申请的域名，端口号可以根据需要进行配置，用户名和密码即用户注册账号对应的用户名和密码。

HIDDNS 只需要做配置设备域名，如果该选项空白不填写，设备将使用序列号后九位作为域名。例如设备序列号为“408701350”，外网访问

<http://www.hik-online.com/408701350> 即跳转设备所在用的当前 IP 地址页面。

2.1.3 端口

点击“配置”→“设备配置”→“网络及传输”→“端口”按键，进入参数配置界面，如图 3-4 所示。



端口配置参数可以设置“HTTP 端口（默认 80）”、“HTTPS 端口（默认 443）”、“RTSP 端口（默认 554）”和“SDK 端口（默认 3721）”通过网络访问设备时可根据需要设置相应的端口。



2.1.4 端口映射

点击“配置”→“设备配置”→“网络及传输”→“端口映射”按键，进入参数配置界面，如图 3-5 所示。



The screenshot shows the 'Port Mapping' configuration page. At the top, there is a switch labeled 'UPnP™使能' (UPnP Enabled) which is currently set to 'OFF'. Below it is a text input field for '别名' (Alias) containing 'IP CAMERA'. A dropdown menu for '端口映射方式' (Port Mapping Method) is set to '手动' (Manual). The main table lists three entries:

启用	端口类型	外部端口	外部IP地址	内部端口	状态
<input checked="" type="checkbox"/>	HTTP	9080	122.235.161.252	80	未生效
<input checked="" type="checkbox"/>	RTSP	9554	122.235.161.252	554	未生效
<input checked="" type="checkbox"/>	SDK端口	9060	122.235.161.252	3721	未生效

At the bottom right of the table is a red '保存' (Save) button.

“UPnP™ 使能”设置为 ON，开启端口映射功能。端口映射方式有“手动”和“自动”。

“自动”模式下，用户无需修改映射端口，设备可以自动端口映射到公网中。

“手动”模式下，用户可以手动修改指定公网下要映射的外部端口，不需要修改设备本身的端口，将设备端口映射到公网中。

在同一局域网广播域中开启了 UPnP 协议的电脑系统上，用户可以直接在系统的网络中搜索到摄像机并显示出型号和序列号，双击该图标，即会自动弹出浏览器页面访问设备的当前 IP 地址。

2.1.5 SNMP

点击“配置”→“设备配置”→“网络及传输”→“SNMP”按键，进入参数配置界面，如图 3-6 所示。



SNMP v1/v2

启用SNMPv1	<input type="checkbox"/> OFF
启用SNMPv2c	<input type="checkbox"/> OFF
读共同体名称	public
写共同体名称	private
Trap地址	192.168.0.100
Trap端口	162
Trap团体名	public

SNMP v3

启用SNMPv3	<input type="checkbox"/> OFF
读安全名称	public
安全级别	no auth,no priv
写安全名称	private
安全级别	no auth,no priv

SNMP其他配置

SNMP端口	161
--------	-----

启保存

通过配置 SNMP 协议可实现对设备参数的获取或接收设备的报警异常信息。

勾选“启用 SNMPv1”、“启用 SNMPv2c”表示开启设备的 SNMP 功能。

分别设置“写共同体名称”、“读共同体名称”，然后设置 Trap 管理地址，设备可向管理站发送报警和异常信息，通过设置 Trap 端口（默认 162）可接收设备的信息。

摄像机也支持“SNMPv3”，可根据用户需要进行设置。

“SNMP 其他配置”可进行 SNMP 端口设置。

相关参数修改后，需单击【保存】按键来保存相关设置。

设置 SNMP 参数前，用户需要有 SNMP 服务器端，并配置好各项参数。

2.1.6 FTP

点击“配置”→“设备配置”→“网络及传输”→“FTP”按键，进入参数配置界面，



如图 3-7 所示。



FTP使能 OFF
服务器地址
端口 21
 匿名登录
用户名
密码
密码确认
目录结构 根目录

通过配置 FTP 参数可以实现在特定的 FTP 服务器上进行文件的双向传输。

服务器地址、端口即用户 FTP 服务器的地址和对应端口。

目录结构可设置文件的保存路径，“保存在根目录”、“使用一级目录”、“使用二级目录”可选。一级目录可选择“使用设备名”、“使用设备号”、“使用设备 IP”来进行定义。二级目录可选择“使用通道名”和“使用通道号”来进行定义。

FTP 参数设置完成后，点击“测试”按键，查看设置的 FTP 服务是否正常，相关参数修改后，需单击【保存】按键来保存相关设置。

2.1.7 Email

点击“配置”→“设备配置”→“网络及传输”→“EMAIL”按键，进入参数配置界面，

如图 3-8 所示。



发件人
发件人名称
发件人地址
SMTP服务器
SMTP端口 25
邮件加密 不加密
 图片附件
用户名
密码
密码确认
收件人
序号 收件人名称 收件人地址
1
2
3





一站式光学器件现货供应商

因光学而生·为科技助力

通过设置邮件参数，当有报警发生时，可以发送邮件到指定的邮箱。

发件人信息：输入发件人的邮箱地址、SMTP 服务器的地址、SMTP 端口号（默认 25）、

用户名、密码。

邮件加密：可选择 SSL、TLS 和不加密。当选择 SSL 和 TLS 是，勾选“启用 STARTTLS”，

SMTP 端口号为 465，邮件发送将经过 STARTTLS 加密；若不勾选启用 STARTTLS”，

SMTP 端口号为 25，邮件发送将经过 SSL 或 TLS 加密。

图片附加：勾选后，邮件中将附带即时抓图一张。

收件人信息：输入收件人的邮箱地址，点击“测试”按键，确认邮箱功能是否正常。

2.1.8 平台接入

点击“配置”→“设备配置”→“网络及传输”→“平台接入”按键，进入参数配置界面，如图 3-9 所示。

平台接入方式	GB28181	
启用GB28181	<input checked="" type="checkbox"/>	
协议版本	GB2011	
本地SIP端口	5060	
SIP服务器ID	3402000000200000001	
SIP服务器域	3402000000	
SIP服务器地址	192.168.12.241	
SIP服务器端口	5061	
SIP用户名	3402000000132000002	
SIP用户密码	*****	
密码确认	*****	
码流索引	主码流	
注册有效期(秒)	3600	
注册状态	在线	
心跳周期(秒)	60	
最大心跳超时次数	3	
视频通道编码ID	报警输入编码ID	音频编码通道ID
通道号	视频通道编码ID	
1	3402000000132000002	

保存



启用 28181 接入，设置相关参数，点击“保存”按键，完成 28181 接入。

28181 接入是指遵循 GB/T28181 的要求，将网络一体机注册到公安网平台，然后通过公安网平台控制智能球，实现视音频点播、历史视音频的回放等操作。

协议版本可选择 GB2011 和 GB2017，当选择 GB2017 时，传输协议可选择 UDP 和 TCP。

2.1.9 QoS

点击“配置”→“设备配置”→“网络及传输”→“QoS”按键，进入参数配置界面，如图 3-10 所示。



QoS 功能需要传输路径上的网络设备（如路由器）支持。

通过配置 QoS 服务质量可有效解决网络延迟和网络阻塞问题。

可分别对 QoS 分类标准“视/音频 DSCP”、“报警 DSCP”、“管理 DSCP 值”进行设置。

相关参数修改后，需单击【保存】按键来保存相关设置。

2.1.10 802.1X

点击“配置”→“设备配置”→“网络及传输”→“802.1X”按键，进入参数配置界面，如图 3-11 所示。





启用IEEE 802.1X OFF
协议类型 EAP-MD5
EAPOL版本 1
用户名
密码
密码确认
保存

通过配置 802.1X 协议可实现对连接设备的用户权限的认证。

启用 IEEE802.1X 使能表示开启设备的 802.1X 认证功能。

协议类型默认为“EAP-MD5”。EAPOL 版本“1”、“2”可选，可根据网络交换设备的协议版本进行选择。

“用户名”和“密码”即连接设备的用户名和密码，参数设置完成后，点击“保存”按键。

2.2 视音频

2.2.1 视频流

点击“配置”→“设备配置”→“视音频”→“视频流”按键，进入参数配置界面，如图 3-13 所示。



码流类型 主码流
视频类型 复合流
视频编码 H.264
编码复杂度 中
SVC 关闭
分辨率 1920*1080P
帧率 25
I帧间隔 50
码率类型 定码率
码率大小 4096
保存

码流类型：可设置主码流、子码流和第三码流的视频参数。

视频类型：可设置视频流和复合流，复合流包含视频流和音频流。

视频编码：可设置 H.265、H.264 和 MJPEG。具体编码类型以实际设备为准。



编码复杂度：相同码率下编码算法读越高，图像质量越好，但对网络带宽要求也越高。

SVC：一种可扩展视频编码技术，用于带宽不足时抽帧录像，减少存储空间，抽帧后的录像文件仍支持正常解码。该功能必须配合支持 SVC 的后端设备才能应用，且只对 H.264 编码的设备可设。

分辨率：可根据实际需求设置需要的分辨率大小，分辨率越高，对于网络带宽要求越高。

帧率：表示视频每秒的帧数，可根据实际需求设置，帧率越高，对于网络带宽要求越高，需要的存储空间也越高。

I 帧间隔：表示前后两个关键帧之间的帧数。I 帧间隔越大，码率波动越小，但图像质量越低，反之图像质量越高。

码率类型和码率大小：码率类型可设置定码率和变码率。定码率表示已设定的码率大小传输，压缩快，但可能会造成食品马赛克现象。变码率表示在不超出码率大小的基础上自行变动，压缩速度较慢，但是保证复杂场景下的图像清晰度。

图像质量：当码率类型设为变码率时可设置图像质量，根据实际需求来设置，图像质量等级越高，对于网络带宽要求越高。

2.2.2 音频

点击“配置”→“设备配置”→“视音频”→“音频”按键，进入参数配置界面，如图 3-14 所示。



音频编码：音频编码格式可选择“G.711a”、“G.711u”、“G.726”、“MP2L2”。

“G.722.1”、“AAC”和PCM。

音频输入：根据实际设备型号，可选“LineIn”和“MicIn”，如果用户使用有源拾音器，该项请选择 LineIn，如果用户使用无源麦克风，该项请选择 MicIn。

音频输出：根据实际设备型号，可选“LineOut”和“SpeakOut”。

输入音量：表示音频输入源的增益控制数值，默认为50，用户可根据实际音量需求调节1-100。

环境噪声过滤：环境噪声过滤开启可过滤一定周围环境噪音。

2.2.3 ROI

点击“配置”→“设备配置”→“视音频”→“ROI”按键，进入参数配置界面，如图3-15所示。



ROI功能为感兴趣区域编码功能，开启后可集中码流使得该绘制区域更加清晰，适用于码流不足的情况下。

步骤1 设置码流类型：主码流、子码流和第三码流。



步骤 2 绘制固定区域，根据需要绘制区域大小，选择区域编号。

步骤 3 绘制完成后，设置改区域的等级和区域名称。

步骤 4 勾选启用 ROI 区域，点击保存，开启 ROI 功能。

2.2.4 区域裁剪

点击“配置”→“设备配置”→“视音频”→“区域裁剪”按键，进入参数配置界面，

如图 3-16 所示。



区域裁剪功能是指用户对重要的监控区域进行局部裁剪设置，可以减少网络传输带宽和存储空间。

步骤 1 启用区域裁剪，码流类型为第三码流。

步骤 2 选择裁剪分辨率，在图像中心显示红色的矩形框，可用鼠标拖动可到图像的任意位置。

2.2.5 码流信息叠加

点击“配置”→“设备配置”→“视音频”→“码流信息叠加”按键，进入参数配置界面，如图 3-17 所示。



启用支持智能后检索 保存

智能后检索功能需要配合启用本地配置规则信息，用户需要该功能时可勾选该选项。

2.3 图像

2.3.1 图像参数

点击“配置”→“设备配置”→“图像”→“图像参数”按键，进入参数配置界面，如图3-18所示。



图像调节：可针对图像画面效果调节摄像机的“亮度”、“对比度”、“饱和度”、“锐度”，可设置1~100。

曝光：分为自动，手动、光圈优先、快门优先四种模式。

自动模式：光圈、快门、增益自动调节，可设置快门和增益的限制值。

光圈优先模式：光圈使用设定的固定光圈值，快门和增益自动调节。

快门优先模式：快门使用设定的固定快门值，光圈和增益自动调节。



手动模式：光圈、快门、增益手动设置。

当环境亮度很低时，可选择开启低照度电子快门，开启该功能后，可延长曝光时间，增强画面亮度，但是该功能下不宜将设备对准高速运动的物体，会造成拖影现象。慢快门等级越高，曝光时间越长。

聚焦：分为自动、半自动和手动。

自动模式：根据监控场景变化自动聚焦。

半自动模式：在控制云台及镜头变倍后聚焦一次，聚焦清楚后即使场景变化也不再聚焦。

手动：通过预览界面的调焦手动聚焦清楚。

最小聚焦距离：场景离镜头的距离小于设置的距离时，则无法完全聚焦清晰。

白平衡：可选择手动白平衡和自动白平衡。

镜像：可对称方向的“左右”、“上下”和“中心”视频调节选项，用于切换视频画面的对称显示方向。

背光补偿：图像背景较亮时，开启背光补偿可有效解决由于曝光不足造成前景目标发暗问题。

强光抑制：可选择“开启”或“关闭”，开启后在夜间监控道路车辆时，能较清晰的捕捉车辆车牌。

宽动态：当在强光源下的高亮度区域与阴影、逆光等相对亮度较低的区域时，可以开启宽动态来看清监控画面，宽动态等级1~10级可调。

数字降噪：可选择普通降噪和3D降噪模式。该功能用于调节视频中对噪点做降噪处理的等级，降噪的同时也会减少画面细节。



透雾模式：开启可增强图像通透性。

电子防抖：开启可增强图像防抖性能。

图像矫正：图像矫正即伽马校正，就是对图像的伽马曲线进行编辑以对图像进行非线性色调编辑的方法。检出图像信号中的深色部分和浅色部分，并使两者比例增大，从而提高图像对比度效果。选项用于调节视频中对噪点做降噪处理的等级，不同等级对提高对比度有不同的效果。

日夜切换：可选择“白天”、“夜晚”、“自动”、“定时切换”、“报警输入触发”和“光敏电阻”。

白天模式：图像为彩色。

夜晚模式：图像为黑白。

自动模式：设备根据外界环境亮度自动控制白天和夜晚的模式。

定时切换模式：用户需要设置白天的开始时间和结束时间，在这个时间段内，设备将自动使用白天模式，在这个时间段外，设备将自动使用夜晚模式。

报警输入触发模式：可选为“白天”和“夜晚”，如果用户的报警输入状态为常开，触发状态为夜晚，设备保持白天状态，当报警输入闭合触发，设备切换到夜晚状态，该选项受触发状态和报警输入状态两项组合控制。

光敏电阻模式：设备配合光敏电阻，控制图像日夜切换。

灵敏度：可选择“0~7”七级可调，对应的夜晚到白天转换阈值。灵敏度设置越低，设备越需要更高的亮度才能从夜晚模式转到白天模式，灵敏度设置越高，设备只需要稍低的亮度就会从夜晚模式转换到白天模式。



制式切换：可根据不同的制式需要选择“50Hz”、“60Hz”。修改制式适用于部分型号的设备，且修改后需重新启动网络摄像机，当选择50Hz时，实时帧率为25帧/秒，当选择60Hz时，实时帧率为30帧/秒。

安装方式：设备配合球机安装使用，设置旋转180度后，云台方向控制对应调整。

本地输出：可选择开启和关闭，当选择开启时带有CVBS/HDMI/SDI的机型可输出相应的视频信号，选择关闭时则不再输出。

2.3.2 字符叠加

点击“配置”→“设备配置”→“图像”→“字符叠加”按键，进入参数配置界面，如图3-19所示。



通道名名称可根据用户需要进行设置，显示名称、显示日期、显示星期按实际需求可以选择是否启用。

时间格式“24小时制”、“12小时制”可选。

OSD字体、OSD颜色、显示日期格式多种可选



设备支持字符叠加在图像画面上，最多可支持 8 行字符叠加内容，每行内容不超过 32 个字符。

在字符内容栏中输入所需的字符，保存后即可预览图像中显示输入的字符。通过鼠标拖动选择字符的显示位置，单击保存，即可将相应的字符显示在画面中。

2.3.3 图片叠加

点击“配置”→“设备配置”→“图像”→“图片叠加”按键，进入参数配置界面，如图 3-20 所示。



图片叠加功能需要用户先准备需要叠加在视频上的图片，图片格式须为 BMP 位图，尺寸不能大于 128*128 像素。

步骤 1 点击上传图片蓝色框，选择准备叠加到视频上的图片，选择完成后，图片将会被上传，上传成功后会在视频画面内可以看到红色方框。

步骤 2 勾选“启用图片叠加”选项后，图片即被叠加到视频画面中，用户通过鼠标拖动红色方框图片的显示位置，单击“保存”，即可将相应的图片叠加停留在画面中所需的位置。



2.4 系统设置

2.4.1 设备信息

点击“配置”→“设备配置”→“系统设置”→“设备信息”按键，进入设备参数界面，如图3-21所示。



在设备信息配置界面中可查看摄像机的“设备型号”、“设备序列号”、“软件版本”、“WEB版本”等信息。可以修改设备的“设备名称”，点击保存按键来保存设置。

2.4.2 时间配置

点击“配置”→“设备配置”→“系统设置”→“时间配置”按键，进入设备参数界面，如图3-22所示。





一站式光学器件现货供应商

因光学而生·为科技助力

设备信息 时间配置 RS232 RS485

校时类型	<input type="radio"/> NTP校时 <input checked="" type="radio"/> 手动校时
服务器地址	time.windows.com
NTP端口	123
校时时间间隔	1440 分钟
时区	(GMT+08:00) 北京、乌鲁木齐、新疆
设备时间	2020-02-03 13:33:04
设置时间	2020-02-03 13:33:04 <input type="checkbox"/> 与本机时间同步

保存

“时区”显示当前设备所在的时区并可根据实际情况进行设置。

校时方式分为：NTP校时和手动校时。NTP校时：设置NTP服务器地址、NTP端口号和校时时间间隔，设备即可按照设置每隔一段时间校时一次；手动校时：设手动置设备时间，当勾选“与本机时间同步”时即可保持设备与本地PC主机时间一致。

参数设置完成后，点击保存。

2.4.3 RS232

点击“配置”→“设备配置”→“系统设置”→“RS232”按键，进入设备参数界面，如图3-23所示。

RS232参数

波特率	9600
数据位	8
停止位	1
校验位	无
流控	无
控制模式	透明通道

保存



可通过配置串口的参数，进行接口匹配。

波特率：“2400” - “115200” 多项可选。

数据位：“5”、“6”、“7”、“8” 共四项可选。

停止位：“1”、“2” 共两项可选。

校验位：“无”、“奇校验”、“偶校验” 三种类型可选。

流控：“无”、“硬流控”、“软流控” 三种类型可选。

控制模式：“控制台（参数通道）”、“透明通道” 两项可选。

2.4.4 RS485

点击“配置”→“设备配置”→“系统设置”→“RS485”按键，进入设备参数界面，

如图 3-24 所示。



参数	值
波特率	9600
数据位	8
停止位	1
校验位	无
流控	无
解码器类型	PELCO-D
解码器地址 (0-255)	1

可通过配置串口的参数，进行接口匹配。

波特率：“2400” - “115200” 多项可选。

数据位：“5”、“6”、“7”、“8” 共四项可选。



停止位：“1”、“2”共两项可选。

校验位：“无”、“奇校验”、“偶校验”三种类型可选。

流控：“无”、“硬流控”、“软流控”三种类型可选。

解码器类型和地址：根据实际需要进行设置。一般不建议修改。

2.5 系统维护

点击“配置”→“设备配置”→“系统维护”按键，进入设备参数界面，如图 3-25、3-26 所示。





一站式光学器件现货供应商

因光学而生·为科技助力

设备重启：点击“重启设备”，设备重新启动。

简单恢复：简单恢复设备参数，指除IP地址、子网掩码、网关外的其它参数均恢复到出厂设置。

完全恢复：完全恢复设备参数到出厂设置。

参数导出：导出设备相关参数配置文件。

参数导入：导入同型号设备参数配置文件，便于用户进行设备相同参数配置。

系统升级：点击“浏览”，选择本地升级文件所在目录，然后点击“升级”即可开始升级。升级过程中请勿断电，升级完成后设备自动重启。

云台升级：点击“浏览”，选择本地升级文件所在目录，然后点击“升级”即可开始升级。升级过程中请勿断电，升级完成后设备自动重启。

2.6 安全管理

2.6.1 安全服务

点击“配置”→“设备配置”→“安全管理”→“安全服务”按键，进入设备参数界面，如图3-27所示。





一站式光学器件现货供应商

因光学而生·为科技助力

安全服务

地址过滤

开启非法登录锁定

开启SSH

保存

非法登录锁定：自动开启，用户在登录时连续输错账号密码 5 次后，设备进入锁定状态。

系统提示：账号已锁定，请 30 分钟后重试。用户可以使用其他账号进行登录。

开启 SSH：勾选后设备开启 SSH 服务。

2.6.2 地址过滤

点击“配置”→“设备配置”→“安全管理”→“地址过滤”按键，进入设备参数界面，如图 3-28 所示。

勾选“启用地址过滤”选项表示启用该功能。

“地址过滤方式”包括 IP 地址过滤和 Mac 地址过滤，可选择允许和禁止。允许：添加到地址池中的地址将允许访问设备；禁止：添加到地址池中的地址将禁止访问该摄像机。选择已添加的地址，可进行修改、删除和删除所有操作。



2.7 用户管理

2.7.1 用户列表

点击“配置”→“设备配置”→“用户管理”→“用户管理”按键，进入设备参数界面，如图 3-29 所示。



用户列表				
序号	用户名	用户类型	启用	备注
1	admin	超级用户	是	-
2	normal	普通用户	是	-

当前用户为超级用户“admin”时，可以按实际需要创建其它用户，最多可以创建 15 个。

添加用户：单击添加，会显示添加用户界面，设置用户名和密码。“用户权限”可以对所添加用户的基本权限和通道权限进行设置，然后单击确定。

修改用户：选中需要修改的用户，单击修改进入修改用户界面。

添加或修改的用户均可对其进行“基本权限”和“通道权限”的权限设置。

删除用户：选中需要删除的用户，单击删除确认删除该用户。

2.7.2 在线用户

点击“配置”→“设备配置”→“用户管理”→“在线用户”按键，查看设备在线列表，如图 3-30 所示。



用户管理 在线用户

最大协议接入数量: 20
最大下载接入数量: 2
最大回放接入数量: 2
最大预览接入数量: 6

用户列表						
序号	用户名	服务类型	IP地址	端口号	链路类型	用户操作时间
1	admin	Web	192.168.12.199	63277	协议接入	2020-02-03 13:31:42

2.7.3

2.8 用户管理

3 PTZ 配置

PTZ 参数主要指与云台相关的参数，包括 PTZ 参数、守望、隐私遮蔽等。

3.1 基础配置

点击“配置”→“PTZ”→“基础配置”按键，进入设备参数界面，如图 3-31、3-32 所示。



基础配置 守望 隐私遮蔽

基本参数

最大仰角	(0 ~ 90)度
变倍速度	6
对接模式	自动
球机状态	有球机
检测时间	2 秒

PTZ OSD显示

镜头倍数显示	常开
方位角显示	常开
方位角显示格式	按PT显示
预置点标题显示	2秒
定位显示	关闭

掉电记忆

掉电记忆模式	30秒
--------	-----

保存

图 3-31 基础配置

基本参数

最大仰角：设置云台垂直运动的角度范围。

变倍速度：设置设备的变倍速度，数值越大，变倍速度越快，反之越慢。

对接模式：分为“自动”、“网络”和“visca”三种模式。用户根据需要选择对接模式。

球机状态/检测时间：对接模式为自动时，设备根据检测时间间隔进行云台在线检测。

PZTOSD 显示

镜头倍数显示：可设置常开、关闭和不同显示时长。常开时，预览界面一直显示镜头倍率数值；关闭时，预览界面不显示镜头倍率数值；设置不同显示时长时，镜头倍率数值根据设置值显示对应时长后消失。



方位角显示：可设置常开、关闭和不同显示时长。常开时，预览界面一直显示方位角数值；关闭时，预览界面不显示方位角数值；设置不同显示时长时，方位角数值根据设置值显示对应时长后消失。

方位角显示格式：可设置按 PT 显示和方位角显示。

预置点标题显示：可设置常开、关闭和不同显示时长。常开时，调用预置点后预览界面一直显示该预置点名称；关闭时，调用预置点后预览界面不显示该预置点名称；设置不同显示时长时，调用预置点后该预置点名称根据设置值显示对应时长后消失。

掉电记忆：设备掉电前在某一位置停留时间满足设置时间值时，该位置被记录，重新上电后设备回到该位置。设置关闭，则掉电记忆功能不启用。

3.2 守望

点击“配置”→“PTZ”→“守望”按键，进入设备参数界面，如图 3-33 所示。



守望功能需要配合球机或者云台使用。

勾选开启守望，守望功能启用，在设置的守望等待时间后，若没有控制信号到来，设备将自动执行预设的守望模式。

守望模式：包括预置点、巡航扫描、自动扫描、线性扫描。



3.3 隐私遮蔽

隐私遮蔽可以屏蔽某一布放区域不出现在画面中，保护个人隐私。点击“配置”→“PTZ”→“隐私遮蔽”按键，进入设备参数界面，如图 3-34 所示。



步骤 1 勾选“启用隐私遮蔽”，开启设备隐私遮蔽功能。

步骤 2 隐私遮蔽区域设置

隐私遮蔽区域设置隐私块位置，可以设置 8 个隐私块。

添加绘制：点击添加绘制，在画面中依次单击鼠标左键绘制四边形警戒区端点，首尾相连后点击鼠标右键，即完成区域的绘制。

停止绘制：点击停止绘制，结束区域绘制。

清楚全部：点击清楚全部，可以清除绘制的所有区域。隐私遮蔽区域列表显示隐私块信息。

添加：点击后添加一个新的隐私遮蔽区域。

删除：点击后删除一个选择的隐私遮蔽区域。

隐私块标题：可自定义隐私块标题名称。



类型：修改隐私块颜色，支持六种颜色设置。

屏蔽倍率：当画面倍率大于设置值时，隐私遮蔽才会显示生效；当画面倍率小于设置值时，隐私遮蔽不生效。

步骤 3 设置完成后，点击保存。

4 事件管理

部分事件类型视实际设备型号而定，请以实际配置界面为准。

4.1 普通事件

4.1.1 移动侦测

移动侦测功能是用来侦测某段时间内，某一区域是否有移动的物体，当有移动物体时将触发报警事件。

点击“配置”→“事件管理”→“普通事件”→“移动侦测”按键，进入设备参数界面，如图 3-35 所示。



步骤 1 配置模式

勾选“启用移动侦测”可开启设备移动侦测功能。



灵敏度：数值越高，移动侦测越灵敏；数值为0时，移动侦测不生效。

步骤 2 区域设置

区域设置规定移动侦测生效范围，只有在设定区域内发现移动物体才能触发报警。

开始编辑：点击开始编辑，在画面中单击鼠标左键并拖动鼠标，然后松开鼠标左键，即完成区域的绘制。

停止绘制：点击停止绘制，结束区域绘制。

重绘：点击重绘，可以清除绘制的所有区域。

步骤 3 布放时间

点击编辑，可进行布放时间编辑。可设置整个星期或者一个星期的某一天的布防。可对一天进行8个时间段的开始时间和结束时间的详细设置。

复制：设置某一天的布放，勾选其他天需要设置相同计划，点击复制，单击确定，设置完成。

步骤 4 联动方式

联动方式分为常规联动、联动报警输出和录像联动。

常规联动：包括邮件联动、上传中心和上传 FTP。

联动报警输出：选择联动对应的报警输出通道。

录像联动：事件触发后进行录像，知道报警停止。

步骤 5 设置完成后，点击保存。

4.1.2 遮挡报警

遮挡报警功能是用来侦测某段时间内，某一区域被人为等因素遮挡，无法正常进行监控



的情况。

点击“配置”→“事件管理”→“普通事件”→“遮挡报警”按键，进入设备参数界面，

如图 3-36 所示。



步骤 1 勾选“启用遮挡报警”可开启设备遮挡报警功能。

步骤 2 区域设置

区域设置规定遮挡报警生效范围，只有在设定区域出现遮挡才能触发报警。

绘制区域：点击绘制区域，在画面中单击鼠标左键并拖动鼠标，然后松开鼠标左键，即完成区域的绘制。

停止绘制：点击停止绘制，结束区域绘制。

清楚全部：点击清除全部，可以清除绘制的所有区域。

灵敏度：数值越高，遮挡报警越灵敏；数值为 0 时，遮挡报警不生效。

步骤 3 布放时间

点击编辑，可进行布放时间编辑。可设置整个星期或者一个星期的某一天的布防。可对一天进行 8 个时间段的开始时间和结束时间的详细设置。



复制：设置某一天的布放，勾选其他天需要设置相同计划，点击复制，单击确定，设置完成。

步骤 4 联动方式

联动方式分为常规联动、联动报警输出。

常规联动：包括邮件联动、上传中心。

联动报警输出：选择联动对应的报警输出通道。

步骤 5 设置完成后，点击保存。

4.1.3 报警输入

点击“配置”→“事件管理”→“普通事件”→“报警输入”按键，进入设备参数界面，如图 3-37 所示。



报警输入

启用 OFF

报警输入号 A<1

报警类型 常开

报警名称

布防时间

星期一 星期二 星期三 星期四 星期五 星期六 星期日

0 2 4 6 8 10 12 14 16 18 20 22 24

联动方式

常规联动

联动报警输出

录像联动

PTZ联动通道 A1

□ 邮件联动

□ 上传中心

□ 上传FTP

□ A>1

□ A1

□ 预置点序号

□ 巡航序号

□ 花样扫描

【复制】 【保存】



步骤 1 设置启用为 ON，开启报警输入联动功能；设置为 OFF，报警输入功能关闭。

步骤 2 选择报警输入号，设置名称和类型。报警类型可设置为常开和常闭。报警名称可自定义。步骤 3 布放时间

点击编辑，可进行布放时间编辑。可设置整个星期或者一个星期的某一天的布防。可对一天进行 8 个时间段的开始时间和结束时间的详细设置。

复制：设置某一天的布放，勾选其他天需要设置相同计划，点击复制，单击确定，设置完成。

步骤 4 联动方式

联动方式分为常规联动、联动报警输出、录像联动和 PTZ 联动通道。

常规联动：包括邮件联动、上传中心和上传 FTP。

联动报警输出：选择联动对应的报警输出通道。

录像联动：事件触发后进行录像，知道报警停止。

PTZ 联动通道：事件触发后，设备联动设置的 PTZ 动作。

步骤 5 点击“复制到..”，在弹出页面中选择需要设置一致的报警输入通道，单击保存。

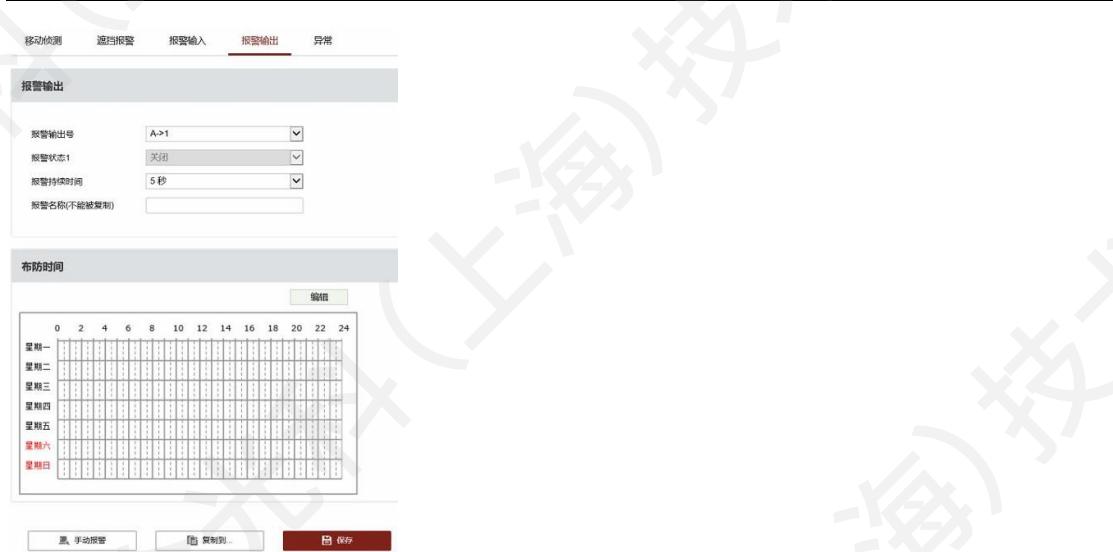
步骤 6 设置完成后，点击保存。

4.1.4 报警输出

其他事件中联动的报警输出，即在此处进行设置。

点击“配置”→“事件管理”→“普通事件”→“报警输出”按键，进入设备参数界面，如图 3-38 所示。





报警输出号: A>1
报警状态1: 关闭
报警持续时间: 5秒
报警名称(不能被复制):

布防时间:

	0	2	4	6	8	10	12	14	16	18	20	22	24
星期一													
星期二													
星期三													
星期四													
星期五													
星期六													
星期日													

手动报警 复制到... 保存

步骤 1 选择报警输出号，设置报警名称和报警持续时间。报警名称可自定义设置，但是无法复制。报警持续时间表示报警触发后延续时间，可设置 5 秒到 10 分钟之间多种，或者手动，表示手动关闭报警。报警状态无法设置。

步骤 2 布放时间

点击编辑，可进行布放时间编辑。可设置整个星期或者一个星期的某一天的布防。可对一天进行 8 个时间段的开始时间和结束时间的详细设置。

复制：设置某一天的布放，勾选其他天需要设置相同计划，点击复制，单击确定，设置完成。

步骤 3 点击“手动报警”可手动触发报警输出，此时按键变为“清除报警”，再次点击才能关闭报警输出。

步骤 4 点击“复制到..”，在弹出页面中选择需要设置一致的报警输出通道，单击保存。

步骤 5 设置完成后，点击保存。



4.1.5 异常报警

点击“配置”→“事件管理”→“普通事件”→“异常”按键，进入设备参数界面，如图 3-39 所示。



异常类型包括“磁盘满”、“磁盘错误”、“网络断开”、“IP 冲突”和“非法访问”。

当设备发生上诉情况且设置好报警联动时，自动进行异常报警。常规联动：邮件联动和上传中心；联动报警输出：选择联动对应的报警输出通道。

4.2 Smart 事件

4.2.1 区域入侵

区域入侵侦测功能是用来侦测某段时间内，是否有物体进入布放区域内，依据结果触发报警。

点击“配置”→“事件管理”→“Smart 事件”→“区域入侵”按键，进入设备参数界面，如图 3-40 所示。





步骤 1 勾选“启用区域入侵侦测”可开启设备区域入侵侦测功能。

步骤 2 区域设置

区域设置可设置 4 个警戒区域，只有在设定区域内有物体进入时才能触发报警。

开始绘制：点击开始绘制，在画面中依次单击鼠标左键绘制四边形警戒区端点，首尾相连后点击鼠标右键，即完成区域的绘制。

停止绘制：点击停止绘制，结束区域绘制。

清除：点击清除，可以清除绘制的所有区域。

警戒区域参数包括时间阈值、灵敏度和占比。

时间阈值：表示物体进入警戒区域持续停留该时间后产生报警。默认为 0，即目标进入后立即触发报警，最长为 10 秒。

灵敏度：数值越高，越小的物体越容易被判定为入侵物体；数值越小，越大的物体才会被判定为入侵物体。

占比：表示物体所侵入警戒区域面积大小达到该百分比时，才会触发报警信息，默认值为 1。

步骤 3 布放时间



点击编辑，可进行布放时间编辑。可设置整个星期或者一个星期的某一天的布防。可对一天进行 8 个时间段的开始时间和结束时间的详细设置。

复制：设置某一天的布放，勾选其他天需要设置相同计划，点击复制，单击确定，设置完成。

步骤 4 联动方式

联动方式分为常规联动、联动报警输出和录像联动。

常规联动：包括邮件联动、上传中心和上传 FTP。

联动报警输出：选择联动对应的报警输出通道。

录像联动：事件触发后进行录像，知道报警停止。

步骤 5 设置完成后，点击保存。

4.2.2 越界侦测

越界侦测功能是用来侦测某段时间内，是否有物体跨越设置警戒面，依据结果触发报警。

点击“配置”→“事件管理”→“Smart 事件”→“越界侦测”按键，进入设备参数界面，如图 3-41 所示。



步骤 1 勾选“启用越界侦测”可开启设备越界侦测功能。

步骤 2 区域设置

区域设置可设置 4 个警戒区域，只有在跨越警戒面才能触发报警。

开始绘制：点击开始绘制，在画面中出现一条带有箭头的线段，选中线段拖动至画面位置，即完成区域的绘制。

停止绘制：点击停止绘制，结束区域绘制。

清除：点击清除，可以清除绘制的所有区域。警戒区域参数包括方向、灵敏度。

方向：可设置“A<->B”、“A->B”、“B->A”三种，指物体穿越警戒面触发报警的方向。

灵敏度：数值越高，越小的物体越容易被判定为目标物体；数值越小，越大的物体才会被判定为目标物体。

步骤 3 布放时间

点击编辑，可进行布放时间编辑。可设置整个星期或者一个星期的某一天的布防。可对一天进行 8 个时间段的开始时间和结束时间的详细设置。

复制：设置某一天的布放，勾选其他天需要设置相同计划，点击复制，单击确定，设置完成。

步骤 4 联动方式

联动方式分为常规联动、联动报警输出和录像联动。

常规联动：包括邮件联动、上传中心和上传 FTP。

联动报警输出：选择联动对应的报警输出通道。



录像联动：事件触发后进行录像，知道报警停止。

步骤 5 设置完成后，点击保存。

4.2.3 进入区域侦测

进入区域侦测功能是用来侦测某段时间内，是否有物体进入布放区域内，依据结果触发报警。点击“配置”→“事件管理”→“Smart 事件”→“进入区域侦测”按键，进入设备参数界面，如图 3-42 所示。



步骤 1 勾选“启用进入区域侦测”可开启设备进入区域侦测功能。

步骤 2 区域设置

区域设置可设置 4 个警戒区域，只有在设定区域内有物体进入时才能触发报警。

开始绘制：点击开始绘制，在画面中依次单击鼠标左键绘制四边形警戒区端点，首尾相连后点击鼠标右键，即完成区域的绘制。

停止绘制：点击停止绘制，结束区域绘制。

清除：点击清除，可以清除绘制的所有区域。



灵敏度：数值越高，越小的物体越容易被判定为目标物体；数值越小，越大的物体才会被判定为目标物体。

步骤 3 布放时间

点击编辑，可进行布放时间编辑。可设置整个星期或者一个星期的某一天的布防。可对一天进行 8 个时间段的开始时间和结束时间的详细设置。

复制：设置某一天的布放，勾选其他天需要设置相同计划，点击复制，单击确定，设置完成。

步骤 4 联动方式

联动方式分为常规联动、联动报警输出和录像联动。

常规联动：包括邮件联动、上传中心和上传 FTP。

联动报警输出：选择联动对应的报警输出通道。

录像联动：事件触发后进行录像，知道报警停止。

步骤 5 设置完成后，点击保存。

4.2.4 离开区域侦测

离开区域侦测功能是用来侦测某段时间内，是否有物体离开布放区域内，依据结果触发报警。

点击“配置”→“事件管理”→“Smart 事件”→“离开区域侦测”按键，进入设备参数界面，如图 3-43 所示。





步骤 1 勾选“启用离开区域侦测”可开启设备离开区域侦测功能。

步骤 2 区域设置

区域设置可设置 4 个警戒区域，只有在设定区域内有物体离开时才能触发报警。

开始绘制：点击开始绘制，在画面中依次单击鼠标左键绘制四边形警戒区端点，首尾相连后点击鼠标右键，即完成区域的绘制。

停止绘制：点击停止绘制，结束区域绘制。

清除：点击清除，可以清除绘制的所有区域。

灵敏度：数值越高，越小的物体越容易被判定为目标物体；数值越小，越大的物体才会被判定为目标物体。

步骤 3 布放时间

点击编辑，可进行布放时间编辑。可设置整个星期或者一个星期的某一天的布防。可对一天进行 8 个时间段的开始时间和结束时间的详细设置。

复制：设置某一天的布放，勾选其他天需要设置相同计划，点击复制，单点击确定，设置完成。



步骤 4 联动方式

联动方式分为常规联动、联动报警输出和录像联动。

常规联动：包括邮件联动、上传中心和上传 FTP。

联动报警输出：选择联动对应的报警输出通道。

录像联动：事件触发后进行录像，知道报警停止。

步骤 5 设置完成后，点击保存。

4.2.5 徘徊侦测

徘徊侦测功能是用来侦测某段时间内，是否有物体在布放区域内徘徊，依据结果触发报警。

点击“配置”→“事件管理”→“Smart 事件”→“徘徊侦测”按键，进入设备参数界面，如图 3-44 所示。



步骤 1 勾选“启用徘徊侦测”可开启设备徘徊侦测功能。

步骤 2 区域设置



区域设置可设置 4 个警戒区域，只有在设定区域内有物体徘徊时才能触发报警。

开始绘制：点击开始绘制，在画面中依次单击鼠标左键绘制四边形警戒区端点，首尾相连后点击鼠标右键，即完成区域的绘制。

停止绘制：点击停止绘制，结束区域绘制。

清除：点击清除，可以清除绘制的所有区域。警戒区域参数包括时间阈值、灵敏度。

时间阈值：表示物体在警戒区域持续徘徊该时间后产生报警。默认为 0，最长为 10 秒。

灵敏度：数值越高，越小的物体越容易被判定为目标物体；数值越小，越大的物体才会被判定为目标物体。

步骤 3 布放时间

点击编辑，可进行布放时间编辑。可设置整个星期或者一个星期的某一天的布防。可对一天进行 8 个时间段的开始时间和结束时间的详细设置。

复制：设置某一天的布放，勾选其他天需要设置相同计划，点击复制，单击确定，设置完成。

步骤 4 联动方式

联动方式分为常规联动、联动报警输出和录像联动。

常规联动：包括邮件联动、上传中心和上传 FTP。

联动报警输出：选择联动对应的报警输出通道。

录像联动：事件触发后进行录像，知道报警停止。

步骤 5 设置完成后，点击保存



4.2.6 人员聚集侦测

人员聚集侦测功能是用来侦测某段时间内，是否有人员在布放区域内聚集，依据结果触发报警。

点击“配置”→“事件管理”→“Smart 事件”→“人员聚集侦测”按键，进入设备参数界面，如图 3-45 所示。



步骤 1 勾选“启用人员聚集侦测”可开启设备人员聚集侦测功能。

步骤 2 区域设置

区域设置可设置 4 个警戒区域，只有在设定区域内有人员聚集时才能触发报警。

开始绘制：点击开始绘制，在画面中依次单击鼠标左键绘制四边形警戒区端点，首尾相连后点击鼠标右键，即完成区域的绘制。

停止绘制：点击停止绘制，结束区域绘制。

清除：点击清除，可以清除绘制的所有区域。

占比：表示物体所占警戒区域面积大小达到该百分比时，才会触发报警信息，默认值为



1。

步骤 3 布放时间

点击编辑，可进行布放时间编辑。可设置整个星期或者一个星期的某一天的布防。可对一天进行 8 个时间段的开始时间和结束时间的详细设置。

复制：设置某一天的布放，勾选其他天需要设置相同计划，点击复制，单击确定，设置完成。

步骤 4 联动方式

联动方式分为常规联动、联动报警输出和录像联动。

常规联动：包括邮件联动、上传中心和上传 FTP。

联动报警输出：选择联动对应的报警输出通道。

录像联动：事件触发后进行录像，知道报警停止。

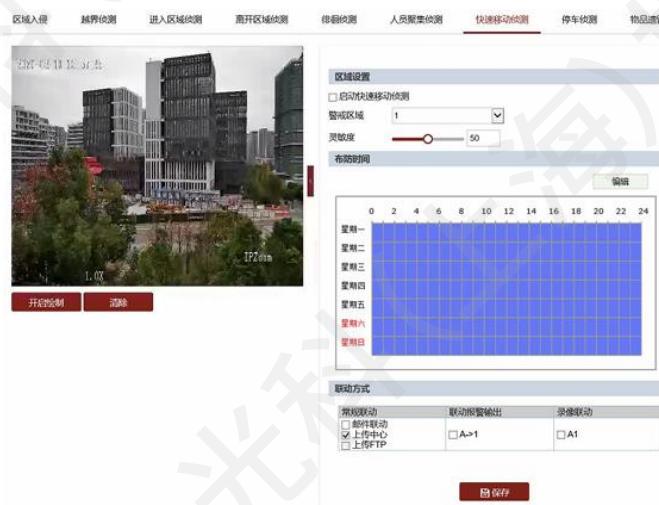
步骤 5 设置完成后，点击保存

4.2.7 快速移动侦测

快速移动侦测功能是用来侦测某段时间内，是否有物体在布放区域内快速移动，依据结果触发报警。

点击“配置”→“事件管理”→“Smart 事件”→“快速移动侦测”按键，进入设备参数界面，如图 3-46 所示。





步骤 1 勾选“启用快速移动侦测”可开启设备快速移动侦测功能。

步骤 2 区域设置区

域设置可设置 4 个警戒区域，只有在设定区域内有物体快速移动时才能触发报警。

开始绘制：点击开始绘制，在画面中依次单击鼠标左键绘制四边形警戒区端点，首尾相连后点击鼠标右键，即完成区域的绘制。

停止绘制：点击停止绘制，结束区域绘制。

清除：点击清除，可以清除绘制的所有区域。

灵敏度：数值越高，越容易触发报警；数值越小，越不容易触发报警。步骤 3 布放时间点击编辑，可进行布放时间编辑。可设置整个星期或者一个星期的某一天的布防。可对一天进行 8 个时间段的开始时间和结束时间的详细设置。

复制：设置某一天的布放，勾选其他天需要设置相同计划，点击复制，单点击确定，设置完成。

步骤 4 联动方式



联动方式分为常规联动、联动报警输出和录像联动。

常规联动：包括邮件联动、上传中心和上传 FTP。

联动报警输出：选择联动对应的报警输出通道。

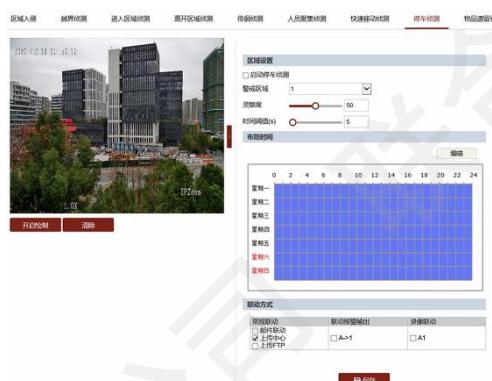
录像联动：事件触发后进行录像，知道报警停止。

步骤 5 设置完成后，点击保存。

4.2.8 停车侦测

停车侦测功能是用来侦测某段时间内，是否有车辆在布放区域内停留，依据结果触发报警。

点击“配置”→“事件管理”→“Smart 事件”→“停车侦测”按键，进入设备参数界面，如图 3-47 所示。



步骤 1 勾选“启用停车侦测”可开启设备停车侦测功能。

步骤 2 区域设置

区域设置可设置 4 个警戒区域，只有在设定区域内有车辆停留时才能触发报警。

开始绘制：点击开始绘制，在画面中依次单击鼠标左键绘制四边形警戒区端点，首尾相连后点击鼠标右键，即完成区域的绘制。



停止绘制：点击停止绘制，结束区域绘制。

清除：点击清除，可以清除绘制的所有区域。警戒区域参数包括时间阈值、灵敏度。

时间阈值：表示车辆在警戒区域持续停留该时间后产生报警。默认为 0，最长为 10 秒。

灵敏度：数值越高，越小的物体越容易被判定为目标物体；数值越小，越大的物体才会被判定为目标物体。

步骤 3 布放时间

点击编辑，可进行布放时间编辑。可设置整个星期或者一个星期的某一天的布防。可对一天进行 8 个时间段的开始时间和结束时间的详细设置。

复制：设置某一天的布放，勾选其他天需要设置相同计划，点击复制，单击确定，设置完成。

步骤 4 联动方式

联动方式分为常规联动、联动报警输出和录像联动。

常规联动：包括邮件联动、上传中心和上传 FTP。

联动报警输出：选择联动对应的报警输出通道。

录像联动：事件触发后进行录像，知道报警停止。

步骤 5 设置完成后，点击保存。

4.2.9 物品遗留侦测

物品遗留侦测功能是用来侦测某段时间内，是否有物品遗留在布放区域内，依据结果触发报警。

点击“配置”→“事件管理”→“Smart 事件”→“物品遗留侦测”按键，进入设备参



数界面，如图 3-48 所示。



步骤 1 勾选“启用物品遗留侦测”可开启设备物品遗留侦测功能。

步骤 2 区域设置

区域设置可设置 4 个警戒区域，只有在设定区域内有物品遗留在才能触发报警。

开始绘制：点击开始绘制，在画面中依次单击鼠标左键绘制四边形警戒区端点，首尾相连后点击鼠标右键，即完成区域的绘制。

停止绘制：点击停止绘制，结束区域绘制。

清除：点击清除，可以清除绘制的所有区域。警戒区域参数包括时间阈值、灵敏度。

时间阈值：表示物品在警戒区域持续遗留该时间后产生报警。默认为 0，最长为 10 秒。

灵敏度：数值越高，越小的物体越容易被判定为目标物体；数值越小，越大的物体才会被判定为目标物体。

步骤 3 布放时间

点击编辑，可进行布放时间编辑。可设置整个星期或者一个星期的某一天的布防。可对



一天进行 8 个时间段的开始时间和结束时间的详细设置。

复制：设置某一天的布放，勾选其他天需要设置相同计划，点击复制，单点击确定，设置完成

步骤 4 联动方式

联动方式分为常规联动、联动报警输出和录像联动。

常规联动：包括邮件联动、上传中心和上传 FTP。

联动报警输出：选择联动对应的报警输出通道。

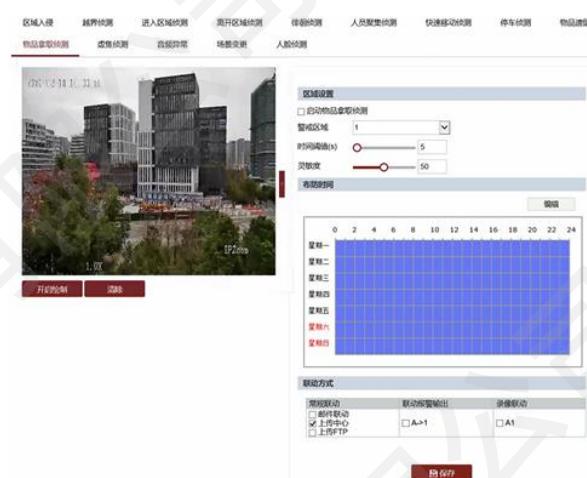
录像联动：事件触发后进行录像，知道报警停止。

步骤 5 设置完成后，点击保存。

4.2.10 物品拿取侦测

物品拿取侦测功能是用来侦测某段时间内，在布放区域内是否有物品被拿走，依据结果触发报警。

点击“配置”→“事件管理”→“Smart 事件”→“物品拿取侦测”按键，进入设备参数界面，如图 3-49 所示。



步骤 1 勾选“启用物品拿取侦测”可开启设备物品拿取侦测功能。

步骤 2 区域设置

区域设置可设置 4 个警戒区域，只有在设定区域内有物品被拿取时才能触发报警。

开始绘制：点击开始绘制，在画面中依次单击鼠标左键绘制四边形警戒区端点，首 63

网络高清一体化机芯用户手册尾相连后点击鼠标右键，即完成区域的绘制。

停止绘制：点击停止绘制，结束区域绘制。

清除：点击清除，可以清除绘制的所有区域。警戒区域参数包括时间阈值、灵敏度。

时间阈值：表示物品从警戒区域被拿走持续该时间后产生报警。默认为 0，最长为 10 秒。

灵敏度：数值越高，越小的物体越容易被判定为目标物体；数值越小，越大的物体才会被判定为目标物体。

步骤 3 布放时间

点击编辑，可进行布放时间编辑。可设置整个星期或者一个星期的某一天的布防。可对一天进行 8 个时间段的开始时间和结束时间的详细设置。

复制：设置某一天的布放，勾选其他天需要设置相同计划，点击复制，单击确定，设置完成。

步骤 4 联动方式

联动方式分为常规联动、联动报警输出和录像联动。

常规联动：包括邮件联动、上传中心和上传 FTP。

联动报警输出：选择联动对应的报警输出通道。



录像联动：事件触发后进行录像，知道报警停止。

步骤 5 设置完成后，点击保存。

4.2.11 虚焦侦测

虚焦侦测功能是用来判断设备画面是否清晰，若画面虚焦便触发报警。

点击“配置”→“事件管理”→“Smart 事件”→“虚焦侦测”按键，进入设备参数界面，如图 3-50 所示。



步骤 1 勾选“启用虚焦侦测”可开启设备虚焦侦测功能。

步骤 2 设置灵敏度，灵敏度数值越大，虚焦侦测越容易触发。

步骤 3 联动方式

联动方式分为常规联动、联动报警输出。

常规联动：包括邮件联动、上传中心和上传 FTP。

联动报警输出：选择联动对应的报警输出通道。

步骤 4 设置完成后，点击保存。

4.2.12 音频异常

音频异常侦测功能是用来侦测某段时间内，输入音频发生异常时触发报警。

点击“配置”→“事件管理”→“Smart 事件”→“音频异常”按键，进入设备参数界面。



面，如图 3-51 所示。



步骤 1 勾选“音频输入异常”可开启设备音频异常侦测功能。

步骤 2 勾选“声强陡升”开启该功能，当输入音频声强突然提升时，触发报警。灵敏度数值越大则对声强提升感应越灵敏。声音强度阈值用于设置过滤的环境声音强度，数值越大，可接受的环境噪声越大。

步骤 3 勾选“声强陡降”开启该功能，当输入音频声强突然降低时，触发报警。灵敏度数值越大则对声强降低感应越灵敏。

步骤 4 布放时间

点击编辑，可进行布放时间编辑。可设置整个星期或者一个星期的某一天的布防。可对





一站式光学器件现货供应商

因光学而生·为科技助力

一天进行 8 个时间段的开始时间和结束时间的详细设置。

复制：设置某一天的布放，勾选其他天需要设置相同计划，点击复制，单点击确定，设置完成。

步骤 5 联动方式

联动方式分为常规联动、联动报警输出和录像联动。

常规联动：包括邮件联动、上传中心和上传 FTP。

联动报警输出：选择联动对应的报警输出通道。

录像联动：事件触发后进行录像，知道报警停止。

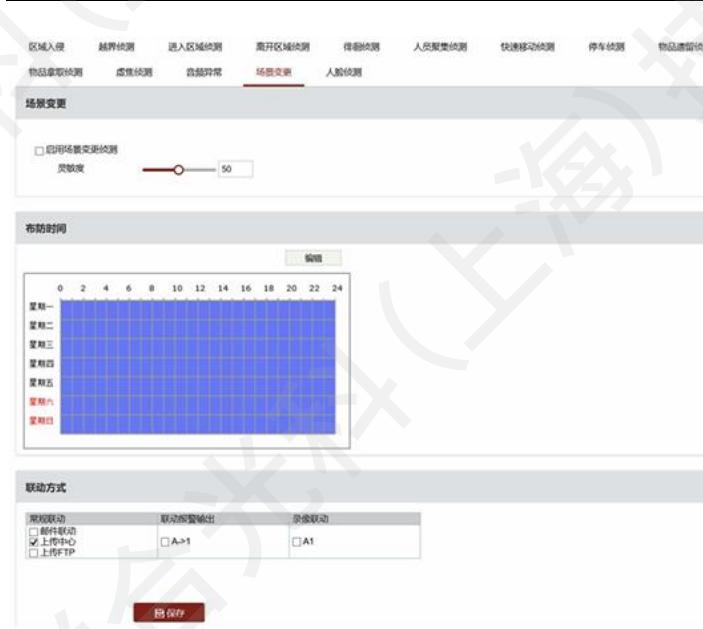
步骤 6 设置完成后，点击保存。

4.2.13 场景变更

场景变更侦测功能是用来侦测侦测某段时间内设备是否被移动，导致场景变化。

点击“配置”→“事件管理”→“Smart 事件”→“场景变更”按键，进入设备参数界面，如图 3-52 所示。





步骤1 勾选“启用场景变更侦测”可开启设备场景变更侦测功能。灵敏度越高，场景变更越灵敏。

步骤2 布放时间

点击编辑，可进行布放时间编辑。可设置整个星期或者一个星期的某一天的布防。可对一天进行8个时间段的开始时间和结束时间的详细设置。

复制：设置某一天的布放，勾选其他天需要设置相同计划，点击复制，单击确定，设置完成。

步骤3 联动方式

联动方式分为常规联动、联动报警输出和录像联动。

常规联动：包括邮件联动、上传中心和上传FTP。

联动报警输出：选择联动对应的报警输出通道。

录像联动：事件触发后进行录像，知道报警停止。



步骤 4 设置完成后，点击保存。

4.2.14 人脸侦测

人脸侦测功能是用来侦测某段时间内画面中是否出现人脸。

点击“配置”→“事件管理”→“Smart 事件”→“人脸侦测”按键，进入设备参数界面，如图 3-53 所示。



步骤 1 勾选“启用人脸侦测”可开启设备人脸侦测功能。灵敏度越高，越容易侦测到人脸。

步骤 2 布放时间

点击编辑，可进行布放时间编辑。可设置整个星期或者一个星期的某一天的布防。可对一天进行 8 个时间段的开始时间和结束时间的详细设置。

复制：设置某一天的布放，勾选其他天需要设置相同计划，点击复制，单点击确定，设



置完成。

步骤 3 联动方式

联动方式分为常规联动、联动报警输出。

常规联动：包括邮件联动、上传中心和上传 FTP。

联动报警输出：选择联动对应的报警输出通道。

步骤 4 设置完成后，点击保存。

5 存储

当设备装有 SD 卡或配置 NAS 磁盘，且能正常工作时，用户可配置设备的录像计划。

配置完成后，设备将自动在设定时间段内执行不同录像计划并将录像保存至存储设备中。

5.1 计划配置

5.1.1 录像计划

点击“配置”→“存储”→“计划配置”→“录像计划”按键，进入设备参数界面，如

图 3-54 所示。





步骤 1 勾选“启用录像计划”可开启设备录像功能。

步骤 2 录像计划参数包括循环覆盖、预录时间、录像延迟、码流类型和断网录像。

循环覆盖：勾选后，当存储空间满后，继续录像将覆盖最早的录像文件；不勾选，当存储空间满后录像停止。

预览时间：录像计划开始前的预先录像时间。

录像延迟：录像计划结束后的延时录像时间。

码流类型：设置存储的码流类型，分为主码流、子码流和第三码流。

断网录像：勾选后，设备断开网络仍能执行定时录像计划；不勾选，设备断开网络后定时录像停止。该功能只针对 SD 卡存储。

步骤 3 设备录像类型包括定时、移动侦测、报警、动测或报警、动测和报警和事件，设置不同类型录像时间对应的颜色不同。

点击编辑，进行布放时间编辑。选择需要的录像类型，设置整个星期或者一个星期的某



一天的布防。可对一天进行 8 个时间段的开始时间和结束时间的详细设置。

步骤 4 设置完成后，点击保存。

5.1.2 抓图

点击“配置”→“存储”→“计划配置”→“抓图”按键，进入设备参数界面，如图

3-55 所示。



步骤 1 抓图类型分为“定时抓图”和“事件抓图”。定时抓图表示间隔一段时间抓取一

张图片；事件抓图表示触发了某一事件抓取一张图片。

启用定时抓图/启用事件抓图：勾选后开启功能。

码流类型：设置抓图的码流类型，分为主码流、子码流和第三码流。



图片格式：支持 JPEG 格式。

分辨率：根据设置的码流类型显示默认分辨率。

图片质量：可设置“高”、“中”、“低”。

抓图时间间隔：可设置抓图时间间隔。

抓图数量：事件抓图中，可设置一次事件触发抓取图片的数量。

步骤 2 定时抓图布放时间

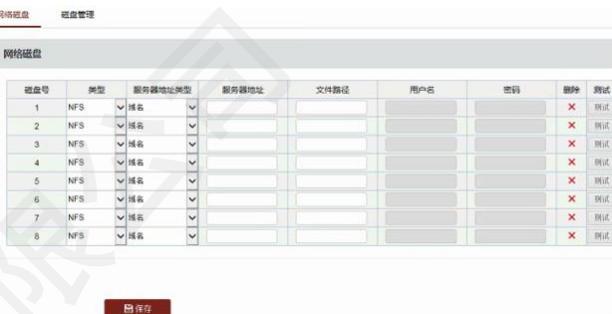
点击编辑，进行布放时间编辑。设置整个星期或者一个星期的某一天的布防。可对一天进行 8 个时间段的开始时间和结束时间的详细设置。

步骤 3 设置完成后，点击保存。

5.2 存储管理

5.2.1 网络磁盘

点击“配置”→“存储”→“存储管理”→“网络磁盘”按键，进入设备参数界面，如图 3-56 所示。



磁盘号	类型	服务器地址类型	服务器地址	文件路径	用户名	密码	删除	测试
1	NFS	域名					×	测试
2	NFS	域名					×	测试
3	NFS	域名					×	测试
4	NFS	域名					×	测试
5	NFS	域名					×	测试
6	NFS	域名					×	测试
7	NFS	域名					×	测试
8	NFS	域名					×	测试

步骤 1 网络磁盘类分为 NFS 和 SMB/CIFS 两种挂载方式。

步骤 2 选择 NFS 类型需要填写服务器地址和文件路径；选择 SMB/CIFS 类型需要填写服务器地址、文件路径用户名和密码。服务器地址指网络磁盘的 IP 地址。文件路径指



网络磁盘文件保存的路径。

步骤3 设置完成后，点击测试查看该网络磁盘是否可用，然后点击保存。

5.2.2 磁盘管理

磁盘管理用于查看存储设备的容量和状态，并可以对存储设备进行格式化操作。

点击“配置”→“存储”→“存储管理”→“磁盘管理”按键，进入设备参数界面，如

图3-57所示。



步骤1 磁盘信息中显示已配置的磁盘信息，包括磁盘号、容量、剩余空间、状态、磁盘类型、属性和格式化进度。

步骤2 勾选检测到的磁盘，点击“格式化”，当磁盘状态从“未格式化”变成“正常”后，磁盘可正常使用。

步骤3 根据需要可设置磁盘配额：图片配额百分比和录像配额百分比。对于已经设置配额的磁盘可查看磁盘的图片配额剩余空间和录像配额剩余空间。

步骤4 设置完成后，点击保存。



5.3 存储下载

5.3.1 图片下载

通过图片下载界面可以查询和下载保存在设备磁盘中的图片文件。

点击“配置”→“存储”→“存储下载”→“图片下载”按键，进入设备参数界面，如

图 3-58 所示。



步骤 1 选择图片文件类型和图片存储开始/结束时间段，点击“查找”，将符合条件的图片文件显示在右侧列表中。

步骤 2 勾选需要下载到本地的图片文件，点击“下载”即可下载图片文件到本地。点击“停止下载”结束下载任务。

5.3.2 录像下载

通过录像下载界面可以查询和下载保存在设备磁盘中的录像文件。

点击“配置”→“存储”→“存储下载”→“录像搜索”按键，进入设备参数界面，如

图 3-59 所示。



步骤 1 选择录像文件类型和录像存储开始/结束时间段，点击“查找”，将符合条件的



录像文件显示在右侧列表中。

步骤 2 勾选需要下载到本地的录像文件，点击“下载”即可下载录像文件到本地。点击“停止下载”结束下载任务。

四、http 对外标准交互协议

1 协议交互调用流程说明：

1. 登录；
2. 获取配置；
3. 设置配置；
4. 登出。
5. 如有疑问，可对照参照设备 web 网页 http post 信息。

说明：网络接口请求 URL: http://192.168.1.68/SDK/UNIV_API

示例：

POST /SDK/UNIV_API HTTP/1.1

Accept: application/json, text/plain, */*

Content-Type: application/json; charset=utf-8

Referer: <http://192.168.6.100/>

Accept-Language: zh-CN

Accept-Encoding: gzip, deflate

User-Agent: Mozilla/5.0 (Windows NT 10.0; WOW64; Trident/7.0; rv:11.0) like Gecko

Host: 192.168.6.100

Content-Length: 97



Connection: Keep-Alive

Cache-Control: no-cache

Cookie: WebSessionID=30919544

```
{"session":30919544,"id":2,"call":{"service":"rpc","method":"keepAlive"},"params": {"timeout":60}}HTTP/1.1 200 OK
```

Date: Thu, 30 Sep 2021 03:48:24 GMT

Server: IPC-webs/

Connection: close

Content-Length: 66

Content-Type: application/json

```
{"id":2,"params": {"timeout":60}, "result":true,"session":30919544}
```

2 基本类型

2.1 Rect

Rect	
Sample	Description
[100,100, 100, 100]	<p>矩形类型[uint32] 第一个值表示左上点的 x 坐标 第二个值表示左上点的 y 坐标 第三个值表示右下点的 x 坐标</p>



第四个值表示右下点的y坐标

取值范围在各使用处说明

3 设备登入/登出/心跳服务

3.1 登录

Sample	Description	Value
{		
"session" : 0,	会话编号为 0, 表示登录鉴权	uint64
"id" : 1,	标志一次完整过程调用	uint64
"call" : {		
"service" : "rpc",	服务	string
"method" : "login"	调用方法	string
}		
"params":{	参数字段	
"userName" : "admin",	账号	string[1:20]
"password" : "admin",	密码, 两次哈希, MD5 (MD5 (password) +random)	string[6:20]
	说明: 两次 MD5 加密都使用小写方式	
"random" : "310000",	字符串	string[6:32]
"ip" : "127.0.0.1",	客户 IP 地址, 支持 IPV6	string



"port" : 80	客户端口	uint32
"encryptType" : 1 }	加密类型: 1- SHA256, 0-MD5	int32
}		
Sample	Description	Value
{		
"session" : 0,	会话编号为 0, 表示登录鉴权	uint64
"id" : 1,	标志一次过程调用	uint64
"result" : false	返回调用成功与否	bool
"error" : {	错误信息, 只有当 result 为 false 时才出现此字段	uint64
"code" : 0x10000001,	错误码	uint64
"message": "NoAuthorityLogin" },	错误提示符	string
Sample	Description	Value
{		
"session" : 0,	会话编号为 0, 表示登录鉴权	uint64
"id" : 1,	标志一次过程调用	uint64
"result" : true	返回调用成功与否	bool



"param": {	参数	
"session" : 256,	返回分配于此用户的会话编号	uint64
"randomKey": ""	公钥加密后的随机数	String
"times":	密码错误时的剩余登录次数	uint
}		
}		

3.2 登出

Sample	Description	Value
{		
"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次完整过程调用	uint64
"call" : {		
"service" : "rpc",	服务	string
"method" : "logout"	调用方法	string
}		
}		
Sample	Description	Value
{		
"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次过程调用	uint64
"result" : true	返回调用成功与否	bool



}

3.3 心跳

Sample	Description	Value
{		
"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次完整过程调用	uint64
"call" : {		
"service" : "rpc",	入口服务	string
"method" : "keepAlive"	保活	string
}		
"params":{		
"timeout" : 30	接口回复的超时时间	uint32
}		
}		
Sample	Description	Value
{		
"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次过程调用	uint64
"result" : true,	返回调用成功与否	bool
"params":{		
"timeout" : 30	等待下一次保活的超时时间	uint32
}		
}		



4 机芯&云台升级服务

4.1 错误码

Code	Message	Description
0x10040000	"Device Type Error!"	设备型号错误
0x10040001	"Operation Error!"	错误的操作
0x10040002	"Operation Locked!"	操作已经被其他用户锁定

4.2 错误码

提示码	内部说明，不对外提供
0x20040000	升级
0x20040001	开始升级
0x20040002	停止升级



4.3 RPC

4.3.1 升级准备

请求

Sample	Description	Value
{		
"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次完整过程调用	uint64
"call " : {		
"service" :	服务	string
"upgradeHelper",		
"method" : " prepare "	调用方法	string
}		
"params":{		
"supportedModelNum ber" : ["", "", ""]	升级包支持的设备型号列表	array-string
}		
}		
Sample	Description	Value
{		



"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次过程调用	uint64
"result" : true	返回调用成功	bool
}		

4.3.2 增加文件

Sample	Description	Value
{		
"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次完整过程调用	uint64
"call ":{		
"service" :	服务	string
"upgradeHelper",		
"method" :"addFile"	调用方法	string
}		
"params":{		
"file" : ""	增加的升级文件名	string
"length" : 12306	文件长度	uint32
}		



Sample	Description	Value
{		
"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次过程调用	uint64
"result" : true	返回调用成功	bool
}		

4.3.3 传输文件

Sample	Description	Value
{		
"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次完整过程调用	uint64
"call" : {		
"service" : "upgradeHelper",	服务	string
"method" : "doAdd"	调用方法	string
}		
"params":{		
"file" : ""	增加的升级文件名	
"pieceLength" : 1024	当前包中传输的长度	uint32



}		
}		
Data	升级的二进制数据	二进制数据的内容在 Json 中说明。
Sample	Description	Value
{		
"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次过程调用	uint64
"result" : true	返回调用成功	bool
}		

4.3.4 成文件添加

Sample	Description	Value
{		
"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次完整过程调用	uint64
"call" : {		
"service" : "upgradeHelper",	服务	string



"method" : "addFinish"	调用方法	string
}		
"params":{		
"file" : ""	增加的升级文件名	string
}		
}		
Sample	Description	Value
{		
"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次过程调用	uint64
"result" : true	返回调用成功	bool
}		

4.3.5 停止文件添加

Sample	Description	Value
{		
"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次完整过程调用	uint64
"call " : {		



"service" :	服务	string
"upgradeHelper",		
"method" : "stopAdd"	调用方法	string
}		
"params":{		
"file" : ""	增加的升级文件名	string
}		
}		
Sample	Description	Value
{		
"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次过程调用	uint64
"result" : true	返回调用成功	bool
}		

4.3.6 开始升级

Sample	Description	Value
{		
"session" : 256,	会话编号	uint64



"id" : 2,	标志一次完整过程调用	uint64
"call " : {		
"service" : "upgradeHelper",	服务	string
"method" : "startUpgrade"	调用方法	string
}		
}		
Sample	Description	Value
{		
"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次过程调用	uint64
"result" : true	返回调用成功	bool
}		

4.3.7 停止升级

Sample	Description	Value
{		
"session" : 256,	会话编号	uint64



"id" : 2,	标志一次完整过程调用	uint64
"call " : {		
"service" : "upgradeHelper",	服务	string
"method" : "stopUpgrade"	调用方法	string
}		
}		
Sample	Description	Value
{		
"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次过程调用	uint64
"result" : true	返回调用成功	bool
}		

4.3.8 获取升级进度

Sample	Description	Value
{		
"session" : 256,	会话编号	uint64



"id" : 2,	标志一次完整过程调用	uint64
"call " : {		
"service" : "upgradeHelper",	服务	string
"method" :	调用方法	string
"getUpgradeProgress"		
}		
}		
Sample	Description	Value
{		
"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次过程调用	uint64
"result" : true	返回调用成功	bool
"param":{		
"progress":30	进度值	uint32
"file":"upgrade.ifrm"	升级包的名称[可选，在传递 升级包，下载过程中存在这 个字段]	string
"state":"	升级的状态：	



	preparing;
	downloading;
	downloadFailed;
	downloadCancelled:
	readyToUpgrade:
	dataInvalid;
	upgrading;
	upgradeSucceeded;
	upgradeCancelled;
	upgradeFailed
{	



4.3.9 开始增加 MCU 固件文件

Sample	Description	Value
{		
"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次完整过程调用	uint64
"call" : {		
"service" : "upgradeHelper",	服务	string
"method" : "addMCUFile"	调用方法	string
}		
"params":{		
"file" : ""	增加的升级文件名	string
"length" : 12306	文件长度	uint32
}		
}		

Sample	Description	Value
{		
"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次过程调用	uint64
"result" : true	返回调用成功	bool



}

4.3.10 传输 MCU 固件文件

Sample	Description	Value
{		
"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次完整过程调用	uint64
"call " : {		
"service" : "upgradeHelper",	服务	string
"method" : "doAddMCU"	调用方法	string
}		
"params":{		
"file" : ""	增加的升级文件名	
"pieceLength" : 1024	当前包中传输的长度	uint32
}		
}		
Data	升级的二进制数据	二进制数据的内容在 Json 中说明。



Sample	Description	Value
{		
"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次过程调用	uint64
"result" : true	返回调用成功	bool
}		

4.3.11 完成 MCU 固件文件添加

Sample	Description	Value
{		
"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次完整过程调用	uint64
"call " : {		
"service" : "upgradeHelper",	服务	string
"method" : "addFinishMCU"	调用方法	string
}		
"params":{		
"file" : ""	增加的升级文件名	string
}		
}		



Sample	Description	Value
{		
"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次过程调用	uint64
"result" : true	返回调用成功	bool
}		

4.3.12 停止 MCU 固件文件添加

Sample	Description	Value
{		
"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次完整过程调用	uint64
"call " : {		
"service" : "upgradeHelper",	服务	string
"method" : "stopAddMCU"	调用方法	string
}		
"params":{		
"file" : ""	增加的升级文件名	string
}		
}		



Sample	Description	Value
{		
"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次过程调用	uint64
"result" : true	返回调用成功	bool
}		

4.3.13 开始 MCU 固件升级

请求

Sample	Description	Value
{		
"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次完整过程调用	uint64
"call" : {		
"service" : "upgradeHelper",	服务	string
"method" : "startUpgradeMCU"	调用方法	string
}		
}		
Sample	Description	Value



{		
"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次过程调用	uint64
"result" : true	返回调用成功	bool
}		

4.3.14 停止 MCU 固件升级

Sample	Description	Value
{		
"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次完整过程调用	uint64
"call " : {		
"service" : "upgradeHelper",	服务	string
"method" : "stopUpgradeMCU"	调用方法	string
}		
}		

Sample	Description	Value
{		
"session" : 256,	会话编号	uint64



"id" : 2,	标志一次过程调用	uint64
"result" : true	返回调用成功	bool
}		

4.3.15 获取 MCU 固件升级进度

Sample	Description	Value
{		
"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次完整过程调用	uint64
"call" : {		
"service" : "upgradeHelper",	服务	string
"method" :	调用方法	string
"getMCUUpgradeProgress"		
}		
}		

Sample	Description	Value
{		
"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次过程调用	uint64
"result" : true	返回调用成功	bool



“param”:{		
“progress”:30	进度值	uint32
“file”：“upgradeMCU.bin”	升级包的名称[可选，在 传递升级包，下载过程 中存在这个字段]	string
“state”：“”	升级的状态： downloading; downloadFailed; downloadCancelled; readyToUpgrade; dataInvalid; upgrading; upgradeSucceeded; upgradeCancelled; upgradeFailed	



}		

5 软件版本信息

5.1 获取设备信息

请求

Sample	Description	Value
{		
"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次完整过程调用	uint64
"call" : {		
"service" : "program",	服务	string
"method" : "getInfo"	调用方法	string
}		
}		

回复

Sample	Description	Value
{		



"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次过程调用	uint64
"result" : true,	返回调用成功	bool
"params":{		
"series" : ""	产品系列	string
"modelNumber" : ""	产品型号	string
"serialNumber" : ""	序列号	string
"softwareVersion" : "1.0",	软件版本号	string
"hardwareVersion" : "1.0",	硬件版本号	string
"MCUCurrentVersion" :"1.0",	云台软件版本信息	string
"smdAlg":{	SMD 算法	
"enable":true,		
"algVersion":v1.0.0build20171		
107"		
},		
"faceAlg":{	人脸算法	
"enable":true,		
"algVersion":v1.0.0build20171		
107"		



{,		
"vehicleAlg":{	车检算法	
"enable":true,		
"algVersion":"v1.0.0build20171		
107"		
},		
"audioAlg":{	音频算法	
"enable":true,		
"algVersion":"v1.0.0build20171		
107"		
},		
"buildTime" : <u>Time</u> ,	详见寰宇协议基本数据类型	
}		
}		

6 设备事件服务

6.1 移动侦测能力

Config Name	"MotionDetCapa"
-------------	-----------------



Table	Description	Value
{		
"enable":true	是否支持	bool
"sensitivityLevel": {	灵敏度	
"enable":true,		
"range":Range	范围, 【1-100】	
}		
"detectRegion":{	移动侦测区域	object
"enable":true	是否使能区域, 如果删除了区域, 则该字段为 false	bool
"regionType":"grid"	移动侦测设置的区域类型,当前默认是 grid 网格,网格方法,根据 4CIF 的 16*16 的网格,注意当前的视频制式	String
"grid":{	移动侦测是宏块形式的网格,所以按照行数和列数,给出映射的宏块的个数出来	



"rowGranularity":36,	宏块行个数	uint32
"columnGranularity":44,	宏块列个数	uint32
"gridMap":"00000"	宏块的映射值,是 rowGranularity* columnGranularit y 长度的 0 和 1 组 成的字符串	String
}		
,		
"triggerList":{	联动方式	object
"triggerCenter":{		
"enable":true,		
},		
"triggerEmail":{		
"enable":true,		



},		
"triggerFTP":{		
"enable":true,		
},		
"triggerRec":{		
"enable":true,		
"recList":[
{		
"id":1,	输出的 ID 号	
},		
{		
"id":2,	输出的 ID 号	
},		
],		
},		



"triggerAlarmOut":{	报警输出联动	
"enable":true	是否联动报警输出	bool
"AlarmIDList":[报警输出列表，根据报警输出的能力展示给出列表	
{		
"id":1,	输出的 ID 号	
},		
{		
"id":2,	输出的 ID 号	
},		
}		
}		

6.2 移动侦测配置

Config Name	"MotionDetConfig"	
Table	Description	Value



{		
"enable":true	是否使能	bool
"sensitivityLevel":50	灵敏度	Uint32
" detectRegion":{	移动侦测区域	object
"enable":true	是否使能区域, 如果删除了区域, 则该字段为 false	bool
"regionType":"grid"	移动侦测设置的区域类型,当前默认是 grid 网格,网格方法,根据 4CIF 的 16*16 的网格,注意当前的视频制式	String
"grid":{	移动侦测是宏块形式的网格,所以按照行数和列数,给出映射的宏块的个数出来	
"rowGranularity":36,	宏块行个数	uint32
"columnGranularity":44,	宏块列个数	uint32
"gridMap":"0000"	宏块的映射值,是 rowGranularity*	String



	columnGranularity y 长度的 0 和 1 组成的字符串	
}		
}		
"alarmSchedule":[布放计划,周一到周天 7 组, 每天最多 8 个	Array
{		
"weekOfDay":1,	布放星期, 1~7 对应星期一到星期日	Uint32
"timeArray":[布放事件数组, 每天最多 8 个	Array
{		
"beginTime":{	开始时间	按照 HH:MM 格式的时间
"hour": 0	小时 0~23	uint32
"min":0	分钟 0~59	uint32
,		
"endTime":{	结束时间	



"hour": 0	小时 0~23	uint32
"min":0	分钟 0~59	uint32
},		
} ,		
...		
]		
} ,		
…],		
"triggerList":{	联动方式	object
"triggerCenter":true	上传中心	bool
"triggerEmail":true	邮件联动	bool
"triggerFTP":true	上传 FTP	bool
"triggerRec":{	录像联动	bool
"recList":[



{"id":1,	输出的 ID 号	
"enable":true,	是否联动	bool
},		
{		
"id":2,	输出的 ID 号	
"enable":true,	是否联动	bool
},		
]		
"triggerAlarmOut":{	报警输出联动	
"AlarmIDList":[报警输出列表，根据报警输出的能力展示给出列表	
{"id":1,	输出的 ID 号	
"enable":true,	是否联动	bool
},		
{		



"id":2,	输出的 ID 号	
"enable":true,	是否联动	bool
},		
}		
}		

6.3 遮挡报警能力

Config Name	"TamperDetCapa"	
Table	Description	Value
{		
"enable":true	是否支持	bool
"sensitivityLevel": {	灵敏度	
"enable":true,		
"range":Range	范围, 【1-100】	
}		



"detectRegion":{	检测区域	object
"enable":true	是否使能区域, 如果删除了区域, 则该字段为 false	bool
"regionType":"rect"	遮挡报警检测设置的区域类型,当前默认是 rect	String
"regionNum":1	区域个数	uint
}		
},		
"triggerList":{	联动方式	object
"triggerCenter":{		
"enable":true,		
},		
"triggerEmail":{		
"enable":true,		
},		



“triggerFTP”:{		
“enable”:true,		
},		
“triggerRec”:{		
“enable”:true,		
“recList”:[
{		
“id”:1,	输出的 ID 号	
},		
{		
“id”:2,	输出的 ID 号	
},		
],		
},		
“triggerAlarmOut”:{	报警输出联动	



"enable":true	是否联动报警输出	bool
"AlarmIDList":[报警输出列表，根据报警输出的能力展示给出列表	
{		
"id":1,	输出的 ID 号	
},		
{		
"id":2,	输出的 ID 号	
},		
}		
}		

6.4 遮挡报警配置

Config Name	"TamperDetConfig"	
Table	Description	Value
{		



"enable":true	是否使能	bool
"sensitivityLevel":50	灵敏度	Uint32
"rectRegion":{	检测区域	object
"enable":true	是否使能区域, 如果删除了区域, 则该字段为 false	bool
"rect":[0 0 100 100]	检测设置的区域	Rect
}		
"alarmSchedule":[布放计划,周一到周天 7 组, 每天最多 8 个	Array
{		
"weekOfDay":1,	布放星期, 1~7 对应星期一到星期日	Uint32
"timeArray":[]	布放事件数组, 每天最多 8 个	Array
{		
"beginTime":{	开始时间	按照 HH:MM 格式的时间
"hour": 0	小时 0~23	uint32



"min":0	分钟 0~59	uint32
},		
"endTime": {	结束时间	
"hour": 0	小时 0~23	uint32
"min":0	分钟 0~59	uint32
},		
} ,		
...		
]		
} ,		
…],		
"triggerList":{	联动方式	object
"triggerCenter":true	上传中心	bool
"triggerEmail":true	邮件联动	bool



“triggerFTP”:true	上传 FTP	bool
“triggerRec”:{	录像联动	bool
“recList”:[
{“id”:1,	输出的 ID 号	
“enable”:true,	是否联动	bool
},		
{		
“id”:2,	输出的 ID 号	
“enable”:true,	是否联动	bool
},		
]		
“triggerAlarmOut”:{	报警输出联动	
“AlarmIDList”:[报警输出列表，根据报警输出的能力展示给出列表	
{“id”:1,	输出的 ID 号	



"enable":true,	是否联动	bool
},		
{		
"id":2,	输出的 ID 号	
"enable":true,	是否联动	bool
},		
}		
}		

6.5 异常检测能力

Config Name	"ExceptionCapa"	
Table	Description	Value
{		
"enable":true	是否使能	bool
"supportType":[支持的类型 磁盘满:diskFull, 磁盘错误:diskError, 网线端 开:netBroken,	Array



	IP 冲突:ipConflict, 非法访问:illAccess	
"diskFull":...		
]		
"diskFull":{		
"triggerList":{	联动方式	object
"triggerCenter":{		
"enable":true,		
},		
"triggerEmail":{		
"enable":true,		
},		
"triggerFTP":{		
"enable":true,		
},		
"triggerRec":{		



“enable”:true,		
“recList”:[
{		
“id”:1,	输出的 ID 号	
},		
{		
“id”:2,	输出的 ID 号	
},		
],		
},		
“triggerAlarmOut”:{	报警输出联动	
“enable”:true	是否联动报警输出	bool
“AlarmIDList”:[报警输出列表，根据报警输出的能力展示给出列表	
{		



"id":1,	输出的 ID 号	
},		
{		
"id":2,	输出的 ID 号	
},		
}		
},		
"diskError":{	磁盘错误的能力	
"triggerList":{	联动方式	object
"triggerCenter":{		
"enable":true,		
},		
"triggerEmail":{		
"enable":true,		



},		
"triggerFTP":{		
"enable":true,		
},		
"triggerRec":{		
"enable":true,		
"recList":[
{		
"id":1,	输出的 ID 号	
},		
{		
"id":2,	输出的 ID 号	
},		
],		
},		



"triggerAlarmOut":{	报警输出联动	
"enable":true	是否联动报警输出	bool
"AlarmIDList":[报警输出列表，根据报警输出的能力展示给出列表	
{		
"id":1,	输出的 ID 号	
,		
{		
"id":2,	输出的 ID 号	
,		
}		
,		
"netBroken":{	网络断异常	
"triggerList":{	联动方式	object



“triggerCenter”:{		
“enable”:true,		
},		
“triggerEmail”:{		
“enable”:true,		
},		
“triggerFTP”:{		
“enable”:true,		
},		
“triggerRec”:{		
“enable”:true,		
“recList”:[
{		
“id”:1,	输出的 ID 号	
},		



{		
"id":2,	输出的 ID 号	
},		
],		
},		
"triggerAlarmOut":{	报警输出联动	
"enable":true	是否联动报警输出	bool
"AlarmIDList":[报警输出列表，根据报警输出的能力展示给出列表	
{		
"id":1,	输出的 ID 号	
},		
{		
"id":2,	输出的 ID 号	
},		



}		
}		
"ipConflict":{	IP 冲突异常	
"triggerList":{	联动方式	object
"triggerCenter":{		
"enable":true,		
},		
"triggerEmail":{		
"enable":true,		
},		
"triggerFTP":{		
"enable":true,		
},		
"triggerRec":{		



“enable”:true,		
“recList”:[
{		
“id”:1,	输出的 ID 号	
},		
{		
“id”:2,	输出的 ID 号	
},		
],		
},		
“triggerAlarmOut”:{	报警输出联动	
“enable”:true	是否联动报警输出	bool
“AlarmIDList”:[报警输出列表，根据报警输出的能力展示给出列表	
{		



"id":1,	输出的 ID 号	
},		
{		
"id":2,	输出的 ID 号	
},		
}		
}		
"illAccess":{	///非法访问异常	
"triggerList":{	联动方式	object
"triggerCenter":{		
"enable":true,		
},		
"triggerEmail":{		
"enable":true,		



},		
"triggerFTP":{		
"enable":true,		
},		
"triggerRec":{		
"enable":true,		
"recList":[
{		
"id":1,	输出的 ID 号	
},		
{		
"id":2,	输出的 ID 号	
},		
],		
},		





一站式光学器件现货供应商

因光学而生·为科技助力

“triggerAlarmOut”:{	报警输出联动	
“enable”:true	是否联动报警输出	bool
“AlarmIDList”:[报警输出列表，根据报警输出的能力展示给出列表	
{		
“id”:1,	输出的 ID 号	
},		
{		
“id”:2,	输出的 ID 号	
},		
}		
}		



6.6 异常侦测配置

Config Name	"ExceptionConfig"	
Table	Description	Value
{		
" diskFull":{	要配置的异常类型	string
"triggerList":{	联动方式	object
"triggerCenter":true	上传中心	bool
"triggerEmail":true	邮件联动	bool
"triggerFTP":true	上传 FTP	bool
"triggerRec":{	录像联动	bool
"recList":[
{"id":1,	输出的 ID 号	
"enable":true,	是否联动	bool
},		
{		
"id":2,	输出的 ID 号	



“enable”:true,	是否联动	bool
},		
]		
“triggerAlarmOut”:{	报警输出联动	
“AlarmIDList”:[报警输出列表，根据报警输出的能力展示给出列表	
{“id”:1,	输出的 ID 号	
“enable”:true,	是否联动	bool
},		
{		
“id”:2,	输出的 ID 号	
“enable”:true,	是否联动	bool
},		
}		
“diskError”:{…},	各种异常的类型	



...		
}		
}		

6.7 区域入侵能力

Config Name	"IntrusionCapa"	
Table	Description	Value
{		
"enable":true	是否支持	bool
"regionNum":4	区域个数	uint
"duration": Range	入侵时间 1-10	Range
"detectionType":{	检测类型	bool
"enable":false,		
"type":["all","human","vehicle"]	检测类型: human 人 vehicle 车	
},		



"sensitivityLevel": {	灵敏度	
"enable":true,		
"range":Range	范围, 【1-100】	
}		
"timeThreshold": {	时间阈值	
"enable":true,		
"range":Range	范围, 【0-10】	
}		
" proportion": {	占比	
"enable":true,		
"range":Range	范围, 【1-100】	
}		
"triggerList":{	联动方式	object



“triggerCenter”:{

“enable”:true,

},

“triggerEmail”:{

“enable”:true,

},

“triggerFTP”:{

“enable”:true,

},

“triggerRec”:{

“enable”:true,

“recList”:[

{

“id”:1,

输出的 ID 号

},



{		
"id":2,	输出的 ID 号	
},		
],		
},		
"triggerAlarmOut":{	报警输出联动	
"enable":true	是否联动报警输出	bool
"AlarmIDList":[报警输出列表，根据报警输出的能力展示给出列表	
{		
"id":1,	输出的 ID 号	
},		
{		
"id":2,	输出的 ID 号	
},		



}		
}		

6.8 区域入侵配置

Config Name	"IntrusionConfig"	
Table	Description	Value
{		
"enable":true	是否使能	bool
"duration":5	触发时间阈值	Uint32
"detectRegion":{	检测区域,根据能力,最多 4 个检测区域	object
"enable":true	是否使能区域, 如果删除了区域, 则该字段为 false	bool
"polygon": Polygon	检测设置的区域,凸4 边形,4 个点坐标	Polygon
"sensitivityLevel":50	灵敏度	Uint32
"timeThreshold":5	时间阈值	0-10
"proportion": 50	占比	1-100



},···]		
"detectionType":"all",	检测类型: all 所有类型 human 人 vehicle 车	string
"alarmSchedule":[布放计划,周一到周天 7 组, 每天最多 8 个	Array
{		
"weekOfDay":1,	布放星期, 1~7 对应星期一到星期日	Uint32
"timeArray":[布放事件数组, 每天最多 8 个	Array
{		
"beginTime":{	开始时间	按照 HH:MM 格式的时间
"hour": 0	小时 0~23	uint32
"min":0	分钟 0~59	uint32
},		
"endTime":{	结束时间	
"hour": 0	小时 0~23	uint32



"min":0	分钟 0~59	uint32
},		
} ,		
...		
]		
} ,		
…],		
"triggerList":{	联动方式	object
"triggerCenter":true	上传中心	bool
"triggerEmail":true	邮件联动	bool
"triggerFTP":true	上传 FTP	bool
"triggerRec":{	录像联动	bool
"recList":[
{"id":1,	输出的 ID 号	
"enable":true,	是否联动	bool



},		
{		
"id":2,	输出的 ID 号	
"enable":true,	是否联动	bool
},		
]		
"triggerAlarmOut":{	报警输出联动	
"AlarmIDList":[报警输出列表，根据报警输出的能力展示给出列表	
{"id":1,	输出的 ID 号	
"enable":true,	是否联动	bool
},		
{		
"id":2,	输出的 ID 号	
"enable":true,	是否联动	bool



},		
}		
}		

6.9 越界侦测能力

Config Name	"CrossLineCapa"	
Table	Description	Value
{		
"enable":true	是否支持	bool
"LineNum":4	警戒线个数	uint
"crossRange":["double","leftToRight","rightToLeft"]	跨越方向： "double" – 双向 "leftToRight" – 左到右跨越 "rightToLeft" – 右到左	Array
"sensitivityLevel": {	灵敏度	
"enable":true,		
"range":Range	范围, 【1-100】	



}		
"triggerList":{	联动方式	object
"triggerCenter":{		
"enable":true,		
},		
"triggerEmail":{		
"enable":true,		
},		
"triggerFTP":{		
"enable":true,		
},		
"triggerRec":{		
"enable":true,		
"recList":[
{		



“id”:1,	输出的 ID 号	
},		
{		
“id”:2,	输出的 ID 号	
},		
],		
},		
“triggerAlarmOut”:{	报警输出联动	
“enable”:true	是否联动报警输出	bool
“AlarmIDList”:[报警输出列表，根据报警输出的能力展示给出列表	
{		
“id”:1,	输出的 ID 号	
},		
{		



"id":2,	输出的 ID 号	
},		
}		
}		

6.10 越界侦测配置

Config Name	"ExceptionConfig"	
Table	Description	Value
{		
"enable":true	是否使能	bool
"crossLine":[{	警戒线,根据能力, 最多 4 个警戒线	object
"enable":true	是否使能区域, 如 果删除了该警戒 线, 则该字段为 false	bool
"alarmLine": Line	检测设置的警戒线, 参考 Line 类型	Line
"crossDirection":"double",	跨越方向: "double" – 双向 "leftToRight" – 左 到右跨越 "rightToLeft" – 右 到左	string



"sensitivityLevel":50	灵敏度	Uint32
},··]		
"alarmSchedule":[布放计划,周一到周天 7 组, 每天最多 8 个	Array
{		
"weekOfDay":1,	布放星期, 1~7 对应星期一到星期日	Uint32
"timeArray":[布放事件数组, 每天最多 8 个	Array
{		
"beginTime":{	开始时间	按照 HH:MM 格式的时间
"hour": 0	小时 0~23	uint32
"min":0	分钟 0~59	uint32
},		
"endTime":{	结束时间	
"hour": 0	小时 0~23	uint32
"min":0	分钟 0~59	uint32



},		
},		
...		
]		
},		
...],		
"triggerList":{	联动方式	object
"triggerCenter":true	上传中心	bool
"triggerEmail":true	邮件联动	bool
"triggerFTP":true	上传 FTP	bool
"triggerRec":{	录像联动	bool
"recList":[
{"id":1,	输出的 ID 号	
"enable":true,	是否联动	bool
},		



{		
"id":2,	输出的 ID 号	
"enable":true,	是否联动	bool
},		
]		
"triggerAlarmOut":{	报警输出联动	
"AlarmIDList":[报警输出列表，根据报警输出的能力展示给出列表	
{"id":1,	输出的 ID 号	
"enable":true,	是否联动	bool
},		
{		
"id":2,	输出的 ID 号	
"enable":true,	是否联动	bool
},		



}		
}		

6.11 场景变更能力

Config Name	"SceneChangeCapa"	
Table	Description	Value
{		
"enable":true	是否支持	bool
"sensitivityLevel": {	灵敏度	
"enable":true,		
"range":Range	范围, 【1-100】	
}		
"triggerList":{	联动方式	object
"triggerCenter":{		
"enable":true,		
},		
"triggerEmail":{		



```
"enable":true,  
  
},  
  
"triggerFTP":{  
  
"enable":true,  
  
},  
  
"triggerRec":{  
  
"enable":true,  
  
"recList": [  
  
{  
  
"id":1,           输出的 ID 号  
  
},  
  
{  
  
"id":2,           输出的 ID 号  
  
},  
  
],
```



{,		
"triggerAlarmOut":{	报警输出联动	
"enable":true	是否联动报警输出	bool
"AlarmIDList":[报警输出列表，根据报警输出的能力展示给出列表	
{		
"id":1,	输出的 ID 号	
},		
{		
"id":2,	输出的 ID 号	
},		
}		
}		

6.12 场景变更配置

Config Name	"SceneChangeConfig"	
Table	Description	Value
{		



"enable":true	是否使能	bool
"sensitivityLevel":50	灵敏度	Uint32
"alarmSchedule":[布放计划,周一到周天 7 组, 每天最多 8 个	Array
{		
"weekOfDay":1,	布放星期, 1~7 对应星期一到星期日	Uint32
"timeArray":[布放事件数组, 每天最多 8 个	Array
{		
"beginTime":{	开始时间	按照 HH:MM 格式的时间
"hour": 0	小时 0~23	uint32
"min":0	分钟 0~59	uint32
},		
"endTime":{	结束时间	
"hour": 0	小时 0~23	uint32
"min":0	分钟 0~59	uint32



},		
},		
...		
]		
},		
...],		
"triggerList":{	联动方式	object
"triggerCenter":true	上传中心	bool
"triggerEmail":true	邮件联动	bool
"triggerFTP":true	上传 FTP	bool
"triggerRec":{	录像联动	bool
"recList":[
{"id":1,	输出的 ID 号	
"enable":true,	是否联动	bool
},		



{		
"id":2,	输出的 ID 号	
"enable":true,	是否联动	bool
},		
]		
"triggerAlarmOut":{	报警输出联动	
"AlarmIDList":[报警输出列表，根据报警输出的能力展示给出列表	
{"id":1,	输出的 ID 号	
"enable":true,	是否联动	bool
},		
{		
"id":2,	输出的 ID 号	
"enable":true,	是否联动	bool
},		



}		
}		

6.13 虚焦侦测能力

Config Name	"DefocusCapa"	
Table	Description	Value
{		
"enable":true	是否支持	bool
"sensitivityLevel": {	灵敏度	
"enable":true,		
"range":Range	范围, 【1-100】	
}		
"triggerList":{	联动方式	object
"triggerCenter":{		
"enable":true,		
},		



```
"triggerEmail":{
```

```
    "enable":true,
```

```
},
```

```
"triggerFTP":{
```

```
    "enable":true,
```

```
},
```

```
"triggerRec":{
```

```
    "enable":true,
```

```
    "recList":[
```

```
        {
```

```
            "id":1,
```

输出的 ID 号

```
        },
```

```
        {
```

```
            "id":2,
```

输出的 ID 号

```
        },
```



[,		
},		
"triggerAlarmOut":{	报警输出联动	
"enable":true	是否联动报警输出	bool
"AlarmIDList":[报警输出列表，根据报警输出的能力展示给出列表	
{		
"id":1,	输出的 ID 号	
},		
{		
"id":2,	输出的 ID 号	
},		
}		
}		

6.14 虚焦侦测配置

Config Name	"DefocusConfig"
-------------	-----------------



Table	Description	Value
{		
"enable":true	是否使能	bool
"sensitivityLevel":50	灵敏度	Uint32
"triggerList":{	联动方式	object
"triggerCenter":true	上传中心	bool
"triggerEmail":true	邮件联动	bool
"triggerFTP":true	上传 FTP	bool
"triggerRec":{	录像联动	bool
"recList":[
{"id":1,	输出的 ID 号	
"enable":true,	是否联动	bool
,		
{		
"id":2,	输出的 ID 号	



“enable”:true,	是否联动	bool
},		
]		
“triggerAlarmOut”:{	报警输出联动	
“AlarmIDList”:[报警输出列表，根据报警输出的能力展示给出列表	
{"id":1,	输出的 ID 号	
“enable”:true,	是否联动	bool
},		
{		
“id”:2,	输出的 ID 号	
“enable”:true,	是否联动	bool
},		
}		
}		



6.15 音频异常侦测能力

Config Name	"AudioDetectionCapa"	
Table	Description	Value
{		
"enable":true	是否支持	bool
"audioInputException":{	//音频输入异常检测	
"enable":true,	是否支持	bool
},		
"soundIntensityMutation":{	声音强度突变检测	
"enable":true,	是否使能	bool
"sensitivityLevel": {	灵敏度	
"enable":true,		
"range":Range	范围, 【1-100】	
}		
" mutationThreshold ": {	声音强度阈值	
"enable":true,		



"range":Range	范围, 【1-100】	
}		
},		
"SteepFall":{	音频陡降	
"enable":true,	是否使能	bool
"sensitivityLevel": {	灵敏度	
"enable":true,		
"range":Range	范围, 【1-100】	
}		
},		
"AudioLoss":{	声音丢失	
"enable":false,	是否使能	bool
"sensitivityLevel": {	灵敏度	
"enable":true,		
"range":Range	范围, 【1-100】	



}		
},		
"triggerList":{	联动方式	object
"triggerCenter":{		
"enable":true,		
},		
"triggerEmail":{		
"enable":true,		
},		
"triggerFTP":{		
"enable":true,		
},		
"triggerRec":{		
"enable":true,		
"recList":[



{		
"id":1,	输出的 ID 号	
},		
{		
"id":2,	输出的 ID 号	
},		
],		
},		
"triggerAlarmOut":{	报警输出联动	
"enable":true	是否联动报警输出	bool
"AlarmIDList":[报警输出列表，根据报警输出的能力展示给出列表	
{		
"id":1,	输出的 ID 号	
},		



{		
"id":2,	输出的 ID 号	
},		
}		
}		

6.16 音频异常侦测配置

Config Name	"AudioDetectionConfig"	
Table	Description	Value
{		
"audioInputException":{	//音频输入异常检测	
"enable":true,	是否使能	bool
},		
"soundIntensityMutation":{	声音强度突变检测	
"enable":true,	是否使能	bool
"sensitivityLevel":50	灵敏度, 1-100	Uint32
"mutationThreshold":50	声音强度阈值, 1-100	uint32



},		
"SteepFall":{	音频陡降	
"enable":true,	是否使能	bool
"sensitivityLevel":50	灵敏度, 1-100	Uint32
},		
"AudioLoss":{	声音丢失	
"enable":true,	是否使能	bool
"sensitivityLevel":50	灵敏度, 1-100	Uint32
},		
"alarmSchedule":[布放计划,周一到周天 7 组, 每天最多 8 个	Array
{		
"weekOfDay":1,	布放星期, 1~7 对应星期一到星期日	Uint32
"timeArray":[布放事件数组, 每天最多 8 个	Array
{		



"beginTime":{	开始时间	按照 HH:MM 格式的时间
"hour": 0	小时 0~23	uint32
"min":0	分钟 0~59	uint32
},		
"endTime":{	结束时间	
"hour": 0	小时 0~23	uint32
"min":0	分钟 0~59	uint32
},		
} ,		
...		
]		
} ,		
...],		
"triggerList":{	联动方式	object
"triggerCenter":true	上传中心	bool



“triggerEmail”:true	邮件联动	bool
“triggerFTP”:true	上传 FTP	bool
“triggerRec”:{	录像联动	bool
“recList”:[
{“id”:1,	输出的 ID 号	
“enable”:true,	是否联动	bool
},		
{		
“id”:2,	输出的 ID 号	
“enable”:true,	是否联动	bool
},		
]		
“triggerAlarmOut”:{	报警输出联动	
“AlarmIDList”:[报警输出列表，根据报警输出的能力展示给出列表	



{"id":1,	输出的 ID 号	
"enable":true,	是否联动	bool
},		
{		
"id":2,	输出的 ID 号	
"enable":true,	是否联动	bool
},		
}		
}		

6.17 人脸检测能力

Config Name	"FaceDetectConfig"	
Table	Description	Value
{		
"enable":true	是否使能	bool
"minFaceSize":{	最小人脸大小,范围	
"enable":true,	是否支持最小人脸配置	bool



"range":Range,	最小人脸范围	Range
}		
"detectRegion":{	检测区域	
"enable":true	是否支持绘制	bool
"range":Range	检测区域宽度范围	Range
"num":1,	检测区域个数	uint32
}		
"snapType":{	抓拍类型:	object
"enable":true,	是否支持抓拍类型配置	bool
"enum":["face",...]	抓拍类型: face 人脸, faceAndBody, 人脸+全身, faceAndGround, 人脸+背景图	String
}		
"ageRecognize":{		



"enable":true,	是否支持年龄识别	bool
}		
"sexRecognize":{		
"enable":true,	是否支持性别识别	bool
}		
"faceExposure":true,	是否支持人脸区域 曝光	bool
"triggerList":{	联动方式	object
"triggerCenter":{		
"enable":true,		
},		
"triggerEmail":{		
"enable":true,		
},		
"triggerFTP":{		



"enable":true,		
},		
"triggerRec":{		
"enable":true,		
"recList":[
{		
"id":1,	输出的 ID 号	
},		
{		
"id":2,	输出的 ID 号	
},		
],		
},		
"triggerAlarmOut":{	报警输出联动	
"enable":true	是否联动报警输出	bool



"AlarmIDList":[报警输出列表，根据报警输出的能力展示给出列表	
{		
"id":1,	输出的 ID 号	
,		
{		
"id":2,	输出的 ID 号	
,		
}		
}		

6.18 人脸检测配置

Config Name	"FaceDetectConfig"	
Table	Description	Value
{		
"enable":true	是否使能	bool
"minFace":24	最小人脸大小,24	uint32
"detectRegion":[检测区域	



{"region":Rect	检测的矩形区域, 最多 4 个	Rect
}...		
]		
"snapType":face	抓拍类型: face 人脸, faceAndBody, 人脸 +全身, faceAndGround, 人脸+背景图	String
"exposureFace":true,	是否使能人脸区域 曝光	bool
"ageRecognize":false	是否使能年龄识别	bool
"sexRecognize":false	是否使能性别识别	bool
"alarmSchedule":[布放计划,周一到周 天 7 组, 每天最多 8 个	Array
{		
"weekOfDay":1,	布放星期, 1~7 对 应星期一到星期日	Uint32
"timeArray":[]	布放事件数组, 每 天最多 8 个	Array
{		



"beginTime":{	开始时间	按照 HH:MM 格式的时间
"hour": 0	小时 0~23	uint32
"min":0	分钟 0~59	uint32
},		
"endTime":{	结束时间	
"hour": 0	小时 0~23	uint32
"min":0	分钟 0~59	uint32
},		
} ,		
...		
]		
} ,		
…],		
"triggerList":{	联动方式	object



"triggerCenter":true	上传中心	bool
"triggerEmail":true	邮件联动	bool
"triggerFTP":true	上传 FTP	bool
"triggerRec":{	录像联动	bool
"recList":[
{"id":1,	输出的 ID 号	
"enable":true,	是否联动	bool
},		
{		
"id":2,	输出的 ID 号	
"enable":true,	是否联动	bool
},		
]		
"triggerAlarmOut":{	报警输出联动	
"AlarmIDList":[报警输出列表，根据报警输出的能力	



	展示给出列表	
{"id":1,	输出的 ID 号	
"enable":true,	是否联动	bool
},		
{		
"id":2,	输出的 ID 号	
"enable":true,	是否联动	bool
},		
}		
}		

6.19 进入区域能力

Config Name	"EnterAreaCapa"	
Table	Description	Value
{		
"enable":true	是否支持	bool
"regionNum":4	区域个数	uint
"detectionType":{	检测类型	bool



"enable":false,		
"type":["all","human","vehicle"]	检测类型: all 所有 human 人 vehicle 车	
}		
"sensitivityLevel": {	灵敏度	
"enable":true,		
"range":Range	范围, 【1-100】	
}		
"triggerList":{	联动方式	object
"triggerCenter":{		
"enable":true,		
},		
"triggerEmail":{		
"enable":true,		



},		
"triggerFTP":{		
"enable":true,		
},		
"triggerRec":{		
"enable":true,		
"recList":[
{		
"id":1,	输出的 ID 号	
},		
{		
"id":2,	输出的 ID 号	
},		
],		
},		



"triggerAlarmOut":{	报警输出联动	
"enable":true	是否联动报警输出	bool
"AlarmIDList":[报警输出列表，根据报警输出的能力展示给出列表	
{		
"id":1,	输出的 ID 号	
,		
{		
"id":2,	输出的 ID 号	
,		
}		
}		

6.20 进入区域侦测配置

Config Name	"EnterAreaConfig"	
Table	Description	Value
{		



"enable":true	是否使能	bool
"detectionType":"all",	检测类型: all 所有类型 human 人 vehicle 车	string
" detectRegion ":[检测区域,根据能力,最多 4 个检测区域	object
"enable":true	是否使能区域, 如果删除了该区域, 则该字段为 false	bool
"polygon": Polygon	检测设置的凸四边形	Polygon
"sensitivityLevel":50	灵敏度	Uint32
},..]		
"alarmSchedule":[布放计划,周一到周天 7 组, 每天最多 8 个	Array
{		
"weekOfDay":1,	布放星期, 1~7 对应星期一到星期日	Uint32
"timeArray":[布放事件数组, 每天最多 8 个	Array



{		
"beginTime":{	开始时间	按照 HH:MM 格式的时间
"hour": 0	小时 0~23	uint32
"min":0	分钟 0~59	uint32
},		
"endTime":{	结束时间	
"hour": 0	小时 0~23	uint32
"min":0	分钟 0~59	uint32
},		
} ,		
...		
]		
} ,		
...],		
"triggerList":{	联动方式	object



"triggerCenter":true	上传中心	bool
"triggerEmail":true	邮件联动	bool
"triggerFTP":true	上传 FTP	bool
"triggerRec":{	录像联动	bool
"recList":[
{"id":1,	输出的 ID 号	
"enable":true,	是否联动	bool
},		
{		
"id":2,	输出的 ID 号	
"enable":true,	是否联动	bool
},		
]		
"triggerAlarmOut":{	报警输出联动	
"AlarmIDList":[报警输出列表，根据报警输出的能力	



	展示给出列表	
{"id":1,	输出的 ID 号	
"enable":true,	是否联动	bool
},		
{		
"id":2,	输出的 ID 号	
"enable":true,	是否联动	bool
},		
}		
}		

6.21 离开区域能力

Config Name	"ExitAreaCapa"	
Table	Description	Value
{		
"enable":true	是否支持	bool
"regionNum":4	区域个数	uint



"detectionType":{	检测类型	bool
"enable":false,		
"type":["all","human","vehicle"]	检测类型: all 所有 human 人 vehicle 车	
}		
"sensitivityLevel": {	灵敏度	
"enable":true,		
"range":Range	范围, 【1-100】	
}		
"triggerList":{	联动方式	object
"triggerCenter":{		
"enable":true,		
},		



"triggerEmail":{

 "enable":true,

},

"triggerFTP":{

 "enable":true,

},

"triggerRec":{

 "enable":true,

 "recList":[

 {

 "id":1,

 输出的 ID 号

 },

 {

 "id":2,

 输出的 ID 号

 },



[,		
},		
"triggerAlarmOut":{	报警输出联动	
"enable":true	是否联动报警输出	bool
"AlarmIDList":[报警输出列表，根据报警输出的能力展示给出列表	
{		
"id":1,	输出的 ID 号	
},		
{		
"id":2,	输出的 ID 号	
},		
}		
}		

6.22 离开区域配置

Config Name	"ExitAreaConfig"
-------------	------------------



Table	Description	Value
{		
"enable":true	是否使能	bool
"detectionType":"all",	检测类型: all 所有类型 human 人 vehicle 车	string
" detectRegion ":[{	检测区域,根据能力,最多 4 个检测区域	object
"enable":true	是否使能区域, 如果删除了该区域, 则该字段为 false	bool
"polygon": Polygon	检测设置的凸四边形	Polygon
"sensitivityLevel":50	灵敏度	Uint32
},…]		
"alarmSchedule":[布放计划,周一到周天 7 组, 每天最多 8 个	Array
{		
"weekOfDay":1,	布放星期, 1~7 对应星期一到星期日	Uint32



“timeArray”:[布放事件数组，每天最多 8 个	Array
{		
“beginTime”:{	开始时间	按照 HH:MM 格式的时间
“hour”: 0	小时 0~23	uint32
“min”:0	分钟 0~59	uint32
},		
“endTime”:{	结束时间	
“hour”: 0	小时 0~23	uint32
“min”:0	分钟 0~59	uint32
},		
} ,		
...		
]		
} ,		
...],		



"triggerList":{	联动方式	object
"triggerCenter":true	上传中心	bool
"triggerEmail":true	邮件联动	bool
"triggerFTP":true	上传 FTP	bool
"triggerRec":{	录像联动	bool
"recList":[
{"id":1,	输出的 ID 号	
"enable":true,	是否联动	bool
},		
{		
"id":2,	输出的 ID 号	
"enable":true,	是否联动	bool
},		
]		



"triggerAlarmOut":{	报警输出联动	
"AlarmIDList":[报警输出列表，根据报警输出的能力展示给出列表	
{"id":1,	输出的 ID 号	
"enable":true,	是否联动	bool
},		
{		
"id":2,	输出的 ID 号	
"enable":true,	是否联动	bool
},		
}		
}		

6.23 徘徊侦测能力

Config Name	"LoteringCapa"	
Table	Description	Value
{		
"enable":true	是否支持	bool



"regionNum":4	区域个数	uint
"sensitivityLevel": {	灵敏度	
"enable":true,		
"range":Range	范围, 【1-100】	
}		
" duration ": {	停留时间, 单位 s	
"enable":true,		
"range":Range	范围, 【0-10】	
}		
"triggerList":{	联动方式	object
"triggerCenter":{		
"enable":true,		
},		
"triggerEmail":{		
"enable":true,		



},		
"triggerFTP":{		
"enable":true,		
},		
"triggerRec":{		
"enable":true,		
"recList":[
{		
"id":1,	输出的 ID 号	
},		
{		
"id":2,	输出的 ID 号	
},		
],		
},		



"triggerAlarmOut":{	报警输出联动	
"enable":true	是否联动报警输出	bool
"AlarmIDList":[报警输出列表，根据报警输出的能力展示给出列表	
{		
"id":1,	输出的 ID 号	
,		
{		
"id":2,	输出的 ID 号	
,		
}		
}		

6.24 徘徊侦测配置

Config Name	"LoteringConfig"	
Table	Description	Value
{		



"enable":true	是否使能	bool
"detectRegion":[{	检测区域,根据能力,最多 4 个检测区域	object
"enable":true	是否使能区域, 如果删除了该区域, 则该字段为 false	bool
"polygon": Polygon	检测设置的凸四边形	Polygon
"sensitivityLevel":50	灵敏度	Uint32
"duration":5	停留时间 1-10	bool
},···]		
"alarmSchedule":[布放计划,周一到周天 7 组, 每天最多 8 个	Array
{		
"weekOfDay":1,	布放星期, 1~7 对应星期一到星期日	Uint32
"timeArray":[布放事件数组, 每天最多 8 个	Array
{		
"beginTime":{	开始时间	按照 HH:MM 格式的时间



"hour": 0	小时 0~23	uint32
"min":0	分钟 0~59	uint32
},		
"endTime": {	结束时间	
"hour": 0	小时 0~23	uint32
"min":0	分钟 0~59	uint32
},		
} ,		
...		
]		
} ,		
..],		
"triggerList":{	联动方式	object
"triggerCenter":true	上传中心	bool
"triggerEmail":true	邮件联动	bool



“triggerFTP”:true	上传 FTP	bool
“triggerRec”:{	录像联动	bool
“recList”:[
{“id”:1,	输出的 ID 号	
“enable”:true,	是否联动	bool
},		
{		
“id”:2,	输出的 ID 号	
“enable”:true,	是否联动	bool
},		
]		
“triggerAlarmOut”:{	报警输出联动	
“AlarmIDList”:[报警输出列表，根据报警输出的能力展示给出列表	
{“id”:1,	输出的 ID 号	



"enable":true,	是否联动	bool
},		
{		
"id":2,	输出的 ID 号	
"enable":true,	是否联动	bool
},		
}		
}		

6.25 人员聚集能力

Config Name	"groupCapa"	
Table	Description	Value
{		
"enable":true	是否支持	bool
"regionNum":4	区域个数	uint
"populDensity": {	人员密集程度	
"enable":true,		



"range":Range	范围, 【1-100】	
}		
"triggerList":{	联动方式	object
"triggerCenter":{		
"enable":true,		
},		
"triggerEmail":{		
"enable":true,		
},		
"triggerFTP":{		
"enable":true,		
},		
"triggerRec":{		
"enable":true,		



“recList”:[
{		
“id”:1,	输出的 ID 号	
},		
{		
“id”:2,	输出的 ID 号	
},		
],		
},		
“triggerAlarmOut”:{	报警输出联动	
“enable”:true	是否联动报警输出	bool
“AlarmIDList”:[报警输出列表，根据报警输出的能力展示给出列表	
{		
“id”:1,	输出的 ID 号	



},		
{		
"id":2,	输出的 ID 号	
},		
}		
}		

6.26 人员聚集侦测配置

Config Name	"groupConfig"	
Table	Description	Value
{		
"enable":true	是否使能	bool
" detectRegion ":[{	检测区域,根据能力,最多 4 个检测区域	object
"enable":true	是否使能区域, 如果删除了该区域, 则该字段为 false	bool
"polygon": Polygon	检测设置的凸四边形	Polygon
"populDensit":100	人员密度	uint32



},···]		
"alarmSchedule":[布放计划,周一到周天 7 组, 每天最多 8 个	Array
{		
"weekOfDay":1,	布放星期, 1~7 对应星期一到星期日	Uint32
"timeArray":[布放事件数组, 每天最多 8 个	Array
{		
"beginTime":{	开始时间	按照 HH:MM 格式的时间
"hour": 0	小时 0~23	uint32
"min":0	分钟 0~59	uint32
},		
"endTime":{	结束时间	
"hour": 0	小时 0~23	uint32
"min":0	分钟 0~59	uint32
},		



{ ,		
...		
]		
} ,		
…],		
"triggerList":{	联动方式	object
"triggerCenter":true	上传中心	bool
"triggerEmail":true	邮件联动	bool
"triggerFTP":true	上传 FTP	bool
"triggerRec":{	录像联动	bool
"recList":[
{ "id":1,	输出的 ID 号	
"enable":true,	是否联动	bool
},		



{		
"id":2,	输出的 ID 号	
"enable":true,	是否联动	bool
},		
]		
"triggerAlarmOut":{	报警输出联动	
"AlarmIDList":[报警输出列表，根据报警输出的能力展示给出列表	
{"id":1,	输出的 ID 号	
"enable":true,	是否联动	bool
},		
{		
"id":2,	输出的 ID 号	
"enable":true,	是否联动	bool
},		



}		
}		

6.27 奔跑能力

Config Name	"runCapa"	
Table	Description	Value
{		
"enable":true	是否支持	bool
"regionNum":4	区域个数	uint
"sensitivityLevel": {	灵敏度	
"enable":true,		
"range":Range	范围, 【1-100】	
}		
" runDistance ": {	奔跑范围	
"enable":true,		
"range":Range	范围, 【100-1000】	
}		



"triggerList":{	联动方式	object
"triggerCenter":{		
"enable":true,		
},		
"triggerEmail":{		
"enable":true,		
},		
"triggerFTP":{		
"enable":true,		
},		
"triggerRec":{		
"enable":true,		
"recList":[
{		
"id":1,	输出的 ID 号	



},		
{		
"id":2,	输出的 ID 号	
},		
],		
},		
"triggerAlarmOut":{	报警输出联动	
"enable":true	是否联动报警输出	bool
"AlarmIDList":[报警输出列表，根据报警输出的能力展示给出列表	
{		
"id":1,	输出的 ID 号	
},		
{		
"id":2,	输出的 ID 号	



{,		
}		
}		

6.28 奔跑侦测配置

Config Name	"runConfig"	
Table	Description	Value
{		
"enable":true	是否使能	bool
" detectRegion ":[{	检测区域,根据能力,最多 4 个检测区域	object
"enable":true	是否使能区域, 如果删除了该区域, 则该字段为 false	bool
"polygon": Polygon	检测设置的凸四边形	Polygon
"runDistance ":"200	奔跑距离范围 [100,1000]	uint32
"sensitivityLevel":50	灵敏度	Uint32
},…]		



"alarmSchedule":[布放计划,周一到周天 7 组, 每天最多 8 个	Array
{		
"weekOfDay":1,	布放星期, 1~7 对应星期一到星期日	Uint32
"timeArray":[布放事件数组, 每天最多 8 个	Array
{		
"beginTime":{	开始时间	按照 HH:MM 格式的时间
"hour": 0	小时 0~23	uint32
"min":0	分钟 0~59	uint32
},		
"endTime":{	结束时间	
"hour": 0	小时 0~23	uint32
"min":0	分钟 0~59	uint32
},		
} ,		



...		
]		
},		
…],		
"triggerList":{	联动方式	object
"triggerCenter":true	上传中心	bool
"triggerEmail":true	邮件联动	bool
"triggerFTP":true	上传 FTP	bool
"triggerRec":{	录像联动	bool
"recList":[
{ "id":1,	输出的 ID 号	
"enable":true,	是否联动	bool
},		
{		



“id”:2,	输出的 ID 号	
“enable”:true,	是否联动	bool
},		
]		
“triggerAlarmOut”:{	报警输出联动	
“AlarmIDList”:[报警输出列表，根据报警输出的能力展示给出列表	
{“id”:1,	输出的 ID 号	
“enable”:true,	是否联动	bool
},		
{		
“id”:2,	输出的 ID 号	
“enable”:true,	是否联动	bool
},		
}		



}

6.29 停车检查能力

Config Name	"parkCapa"	
Table	Description	Value
{		
"enable":true	是否支持	bool
"regionNum":4	区域个数	uint
"sensitivityLevel": {	灵敏度	
"enable":true,		
"range":Range	范围, 【1-100】	
}		
" parkDuration": {	时间阈值	
"enable":true,	停车时间阈值	
"range":Range	范围, [5,20]	
}		



"triggerList":{	联动方式	object
"triggerCenter":{		
"enable":true,		
},		
"triggerEmail":{		
"enable":true,		
},		
"triggerFTP":{		
"enable":true,		
},		
"triggerRec":{		
"enable":true,		
"recList":[
{		
"id":1,	输出的 ID 号	



},		
{		
"id":2,	输出的 ID 号	
},		
],		
},		
"triggerAlarmOut":{	报警输出联动	
"enable":true	是否联动报警输出	bool
"AlarmIDList":[报警输出列表，根据报警输出的能力展示给出列表	
{		
"id":1,	输出的 ID 号	
},		
{		
"id":2,	输出的 ID 号	



},		
}		
}		

6.30 停车检测配置

Config Name	"parkConfig"	
Table	Description	Value
{		
"enable":true	是否使能	bool
" detectRegion ":[{	检测区域,根据能力,最多 4 个检测区域	object
"enable":true	是否使能区域, 如果删除了该区域, 则该字段为 false	bool
"polygon": Polygon	检测设置的凸四边形	Polygon
"sensitivityLevel":50	灵敏度	Uint32
"duaration":100	停留事件阈值 s,[5-20]	uint32
},..]		
"alarmSchedule":[布放计划,周一到周天 7 组, 每天最多 8 个	Array



{		
"weekOfDay":1,	布放星期, 1~7 对应星期一到星期日	Uint32
"timeArray": [布放事件数组, 每天最多 8 个	Array
{		
"beginTime": {	开始时间	按照 HH:MM 格式的时间
"hour": 0	小时 0~23	uint32
"min": 0	分钟 0~59	uint32
},		
"endTime": {	结束时间	
"hour": 0	小时 0~23	uint32
"min": 0	分钟 0~59	uint32
},		
} ,		
...		
]		



}],		
"triggerList":{	联动方式	object
"triggerCenter":true	上传中心	bool
"triggerEmail":true	邮件联动	bool
"triggerFTP":true	上传 FTP	bool
"triggerRec":{	录像联动	bool
"recList":[
{"id":1,	输出的 ID 号	
"enable":true,	是否联动	bool
},		
{		
"id":2,	输出的 ID 号	
"enable":true,	是否联动	bool



},		
]		
"triggerAlarmOut":{	报警输出联动	
"AlarmIDList":[报警输出列表，根据报警输出的能力展示给出列表	
{"id":1,	输出的 ID 号	
"enable":true,	是否联动	bool
},		
{		
"id":2,	输出的 ID 号	
"enable":true,	是否联动	bool
},		
}		
}		

6.31 物品遗留能力

Config Name	"leftBagCapa"
-------------	---------------



Table	Description	Value
{		
"enable":true	是否支持	bool
"regionNum":4	区域个数	uint
"sensitivityLevel": {	灵敏度	
"enable":true,		
"range":Range	范围, 【1-100】	
}		
" leftDuration": {	时间阈值	
"enable":true,	停车时间阈值	
"range":Range	范围, [5,3600]	
}		
"triggerList":{	联动方式	object
"triggerCenter":{		
"enable":true,		



},		
"triggerEmail":{		
"enable":true,		
},		
"triggerFTP":{		
"enable":true,		
},		
"triggerRec":{		
"enable":true,		
"recList":[
{		
"id":1,	输出的 ID 号	
},		
{		
"id":2,	输出的 ID 号	



},		
],		
},		
"triggerAlarmOut":{	报警输出联动	
"enable":true	是否联动报警输出	bool
"AlarmIDList":[报警输出列表，根据报警输出的能力展示给出列表	
{		
"id":1,	输出的 ID 号	
},		
{		
"id":2,	输出的 ID 号	
},		
}		
}		



6.32 物品遗留配置

Config Name	"leftBagConfig"	
Table	Description	Value
{		
"enable":true	是否使能	bool
" detectRegion ":[检测区域,根据能力,最多 4 个检测区域	object
"enable":true	是否使能区域, 如果删除了该区域, 则该字段为 false	bool
"polygon": Polygon	检测设置的凸四边形	Polygon
"sensitivityLevel":50	灵敏度	Uint32
"duaration":100	遗留时间阈值 s[5-3600]	uint32
},..]		
"alarmSchedule":[布放计划,周一到周天 7 组, 每天最多 8 个	Array
{		
"weekOfDay":1,	布放星期, 1~7 对应星期一到星期日	Uint32
"timeArray":[布放事件数组, 每	Array



	天最多 8 个	
{		
"beginTime":{	开始时间	按照 HH:MM 格式的时间
"hour": 0	小时 0~23	uint32
"min":0	分钟 0~59	uint32
,		
"endTime":{	结束时间	
"hour": 0	小时 0~23	uint32
"min":0	分钟 0~59	uint32
,		
} ,		
...		
]		
} ,		
...],		



"triggerList":{	联动方式	object
"triggerCenter":true	上传中心	bool
"triggerEmail":true	邮件联动	bool
"triggerFTP":true	上传 FTP	bool
"triggerRec":{	录像联动	bool
"recList":[
{"id":1,	输出的 ID 号	
"enable":true,	是否联动	bool
},		
{		
"id":2,	输出的 ID 号	
"enable":true,	是否联动	bool
},		
]		



"triggerAlarmOut":{	报警输出联动	
"AlarmIDList":[报警输出列表，根据报警输出的能力展示给出列表	
{"id":1,	输出的 ID 号	
"enable":true,	是否联动	bool
},		
{		
"id":2,	输出的 ID 号	
"enable":true,	是否联动	bool
},		
}		
}		

6.33 物品拿取能力

Config Name	"takeBagCapa"	
Table	Description	Value
{		



"enable":true	是否支持	bool
"regionNum":4	区域个数	uint
"sensitivityLevel": {	灵敏度	
"enable":true,		
"range":Range	范围, 【1-100】	
}		
"takeDuration": {	时间阈值	
"enable":true,	停车时间阈值	
"range":Range	范围, [5,3600]	
}		
"triggerList":{	联动方式	object
"triggerCenter":{		
"enable":true,		
},		
"triggerEmail":{		



```
"enable":true,  
  
},  
  
"triggerFTP":{  
  
"enable":true,  
  
},  
  
"triggerRec":{  
  
"enable":true,  
  
"recList": [  
  
{  
  
"id":1,           输出的 ID 号  
  
},  
  
{  
  
"id":2,           输出的 ID 号  
  
},  
  
],
```



{,		
"triggerAlarmOut":{	报警输出联动	
"enable":true	是否联动报警输出	bool
"AlarmIDList":[报警输出列表，根据报警输出的能力展示给出列表	
{		
"id":1,	输出的 ID 号	
},		
{		
"id":2,	输出的 ID 号	
},		
}		

6.34 物品拿取配置

Config Name	"takeBagConfig"
-------------	-----------------



Table	Description	Value
{		
"enable":true	是否使能	bool
" detectRegion ":[{	检测区域,根据能力,最多 4 个检测区域	object
"enable":true	是否使能区域, 如果删除了该区域, 则该字段为 false	bool
"polygon": Polygon	检测设置的凸四边形	Polygon
"sensitivityLevel":50	灵敏度	Uint32
"duaration":100	拿取时间阈值 s[5-3600]	uint32
};···]		
"alarmSchedule":[布放计划,周一到周天 7 组, 每天最多 8 个	Array
{		
"weekOfDay":1,	布放星期, 1~7 对应星期一到星期日	Uint32
"timeArray":[布放事件数组, 每天最多 8 个	Array
{		



"beginTime":{	开始时间	按照 HH:MM 格式的时间
"hour": 0	小时 0~23	uint32
"min":0	分钟 0~59	uint32
},		
"endTime":{	结束时间	
"hour": 0	小时 0~23	uint32
"min":0	分钟 0~59	uint32
},		
} ,		
...		
]		
} ,		
…],		
"triggerList":{	联动方式	object



"triggerCenter":true	上传中心	bool
"triggerEmail":true	邮件联动	bool
"triggerFTP":true	上传 FTP	bool
"triggerRec":{	录像联动	bool
"recList":[
{"id":1,	输出的 ID 号	
"enable":true,	是否联动	bool
},		
{		
"id":2,	输出的 ID 号	
"enable":true,	是否联动	bool
},		
]		
"triggerAlarmOut":{	报警输出联动	
"AlarmIDList":[报警输出列表，根据报警输出的能力	



	展示给出列表	
{"id":1,	输出的 ID 号	
"enable":true,	是否联动	bool
},		
{		
"id":2,	输出的 ID 号	
"enable":true,	是否联动	bool
},		
}		
}		

6.35 客流统计能力

Config Name	"CountingCapa"	
Table	Description	Value
{		
"enable":true	是否支持	bool
"MountingConfiguration":{	相机安装配置	
"enable":true,	是否支持	bool



	安装位置: "enum": ["vertical", "tilt"]	
	"vertical"—垂直 "tilt"—倾斜	array
"horizontalRange": Range	摄像机与出入口水平距离: 范围 1-1000, 单位 cm	Array
"focalRange": Range	摄像机焦距: 范围 1-100,单位 0.1mm	Array
}		
"osdSet": {		
"enable": true,	是否支持实时叠加 客流统计结果	bool
}		
"dataProcess": {	数据处理	Array
"isSupportSecUpload": true,	是否支持数据实时 上传	bool
"dataUploadCycle": [0,1,2,3,4,5,6]	客流量检测数据上 传周期, 范围为 0~6, 分别表示 0-15、1-1、 2-5、 3-10、4-20、5-30、 6-60, 单位分钟	Array
}		



"regionNum":1	区域个数	uint
"triggerList":{	联动方式	object
"triggerCenter":{		
"enable":true,		
},		
"triggerEmail":{		
"enable":true,		
},		
"triggerFTP":{		
"enable":true,		
},		
"triggerRec":{		
"enable":true,		
"recList":[
{		



“id”:1,	输出的 ID 号	
},		
{		
“id”:2,	输出的 ID 号	
},		
],		
},		
“triggerAlarmOut”:{	报警输出联动	
“enable”:true	是否联动报警输出	bool
“AlarmIDList”:[报警输出列表，根据报警输出的能力展示给出列表	
{		
“id”:1,	输出的 ID 号	
},		
{		



"id":2,	输出的 ID 号	
},		
}		
}		

6.36 客流量配置

Config Name	"peopleDetConfig"	
Table	Description	Value
{		
"enable":true	是否使能	bool
"MountingConfiguration":{	相机安装配置	
	安装角度: "vertical"—垂直 "tilt"—倾斜	
"angle":"vertical"	"vertical"—垂直 "tilt"—倾斜	string
"horizontal":300	摄像机与出入口水平距离：范围 1-1000, 单位 cm	uint32
"focal":28	摄像机焦距：范围 1-100,单位 0.1mm	uint32
}		



"osdSet":{		
"enable":true,	是否使能实时叠加客流统计结果	bool
"Point":Point,	OSD 左上角坐标	Point
}		
"dataProcess":{	数据处理	Array
"isSupportSecUpload":true,	是否使能数据实时上传, 如果实时上传, 下面的参数互斥不管用	bool
"dataUploadCycle":0	客流量检测数据上传周期, 范围为0~6, 分别表示0-15、1-1、2-5、3-10、4-20、5-30、6-60, 单位分钟	uint32
}		
" detectRegion ":[{	检测区域,根据能力,最多 4 个检测区域	object
"enable":true	是否使能区域, 如果删除了该区域, 则该字段为 false	bool
"polygon": Polygon	检测设置的凸四边形	Polygon



},···]		
"alarmSchedule":[布放计划,周一到周天 7 组, 每天最多 8 个	Array
{		
"weekOfDay":1,	布放星期, 1~7 对应星期一到星期日	Uint32
"timeArray":[布放事件数组, 每天最多 8 个	Array
{		
"beginTime":{	开始时间	按照 HH:MM 格式的时间
"hour": 0	小时 0~23	uint32
"min":0	分钟 0~59	uint32
},		
"endTime":{	结束时间	
"hour": 0	小时 0~23	uint32
"min":0	分钟 0~59	uint32
},		



{ ,		
...		
]		
} ,		
…],		
"triggerList":{	联动方式	object
"triggerCenter":true	上传中心	bool
"triggerEmail":true	邮件联动	bool
"triggerFTP":true	上传 FTP	bool
"triggerRec":{	录像联动	bool
"recList": [
{ "id":1,	输出的 ID 号	
"enable":true,	是否联动	bool
},		



{		
"id":2,	输出的 ID 号	
"enable":true,	是否联动	bool
},		
]		
"triggerAlarmOut":{	报警输出联动	
"AlarmIDList":[报警输出列表，根据报警输出的能力展示给出列表	
{"id":1,	输出的 ID 号	
"enable":true,	是否联动	bool
},		
{		
"id":2,	输出的 ID 号	
"enable":true,	是否联动	bool
},		



}		
}		

6.37 热度图能力

Config Name	"HeatMapCapa"	
Table	Description	Value
{		
"enable":true	是否支持	bool
"regionNum":4	区域个数	uint
"sensitivityLevel":[1-100]	灵敏度范围	array
"backgroundUpdateRate":[1-100]	背景更新速度	array
"sceneChangeLevel":[1-100]	场景更新级别	array
"minObjectSize":[1-100]	最小目标大小	array
"triggerList":{	联动方式	object
"triggerCenter":{		
"enable":true,		
},		



“triggerEmail”:{

“enable”:true,

},

“triggerFTP”:{

“enable”:true,

},

“triggerRec”:{

“enable”:true,

“recList”:[

{

“id”:1,

输出的 ID 号

},

{

“id”:2,

输出的 ID 号

},



[,		
},		
"triggerAlarmOut":{	报警输出联动	
"enable":true	是否联动报警输出	bool
"AlarmIDList":[报警输出列表，根据报警输出的能力展示给出列表	
{		
"id":1,	输出的 ID 号	
},		
{		
"id":2,	输出的 ID 号	
},		
}		
}		



6.38 热度图配置

Config Name	"peopleDetConfig"	
Table	Description	Value
{		
"enable":true	是否使能	bool
"sensitivityLevel":50	灵敏度	Uint32
"backgroundUpdateRate":50	背景更新速度 [1-100]	uint32
"sceneChangeLevel":50	场景更新级别	uint32
"minObjectSize":50	最小目标大小	uint32
" detectRegion ":[{	检测区域,根据能 力,最多 4 个检测区 域	object
"enable":true	是否使能区域, 如 果删除了该区域, 则该字段为 false	bool
"polygon": Polygon	检测设置的凸四边 形	Polygon
},…]		
"alarmSchedule":[布放计划,周一到周 天 7 组, 每天最多 8 个	Array
{		



"weekOfDay":1,	布放星期, 1~7 对应星期一到星期日	Uint32
"timeArray":[布放事件数组, 每天最多 8 个	Array
{		
"beginTime":{	开始时间	按照 HH:MM 格式的时间
"hour": 0	小时 0~23	uint32
"min":0	分钟 0~59	uint32
},		
"endTime":{	结束时间	
"hour": 0	小时 0~23	uint32
"min":0	分钟 0~59	uint32
},		
} ,		
...		
]		
} ,		



…],		
"triggerList":{	联动方式	object
"triggerCenter":true	上传中心	bool
"triggerEmail":true	邮件联动	bool
"triggerFTP":true	上传 FTP	bool
"triggerRec":{	录像联动	bool
"recList":[
{"id":1,	输出的 ID 号	
"enable":true,	是否联动	bool
},		
{		
"id":2,	输出的 ID 号	
"enable":true,	是否联动	bool
},		



]		
"triggerAlarmOut":{	报警输出联动	
"AlarmIDList":[报警输出列表，根据报警输出的能力展示给出列表	
{"id":1,	输出的 ID 号	
"enable":true,	是否联动	bool
},		
{		
"id":2,	输出的 ID 号	
"enable":true,	是否联动	bool
},		
}		
}		

6.39 视频丢失能力

Config Name	"VideoLossCapa"	
Table	Description	Value
{		



"enable":true	是否支持	bool
"triggerList":{	联动方式	object
"triggerCenter":{		
"enable":true,		
},		
"triggerEmail":{		
"enable":true,		
},		
"triggerFTP":{		
"enable":true,		
},		
"triggerRec":{		
"enable":true,		
"recList":[
{		



“id”:1,	输出的 ID 号	
},		
{		
“id”:2,	输出的 ID 号	
},		
],		
},		
“triggerAlarmOut”:{	报警输出联动	
“enable”:true	是否联动报警输出	bool
“AlarmIDList”:[报警输出列表，根据报警输出的能力展示给出列表	
{		
“id”:1,	输出的 ID 号	
},		
{		



"id":2,	输出的 ID 号	
},		
}		
}		

6.40 视频丢失配置

Config Name	"VideoLossConfig"	
Table	Description	Value
{		
"enable":true	是否使能	bool
"alarmSchedule":[布放计划,周一到周天 7 组, 每天最多 8 个	Array
{		
"weekOfDay":1,	布放星期, 1~7 对应星期一到星期日	Uint32
"timeArray":[布放事件数组, 每天最多 8 个	Array
{		
"beginTime":{	开始时间	按照 HH:MM 格式的时间
"hour": 0	小时 0~23	uint32



"min":0	分钟 0~59	uint32
},		
"endTime": {	结束时间	
"hour": 0	小时 0~23	uint32
"min":0	分钟 0~59	uint32
},		
} ,		
...		
]		
} ,		
…],		
"triggerList":{	联动方式	object
"triggerCenter":true	上传中心	bool
"triggerEmail":true	邮件联动	bool



“triggerFTP”:true	上传 FTP	bool
“triggerRec”:{	录像联动	bool
“recList”:[
{“id”:1,	输出的 ID 号	
“enable”:true,	是否联动	bool
},		
{		
“id”:2,	输出的 ID 号	
“enable”:true,	是否联动	bool
},		
]		
“triggerAlarmOut”:{	报警输出联动	
“AlarmIDList”:[报警输出列表，根据报警输出的能力展示给出列表	
{“id”:1,	输出的 ID 号	



"enable":true,	是否联动	bool
},		
{		
"id":2,	输出的 ID 号	
"enable":true,	是否联动	bool
},		
}		
}		

6.41 虚焦侦测表示能力

Config Name	"DefocusShowCapa"	
Table	Description	Value
{		
"previewShowEnable":true	是否在预览界面显示报警图标的能力	bool

6.42 虚焦侦测是否发生配置

Config Name	"DefocusHappen"	
Table	Description	Value



{		
"happen":true	是否发生	bool
}		

6.43 场景变更表示能力

Config Name	"SceneChangeShowCapa"	
Table	Description	Value
{		
"previewShowEnable":true	是否在预览界面显示报警图标的能力	bool
}		

6.44 场景变更是否发生配置

Config Name	" SceneChangeHappen"	
Table	Description	Value
{		
"happen":true	是否发生	bool
}		

6.45 RPC

6.45.1 获取移动侦测能力

请求



Sample	Description	Value
{		
"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次完整过程调用	uint64
"call " : {		
"service" : "videoIn",	服务	string
"method" :	调用方法	string
"getMotionDectionCapa"		
"params":{		
"channel":1	获取的通道号, 从 0 开始	
}		
}		

回复

Sample	Description	Value
{		
"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次过程调用	uint64
"result" : true,	返回调用成功	bool



"params":{		
MotionDetCapa		
}		
}		

6.45.2 获取移动侦测配置

请求

Sample	Description	Value
{		
"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次完整过程调用	uint64
"call " : {		
"service" : "videoIn",	服务	string
"method" :	调用方法	string
"getMotionDectionCfg"		
"params":{		
"channel":1	获取的通道号, 从 0 开始	
}		
}		

回复



Sample	Description	Value
{		
"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次过程调用	uint64
"result" : true,	返回调用成功	bool
"params":{		
MotionDetConfig		
}		
}		

6.45.3 设置移动侦测配置

请求

Sample	Description	Value
{		
"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次完整过程调用	uint64
"call " : {		
"service" : "videoIn",	服务	string
"method" :	调用方法	string
"setMotionDectionCfg"		



"params":{	
"channel":1	获取的通道号, 从 0 开始
"table":{	
MotionDetConfig	移动侦测的配置项
}	
}	
}	

回复

Sample	Description	Value
{		
"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次过程调用	uint64
"result" : true,	返回调用成功	bool
}		

6.45.4 获取遮挡报警能力

请求

Sample	Description	Value
{		



"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次完整过程调用	uint64
"call " : {		
"service" : "videoin",	服务	string
"method" :	调用方法	string
"getTamperDectionCapa"		
"params":{		
"channel":1	获取的通道号, 从 0 开始	
}		
}		

回复

Sample	Description	Value
{		
"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次过程调用	uint64
"result" : true,	返回调用成功	bool
"params":{		
TamperDetCapa		



}		
}		

6.45.5 获取遮挡报警配置

请求

Sample	Description	Value
{		
"session": 256,	会话编号	uint64
"id": 2,	标志一次完整过程调用	uint64
"call": {		
"service": "videoIn",	服务	string
"method":	调用方法	string
"getTamperDectionCfg"		
"params": {		
"channel": 1	获取的通道号, 从 0 开始	
}		
}		

回复

Sample	Description	Value



{		
"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次过程调用	uint64
"result" : true,	返回调用成功	bool
"params":{		
TamperDetConfig		
}		
}		

6.45.6 配置遮挡报警配置

请求

Sample	Description	Value
{		
"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次完整过程调用	uint64
"call " : {		
"service" : "videoIn",	服务	string
"method" :	调用方法	string
"setTamperDectionCfg"		
"params":{		



"channel":1	获取的通道号, 从 0 开始
"table":TamperDetConfig	
}	
}	

回复

Sample	Description	Value
{		
"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次过程调用	uint64
"result" : true,	返回调用成功	bool
}		

6.45.7 获取异常侦测能力

请求

Sample	Description	Value
{		
"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次完整过程调用	uint64
"call " : {		



"service" : "events",	服务	string
"method" : "getExceptionCapa"	调用方法	string
}		

回复

Sample	Description	Value
{		
"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次过程调用	uint64
"result" : true,	返回调用成功	bool
"params":{		
ExceptionCapa		
}		
}		

6.45.8 获取异常侦测配置

请求

Sample	Description	Value
{		



"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次完整过程调用	uint64
"call " : {		
"service" : "events",	服务	string
"method" :	调用方法	string
"getExceptionCfg"		
}		

回复

Sample	Description	Value
{		
"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次过程调用	uint64
"result" : true,	返回调用成功	bool
"params":{		
ExceptionConfig		
}		
}		

6.45.9 配置异常侦测配置

请求



Sample	Description	Value
{		
"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次完整过程调用	uint64
"call " : {		
"service" : "events",	服务	string
"method" :	调用方法	string
"setExceptionCfg"		
"params":{		
ExceptionConfig		
}		
}		

回复

Sample	Description	Value
{		
"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次过程调用	uint64
"result" : true,	返回调用成功	bool



{}

6.45.10 获取区域入侵能力

请求

Sample	Description	Value
{		
"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次完整过程调用	uint64
"call" : {		
"service" : "events",	服务	string
"method" :	调用方法	string
"getIntrusionCapa"		
"params":{		
"channel":1	获取的通道号, 从 0 开始	
}		
}		

回复

Sample	Description	Value
{		



"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次过程调用	uint64
"result" : true,	返回调用成功	bool
"params":{		
IntrusionCapa		
}		
}		

6.45.11 获取区域入侵侦测配置

请求

Sample	Description	Value
{		
"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次完整过程调用	uint64
"call " : {		
"service" : "events",	服务	string
"method" :	调用方法	string
"getIntrusionCfg"		
"params":{		
"channel":1	获取的通道号, 从 0 开始	



}		
}		

回复

Sample	Description	Value
{		
"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次过程调用	uint64
"result" : true,	返回调用成功	bool
"params":{		
IntrusionConfig		
}		
}		

6.45.12 配置区域入侵配置

请求

Sample	Description	Value
{		
"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次完整过程调用	uint64



"call" : {		
"service" : "events",	服务	string
"method" :	调用方法	string
"setIntrusionCfg"		
"params":{		
"channel":1	获取的通道号, 从 0 开始	
"table": IntrusionConfig		
}		
}		

回复

Sample	Description	Value
{		
"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次过程调用	uint64
"result" : true,	返回调用成功	bool
}		

6.45.13 获取越界侦测能力

请求



Sample	Description	Value
{		
"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次完整过程调用	uint64
"call ":{		
"service" : "events",	服务	string
"method" : "getLineCapa"	调用方法	string
"params":{		
"channel":1	获取的通道号, 从 0 开始	
}		
}		

回复

Sample	Description	Value
{		
"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次过程调用	uint64
"result" : true,	返回调用成功	bool
"params":{		



LineCapa			
}			
}			

6.45.14 获取越界侦测配置

请求

Sample	Description	Value
{		
“session” : 256,	会话编号	uint64
“id” : 2,	标志一次完整过程调用	uint64
“call “:{		
“service” : “events”,	服务	string
“method” : “getLineCfg”	调用方法	string
“params”:{		
“channel”:1	获取的通道号, 从 0 开始	
}		
}		

回复

Sample	Description	Value



{		
"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次过程调用	uint64
"result" : true,	返回调用成功	bool
"params":{		
LineConfig		
}		
}		

6.45.15 配置越界侦测配置

请求

Sample	Description	Value
{		
"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次完整过程调用	uint64
"call ":{		
"service" : "events",	服务	string
"method" : "setLineCfg"	调用方法	string
"params":{		
"channel":1	获取的通道号, 从 0 开始	



"table": LineConfig		
}		
}		

回复

Sample	Description	Value
{		
"session": 256,	会话编号	uint64
"id": 2,	标志一次过程调用	uint64
"result": true,	返回调用成功	bool
}		

6.45.16 获取场景变更能力

请求

Sample	Description	Value
{		
"session": 256,	会话编号	uint64
"id": 2,	标志一次完整过程调用	uint64
"call": {		
"service": "events",	服务	string



"method" :	调用方法	string
"getSceneChangeCapa"		
"params":{		
"channel":1	获取的通道号, 从 0 开始	
}		
}		

回复

Sample	Description	Value
{		
"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次过程调用	uint64
"result" : true,	返回调用成功	bool
"params":{		
SceneChangeConfig		
}		
}		

6.45.17 获取场景变更配置

请求



Sample	Description	Value
{		
"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次完整过程调用	uint64
"call " : {		
"service" : "events",	服务	string
"method" :	调用方法	string
"getSceneChangeCfg"		
"params":{		
"channel":1	获取的通道号, 从 0 开始	
}		
}		

回复

Sample	Description	Value
{		
"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次过程调用	uint64
"result" : true,	返回调用成功	bool



"params":{		
SceneChangeConfig		
}		
}		

6.45.18 配置场景变更配置

请求

Sample	Description	Value
{		
"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次完整过程调用	uint64
"call " : {		
"service" : "events",	服务	string
"method" :	调用方法	string
"setSceneChangeCfg"		
"params":{		
"channel":1	获取的通道号, 从 0 开始	
"table":SceneChangeCo nfig		
}		



}

回复

Sample	Description	Value
{		
“session” : 256,	会话编号	uint64
“id” : 2,	标志一次过程调用	uint64
“result” : true,	返回调用成功	bool
}		

6.45.19 获取虚焦侦测能力

请求

Sample	Description	Value
{		
“session” : 256,	会话编号	uint64
“id” : 2,	标志一次完整过程调用	uint64
“call “ : {		
“service” : “events”,	服务	string
“method” :	调用方法	string
“getDefocusCapa”		



"params":{	
"channel":1	获取的通道号, 从 0 开始
}	
}	

回复

Sample	Description	Value
{		
"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次过程调用	uint64
"result" : true,	返回调用成功	bool
"params":{		
DefocusCapa		
}		
}		

6.45.20 获取虚焦侦测配置

请求

Sample	Description	Value
{		



“session” : 256,	会话编号	uint64
“id” : 2,	标志一次完整过程调用	uint64
“call “ : {		
“service” : “events”,	服务	string
“method” :	调用方法	string
“getDefocusCfg”		
“params”:{		
“channel”:1	获取的通道号, 从 0 开始	
}		
}		

回复

Sample	Description	Value
{		
“session” : 256,	会话编号	uint64
“id” : 2,	标志一次过程调用	uint64
“result” : true,	返回调用成功	bool
“params”:{		
DefocusConfig		



}		
}		

6.45.21 配置虚焦侦测配置

请求

Sample	Description	Value
{		
"session": 256,	会话编号	uint64
"id": 2,	标志一次完整过程调用	uint64
"call": {		
"service": "events",	服务	string
"method":	调用方法	string
"setDefocusCfg"		
"params": {		
"channel": 1	获取的通道号, 从 0 开始	
"table": DefocusConfig		
}		
}		

回复



Sample	Description	Value
{		
"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次过程调用	uint64
"result" : true,	返回调用成功	bool
}		

6.45.22 获取人脸侦测能力

请求

Sample	Description	Value
{		
"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次完整过程调用	uint64
"call" : {		
"service" : "events",	服务	string
"method" :	调用方法	string
"getFaceDetectCapa"		
"params":{		
"channel":1	获取的通道号, 从 0 开始	
}		



{}

回复

Sample	Description	Value
{		
"session": 256,	会话编号	uint64
"id": 2,	标志一次过程调用	uint64
"result": true,	返回调用成功	bool
"params":{		
FaceDetectCapa		
}		
}		

6.45.23 获取人脸侦测配置

请求

Sample	Description	Value
{		
"session": 256,	会话编号	uint64
"id": 2,	标志一次完整过程调用	uint64
"call":{		



"service" : "events",	服务	string
"method" :	调用方法	string
"getFaceDetectCfg"		
"params":{		
"channel":1	获取的通道号, 从 0 开始	
}		
}		

回复

Sample	Description	Value
{		
"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次过程调用	uint64
"result" : true,	返回调用成功	bool
"params":{		
FaceDetectConfig		
}		
}		

6.45.24 配置人脸侦测配置

请求



Sample	Description	Value
{		
“session” : 256,	会话编号	uint64
“id” : 2,	标志一次完整过程调用	uint64
“call “:{		
“service” : “events”,	服务	string
“method” :	调用方法	string
“setFaceDetectCfg”		
“params”:{		
“channel”:1	获取的通道号, 从 0 开始	
“table”: FaceDetectConfig		
}		
}		

回复

Sample	Description	Value
{		
“session” : 256,	会话编号	uint64
“id” : 2,	标志一次过程调用	uint64



"result" : true,	返回调用成功	bool
}		

6.45.25 获取进入区域能力

请求

Sample	Description	Value
{		
"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次完整过程调用	uint64
"call" : {		
"service" : "events",	服务	string
"method" :	调用方法	string
"getEnterAreaCapa"		
"params": {		
"channel": 1	获取的通道号, 从 0 开始	
}		
}		

回复

Sample	Description	Value



{		
"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次过程调用	uint64
"result" : true,	返回调用成功	bool
"params":{		
EnterAreaCapa		
}		
}		

6.45.26 获取进入区域配置

请求

Sample	Description	Value
{		
"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次完整过程调用	uint64
"call ":{		
"service" : "events",	服务	string
"method" :	调用方法	string
"getEnterAreaCfg"		
"params":{		



"channel":1	获取的通道号, 从 0 开始
}	
}	

回复

Sample	Description	Value
{		
"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次过程调用	uint64
"result" : true,	返回调用成功	bool
"params":{		
EnterAreaConfig		
}		
}		

6.45.27 配置进入区域配置

请求

Sample	Description	Value
{		
"session" : 256,	会话编号	uint64



"id" : 2,	标志一次完整过程调用	uint64
"call" : {		
"service" : "events",	服务	string
"method" :	调用方法	string
"setEnterAreaCfg"		
"params":{		
"channel":1	获取的通道号, 从 0 开始	
"table": EnterAreaConfig		
}		
}		

回复

Sample	Description	Value
{		
"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次过程调用	uint64
"result" : true,	返回调用成功	bool
}		



6.45.28 获取离开区域能力

请求

Sample	Description	Value
{		
"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次完整过程调用	uint64
"call" : {		
"service" : "events",	服务	string
"method" :	调用方法	string
"getExitAreaCapa"		
"params":{		
"channel":1	获取的通道号, 从 0 开始	
}		
}		

回复

Sample	Description	Value
{		
"session" : 256,	会话编号	uint64



"id" : 2,	标志一次过程调用	uint64
"result" : true,	返回调用成功	bool
"params":{		
ExitAreaCapa		
}		
}		

6.45.29 获取离开区域配置

请求

Sample	Description	Value
{		
"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次完整过程调用	uint64
"call" : {		
"service" : "events",	服务	string
"method" :	调用方法	string
"getExitAreaCfg"		
"params":{		
"channel":1	获取的通道号, 从 0 开始	
}		



{}

回复

Sample	Description	Value
{		
"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次过程调用	uint64
"result" : true,	返回调用成功	bool
"params":{		
ExitAreaConfig		
}		
}		

6.45.30 配置离开区域配置

请求

Sample	Description	Value
{		
"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次完整过程调用	uint64
"call" : {		



"service" : "events",	服务	string
"method" :	调用方法	string
"setExitAreaCfg"		
"params": {		
"channel": 1	获取的通道号, 从 0 开始	
"table": ExitAreaConfig		
}		
}		

回复

Sample	Description	Value
{		
"session": 256,	会话编号	uint64
"id": 2,	标志一次过程调用	uint64
"result": true,	返回调用成功	bool
}		

6.45.31 获取徘徊侦测能力

请求

Sample	Description	Value



{		
"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次完整过程调用	uint64
"call " : {		
"service" : "events",	服务	string
"method" :	调用方法	string
"getLoteringCapa"		
"params":{		
"channel":1	获取的通道号, 从 0 开始	
}		
}		

回复

Sample	Description	Value
{		
"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次过程调用	uint64
"result" : true,	返回调用成功	bool
"params":{		



LoteringCapa			
}			
}			

6.45.32 获取徘徊侦测配置

请求

Sample	Description	Value
{		
"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次完整过程调用	uint64
"call" : {		
"service" : "events",	服务	string
"method" :	调用方法	string
"getLoteringCfg"		
"params":{		
"channel":1	获取的通道号, 从 0 开始	
}		
}		

回复



Sample	Description	Value
{		
"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次过程调用	uint64
"result" : true,	返回调用成功	bool
"params":{		
LoteringConfig		
}		
}		

6.45.33 配置徘徊侦测配置

请求

Sample	Description	Value
{		
"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次完整过程调用	uint64
"call " : {		
"service" : "events",	服务	string
"method" :	调用方法	string
"setLoteringCfg"		



"params":{		
"channel":1	获取的通道号, 从 0 开始	
"table":LoteringConfig		
}		
}		

回复

Sample	Description	Value
{		
"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次过程调用	uint64
"result" : true,	返回调用成功	bool
}		

6.45.34 获取人员聚集能力

请求

Sample	Description	Value
{		
"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次完整过程调用	uint64



"call" : {		
"service" : "events",	服务	string
"method" :	调用方法	string
"getGroupCapa"		
"params":{		
"channel":1	获取的通道号, 从 0 开始	
}		
}		

回复

Sample	Description	Value
{		
"session": 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次过程调用	uint64
"result" : true,	返回调用成功	bool
"params":{		
groupCapa		
}		
}		



6.45.35 获取人员聚集配置

请求

Sample	Description	Value
{		
"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次完整过程调用	uint64
"call " : {		
"service" : "events",	服务	string
"method" : "getGroupCfg"	调用方法	string
"params":{		
"channel":1	获取的通道号, 从 0 开始	
}		
}		

回复

Sample	Description	Value
{		
"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次过程调用	uint64



"result" : true,	返回调用成功	bool
"params":{		
groupConfig		
}		
}		

6.45.36 配置人员聚集配置

请求

Sample	Description	Value
{		
"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次完整过程调用	uint64
"call " : {		
"service" : "events",	服务	string
"method" : "setGroupCfg"	调用方法	string
"params":{		
"channel":1	获取的通道号, 从 0 开始	
"table":groupConfig		
}		
}		



回复

Sample	Description	Value
{		
"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次过程调用	uint64
"result" : true,	返回调用成功	bool
}		

6.45.37 获取奔跑能力

请求

Sample	Description	Value
{		
"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次完整过程调用	uint64
"call" : {		
"service" : "events",	服务	string
"method" : "getRunCapa"	调用方法	string
"params":{		
"channel":1	获取的通道号, 从 0 开始	



}		
}		

回复

Sample	Description	Value
{		
"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次过程调用	uint64
"result" : true,	返回调用成功	bool
"params":{		
runCapa		
}		
}		

6.45.38 获取奔跑配置

请求

Sample	Description	Value
{		
"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次完整过程调用	uint64



"call" : {		
"service" : "events",	服务	string
"method" : "getRunCfg"	调用方法	string
"params":{		
"channel":1	获取的通道号, 从 0 开始	
}		
}		

回复

Sample	Description	Value
{		
"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次过程调用	uint64
"result" : true,	返回调用成功	bool
"params":{		
runConfig		
}		
}		



6.45.39 配置奔跑配置

请求

Sample	Description	Value
{		
"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次完整过程调用	uint64
"call " : {		
"service" : "events",	服务	string
"method" : "setRunCfg"	调用方法	string
"params":{		
"channel":1	获取的通道号, 从 0 开始	
"table":runConfig		
}		
}		

回复

Sample	Description	Value
{		
"session" : 256,	会话编号	uint64



"id" : 2,	标志一次过程调用	uint64
"result" : true,	返回调用成功	bool
}		

6.45.40 获取停车侦测能力

请求

Sample	Description	Value
{		
"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次完整过程调用	uint64
"call ":{		
"service" : "events",	服务	string
"method" :"getParkCapa"	调用方法	string
"params":{		
"channel":1	获取的通道号, 从 0 开始	
}		
}		

回复

Sample	Description	Value



{		
"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次过程调用	uint64
"result" : true,	返回调用成功	bool
"params":{		
parkCapa		
}		
}		

6.45.41 获取停车侦测配置

请求

Sample	Description	Value
{		
"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次完整过程调用	uint64
"call " : {		
"service" : "events",	服务	string
"method" : "getParkCfg"	调用方法	string
"params":{		
"channel":1	获取的通道号, 从 0 开始	



}		
}		

回复

Sample	Description	Value
{		
"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次过程调用	uint64
"result" : true,	返回调用成功	bool
"params":{		
parkConfig		
}		
}		

6.45.42 配置停车侦测配置

请求

Sample	Description	Value
{		
"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次完整过程调用	uint64



"call" : {		
"service" : "events",	服务	string
"method" : "setParkCfg"	调用方法	string
"params":{		
"channel":1	获取的通道号, 从 0 开始	
"table":parkConfig		
}		
}		

回复

Sample	Description	Value
{		
"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次过程调用	uint64
"result" : true,	返回调用成功	bool
}		

6.45.43 获取物品遗留能力

请求

Sample	Description	Value



{		
"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次完整过程调用	uint64
"call " : {		
"service" : "events",	服务	string
"method" :	调用方法	string
"getLeftBagCapa"		
"params":{		
"channel":1	获取的通道号, 从 0 开始	
}		
}		

回复

Sample	Description	Value
{		
"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次过程调用	uint64
"result" : true,	返回调用成功	bool
"params":{		



leftBagCapa			
}			
}			

6.45.44 获取物品遗留配置

请求

Sample	Description	Value
{		
"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次完整过程调用	uint64
"call" : {		
"service" : "events",	服务	string
"method" : "getLeftBagCfg"	调用方法	string
"params":{		
"channel":1	获取的通道号, 从 0 开始	
}		
}		

回复

Sample	Description	Value



{		
"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次过程调用	uint64
"result" : true,	返回调用成功	bool
"params":{		
leftBagConfig		
}		
}		

6.45.45 配置物品遗留配置

请求

Sample	Description	Value
{		
"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次完整过程调用	uint64
"call " : {		
"service" : "events",	服务	string
"method" : "setLeftBagCfg"	调用方法	string
"params":{		
"channel":1	获取的通道号, 从 0 开始	



"table":leftBagConfig		
}		
}		

回复

Sample	Description	Value
{		
"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次过程调用	uint64
"result" : true,	返回调用成功	bool
}		

6.45.46 获取物品拿取能力

请求

Sample	Description	Value
{		
"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次完整过程调用	uint64
"call" : {		
"service" : "events",	服务	string



"method" :	调用方法	string
"getTakeBagCapa"		
"params":{		
"channel":1	获取的通道号, 从 0 开始	
}		
}		

回复

Sample	Description	Value
{		
"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次过程调用	uint64
"result" : true,	返回调用成功	bool
"params":{		
takeBagCapa		
}		
}		

6.45.47 获取物品拿取配置

请求



Sample	Description	Value
{		
"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次完整过程调用	uint64
"call " : {		
"service" : "events",	服务	string
"method" :	调用方法	string
"getTakeBagCfg"		
"params":{		
"channel":1	获取的通道号, 从 0 开始	
}		
}		

回复

Sample	Description	Value
{		
"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次过程调用	uint64
"result" : true,	返回调用成功	bool



"params":{		
takeBagConfig		
}		
}		

6.45.48 配置物品拿取配置

请求

Sample	Description	Value
{		
"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次完整过程调用	uint64
"call " : {		
"service" : "events",	服务	string
"method" :	调用方法	string
"setTakeBagCfg"		
"params":{		
"channel":1	获取的通道号, 从 0 开始	
"table":takeBagConfig		
}		
}		



回复

Sample	Description	Value
{		
"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次过程调用	uint64
"result" : true,	返回调用成功	bool
}		

6.45.49 获取客流统计能力

请求

Sample	Description	Value
{		
"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次完整过程调用	uint64
"call" : {		
"service" : "events",	服务	string
"method" :	调用方法	string
"getCountingCapa"		
"params":{		



"channel":1	获取的通道号, 从 0 开始
}	
}	

回复

Sample	Description	Value
{		
"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次过程调用	uint64
"result" : true,	返回调用成功	bool
"params":{		
CountingCapa		
}		
}		

6.45.50 获取客流统计配置

请求

Sample	Description	Value
{		
"session" : 256,	会话编号	uint64



"id" : 2,	标志一次完整过程调用	uint64
"call" : {		
"service" : "events",	服务	string
"method" :	调用方法	string
"getCountingCfg"		
"params":{		
"channel":1	获取的通道号, 从 0 开始	
}		
}		

回复

Sample	Description	Value
{		
"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次过程调用	uint64
"result" : true,	返回调用成功	bool
"params":{		
CountingConfig		
}		



{}

6.45.51 配置客流统计配置

请求

Sample	Description	Value
{		
"session": 256,	会话编号	uint64
"id": 2,	标志一次完整过程调用	uint64
"call": {		
"service": "events",	服务	string
"method":	调用方法	string
"setCountingCfg"		
"params": {		
"channel": 1	获取的通道号, 从 0 开始	
"table": CountingConfig		
}		
}		

回复

Sample	Description	Value



{		
"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次过程调用	uint64
"result" : true,	返回调用成功	bool
}		

6.45.52 获取热度图能力

请求

Sample	Description	Value
{		
"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次完整过程调用	uint64
"call" : {		
"service" : "events",	服务	string
"method" :	调用方法	string
"getHeatMapCapa"		
"params":{		
"channel":1	获取的通道号, 从 0 开始	
}		
}		



回复

Sample	Description	Value
{		
"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次过程调用	uint64
"result" : true,	返回调用成功	bool
"params":{		
HeatMapCapa		
}		
}		

6.45.53 获取热度图配置

请求

Sample	Description	Value
{		
"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次完整过程调用	uint64
"call " : {		
"service" : "events",	服务	string



"method" :	调用方法	string
"getHeatMapCfg"		
"params":{		
"channel":1	获取的通道号, 从 0 开始	
}		
}		

回复

Sample	Description	Value
{		
"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次过程调用	uint64
"result" : true,	返回调用成功	bool
"params":{		
HeatMapConfig		
}		
}		

6.45.54 配置热度图配置

请求



Sample	Description	Value
{		
"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次完整过程调用	uint64
"call " : {		
"service" : "events",	服务	string
"method" :	调用方法	string
"setHeatMapDetCfg"		
"params":{		
"channel":1	获取的通道号, 从 0 开始	
"table":HeatMapConfig		
}		
}		

回复

Sample	Description	Value
{		
"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次过程调用	uint64



"result" : true,	返回调用成功	bool
}		

6.45.55 获取视频丢失能力

请求

Sample	Description	Value
{		
"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次完整过程调用	uint64
"call" : {		
"service" : "events",	服务	string
"method" :	调用方法	string
"getVideoLossCapa"		
"params":{		
"channel":1	获取的通道号, 从 0 开始	
}		
}		

回复

Sample	Description	Value



{		
"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次过程调用	uint64
"result" : true,	返回调用成功	bool
"params":{		
VideoLossCapa		
}		
}		

6.45.56 获取视频丢失配置

请求

Sample	Description	Value
{		
"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次完整过程调用	uint64
"call " : {		
"service" : "events",	服务	string
"method" :	调用方法	string
"getVideoLossCfg"		
"params":{		



"channel":1	获取的通道号, 从 0 开始
}	
}	

回复

Sample	Description	Value
{		
"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次过程调用	uint64
"result" : true,	返回调用成功	bool
"params":{		
VideoLossConfig		
}		
}		

6.45.57 配置视频丢失配置

请求

Sample	Description	Value
{		
"session" : 256,	会话编号	uint64



"id" : 2,	标志一次完整过程调用	uint64
"call" : {		
"service" : "events",	服务	string
"method" :	调用方法	string
"setVideoLossCfg"		
"params":{		
"channel":1	获取的通道号, 从 0 开始	
"table": VideoLossConfig		
}		
}		

回复

Sample	Description	Value
{		
"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次过程调用	uint64
"result" : true,	返回调用成功	bool
}		

6.45.58 获取音频异常侦测能力

请求



Sample	Description	Value
{		
"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次完整过程调用	uint64
"call " : {		
"service" : "events",	服务	string
"method" :	调用方法	string
"getAudioDetectionCapa"		
}		

回复

Sample	Description	Value
{		
"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次过程调用	uint64
"result" : true,	返回调用成功	bool
"params":{		
AudioDetectionCapa		
}		



}

6.45.59 获取音频异常侦测配置

请求

Sample	Description	Value
{		
"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次完整过程调用	uint64
"call" : {		
"service" : "events",	服务	string
"method" :	调用方法	string
"getAudioDetectionCfg"		
}		

回复

Sample	Description	Value
{		
"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次过程调用	uint64
"result" : true,	返回调用成功	bool



"params":{		
AudioDetectionConfig		
}		
}		

6.45.60 配置音频异常侦测配置

请求

Sample	Description	Value
{		
"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次完整过程调用	uint64
"call ":{		
"service" : "events",	服务	string
"method" :	调用方法	string
"setAudioDetectionCfg"		
"params":{		
AudioDetectionConfig		
}		



{}

回复

Sample	Description	Value
{		
"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次过程调用	uint64
"result" : true,	返回调用成功	bool
}		

6.45.61 获取虚焦侦测展现能力

请求

Sample	Description	Value
{		
"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次完整过程调用	uint64
"call " : {		
"service" : "events",	服务	string
"method" :	调用方法	string
"getDefocusShowCapa"		



"params":{		
"channel":0	获取的通道号, 从 0 开始	
}		
}		

回复

Sample	Description	Value
{		
"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次过程调用	uint64
"result" : true,	返回调用成功	bool
"params":{		
DefocusShowCapa		
}		
}		

6.45.62 获取虚焦侦测是否发生

请求

Sample	Description	Value



{		
"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次完整过程调用	uint64
"call " : {		
"service" : "events",	服务	string
"method" :	调用方法	string
"getDefocusHappen"		
"params":{		
"channel":0	获取的通道号, 从 0 开始	
}		
}		

回复

Sample	Description	Value
{		
"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次过程调用	uint64
"result" : true,	返回调用成功	bool
"params":{		



DefocusHappen			
}			
}			

6.45.63 获取场景变更展现能力

请求

Sample	Description	Value
{		
"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次完整过程调用	uint64
"call" : {		
"service" : "events",	服务	string
"method" :	调用方法	string
"getSceneChangeShowCa pa"		
"params":{		
"channel":0	获取的通道号, 从 0 开始	
}		
}		

回复



Sample	Description	Value
{		
"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次过程调用	uint64
"result" : true,	返回调用成功	bool
"params":{		
SceneChangeShowCapa		
}		
}		

6.45.64 获取场景变更是否发生

请求

Sample	Description	Value
{		
"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次完整过程调用	uint64
"call" : {		
"service" : "events",	服务	string
"method" :	调用方法	string



"getSceneChangeHappen"		
"params":{		
"channel":0	获取的通道号, 从 0 开始	
}		
}		

回复

Sample	Description	Value
{		
"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次过程调用	uint64
"result" : true,	返回调用成功	bool
"params":{		
SceneChangeHappen		
}		
}		

6.45.65 获取设备实时音量

请求



Sample	Description	Value
{		
"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次完整过程调用	uint64
"call " : {		
"service" : "events",	服务	string
"method" :	调用方法	string
"getAudioVolume"		
"params":{		
"channel":0	获取的通道号, 从 0 开始	
}		
}		

回复

Sample	Description	Value
{		
"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次过程调用	uint64
"result" : true,	返回调用成功	bool



"params":{		
"audioVolume":40	声音音量相对值,范围 1-100; 1:表示没有声音	
	需要 web 在页面做个绘制	
}		
}		

7 图像参数配置

7.1 设置图像参数配置

Sample	Description	Value
{		
"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次完整过程调用	uint64
"call" : {		
"service" : "videoIn",	服务	string
"method" : "setConfig"	调用方法	string
}		
"params":{		
"channel":0,	通道号, 从 0 开始	uint32
"table":{		



<u>imageConfig[0]</u>	参考 <u>imageConfig</u> 配置	
}		
Sample	Description	Value
{		
"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次过程调用	uint64
"result" : true,	返回调用成功	bool
"params": {		
"palAndNtscSwitch":true	True:表示 pn 制切换 False:表示 pn 制没有切换	bool
}		
}		

7.2 获取图像参数配置

Sample	Description	Value
{		
"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次完整过程调用	uint64
"call" : {		
"service" : "videoIn",	服务	string
"method" : "getConfig"	调用方法	string



}		
"params": {		
"channel": 0,	通道号, 从 0 开始	uint32
}		
}		
Sample	Description	Value
{		
"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次过程调用	uint64
"result" : true,	返回调用成功	bool
"params": {		
<u>imageConfig[0]</u>	参考 <u>imageConfig</u> 配置	
}		
}		

7.3 图像参数配置

Config Name	"imageConfig"	
Table	Description	Value
[{		
"scene": "auto",	ISP 模式: auto 自动, timing 定时	string
"auto": <u>videoIn-auto</u>	【可选】当 scene 为 auto 时, 才存在该	
"timing": {	【可选】	
	当 scene 为 timing 时, 才会出现该节点	
"day": <u>videoIn-day-night</u>	day/night -- <u>videoIn-day-night</u>	



{		
}		

7.4 自动模式配置

Config Name	"videoIn-auto"	
Table	Description	Value
[{		
"videoColor": {	【可选】 图像调节子节点	
"brightness": 50,	调节视频亮度大小, 0-100 默认 50	uint32
"contrast": 50,	调节视频对比度大小 0-100 默认 50	uint32
"saturation": 50,	调节视频饱和度大小 0-100 默认 50	uint32
"sharpness": 50,	调节视频锐度大小 0-100 默认 50	uint32
} //End of videoColor		
"videoCorrection": {	【可选】 伽马矫正	
"gamma": 10	1-20, 默认是 10	uint32
} //End of videoCorrection		
"exposure": {	【可选】 曝光	
"mode": "auto",	曝光模式: manual 手动 auto 自动 irisFirst 光圈优先	string



	shutterFirst 快门优先	
"gainLimit":100,	增益限制	uint32
"shutterMin":1/30000	最小快门限制	
"shutterMax":1/25	最大快门限制	
"irisMin":0,	最小光圈限制	
"irisMax":100	最大光圈限制	
"lowLightLimit":{	低照度电子快门	
"mode":"close",	使能	string
"level": 2,		uint32
}		
"iris":0	光圈	
"gain": 0	增益	
},		
"lightRegulation":{	【可选】 光线调节	
"backlight": {	【可选】 背光补偿	
"enable":false,	使能	bool
"mode":"custom",	模式 "top"上 "down"下 "left"左 "right"右 "middle"中 "custom"自定义	string
"custom": {		



"rect" : Rect	背光补偿自定义模式下的区域	
}		
}, //End of backlight		
"wideDynamic": {	【可选】 宽动态	
"enable":false,	使能[bool]	
"level":1	宽动态等级范围 1-10	uint32
} //End of wideDynamic		
"hlc": {	【可选】 强光抑制，与宽动态功能互斥	
"enable":false	使能[bool]	
"level":0	强光抑制等级范围 0-100	uint32
} //End of hlc		
"lightLevel":50,	光线亮度等级大小, 0-100 默认 50	uint32
} //End of lightRegulation		
"whiteBalance" : {	【可选】 白平衡[string]	
"mode":"custom",	模式 "auto"自动 "custom"手动 "highColorTemperature"暖光灯 "lowColorTemperature"白炽灯 "naturalLight"自然光 "outdoor"室外 "fluorescentLamp"日光灯 "sodiumLamp"钠灯	string



	"autoTrack"自动跟踪	
"custom": {	【可选】 手动	
"rgb":RGB	RGB 值 R:0-100 G:0-100 B:0-100	
}		
} //End of whiteBalance		
"imageEnhancement": {	【可选】 图像增强	
"denoise": {		
"enable" : false	使能[bool]	
"mode" : "normal"	"normal" 普通降噪 "triDim"3D 降噪 "close" 关闭	string
"normal": {	【可选】	
"level":0	降噪等级 0-100	uint32
},		
"triDim": {	【可选】	
"spectralLevel":0	空域降噪等级 0-100	uint32
"temporalLevel":0	时域降噪等级 0-100	uint32
}		
}		
"dehaze": {	透雾	



"enable" : false	使能[bool]	
"level": 0		
}		
"imageStabilization":	电子防抖	
{		
"enable" : false	使能[bool]	
}		
} //End of imageEnhancement		
"mirror": {	【可选】 镜像	
"enable" : false,	使能[bool]	
"mode" : "center"	镜像模式 "topAndDown"上下镜像 "leftAndRight"左右镜像 "center"中心镜像	string
} //End of mirror		
"dayAndNight": {	【可选】 日夜模式	
"mode": "day"	模式 "day"彩色 "night"黑白 "auto"自动 "timing"定时切换 "alarm"报警输入切换 "photosensitive"光敏电阻	string



	"opticalFogReduce"光学透雾	
"auto":{	【可选】 自动模式	
"sensitivity":0	灵敏度	int
}		
"photosensitive":{	【可选】 光敏模式	
"sensitivity":0	灵敏度	int
}		
"timing":{	【可选】 定时切换	
"beginTime":{	开始时间	int
"hour":	小时	int
"min":	分钟	int
"second":	秒数	int
}		
"endTime":{	结束时间	int
"hour":	小时	int
"min":	分钟	int
"second":	秒数	int
}		
"alarm":{	【可选】	



	报警输入切换	
"actionType": "day"	触发类型 "day" 白天 "night" 夜晚	string
}		
"smartIR": {	防补光过曝	
"enable": true	使能	bool
"mode": "auto" "manual"	模式	string
"manual": {		
"distanceLevel": 0	距离等级	int
}		
}		
} //End of dayAndNight		
"palAndNtsc": {	PN 制式切换	
"enable" : true,	使能	
"mode": "50Hz"	50Hz ---Pal 制 60Hz ---Ntsc 制	
"captureMode": "1920*1080@25fps "		
} ///End of palAndNtsc		
"rotate": {	【可选】 旋转/安装方式 (在机芯上叫安装方式, 只有 0, 180 可选)	
"enable" : false,	使能[bool]	
"mode" : "90"	旋转模式 "90" 旋转 90 度	string



	"180"旋转 180 度 "270"旋转 270 度	
//End of rotate		
"localOut": {	本地输出	
"type" : 0, 1	类型	int
//End of localOut		
"focus": {	【可选】 聚焦	
"mode" : "auto",	【可选】 聚焦模式: ["auto", "manual", "semiautomatic"]	String
"minFocusLength" : "1m",	【可选】 最小聚焦距离: ["10cm", "50cm", "1m", "3m"]	String
"sensitivity" : "middle",	灵敏度等级: [0—"low", 1—"middle", 2—"high"]	string
"ratioLimit" : 23,	倍率限制: [20, 40, 60]	int
"ratioShow" : 0,	倍率显示: 0-关闭, 1-开启, 2-自动	int
"initializeLens" : 0,	镜头初始化: 0-关闭, 1-开启	int
//End of focus		
"shadingCorrection": {	阴影校正	
"mode": "close"	close: 关闭 auto: 自动	string
"correctionLevel": 50	校正强度	int
}		
}, {}]		



8 PTZ 控制

8.1 PTZ 控制配置参数

备注：速度值 0 表示停止， 符号+ - 表示方向， 每一个子项可以独立配置

Config Name	“PTZConfig”	
Table	Description	Value
{		
"channel":0	必选，通道号，从 0 开始，0 表示第一个通道	int32
"continuousPanTiltSpace": {	可选，连续 PT 控制坐标系	
"x":0,	X 速度	int32
"y": 0	Y 速度	int32
},		
"continuousZoomSpace": {	可选，连续 Z 控制坐标系	
"z": 0	Z 速度	int32
},		
"autoPanCtrl": {	可选，自动旋转	
autoPan:0	旋转速度	int32
},		
"focusCtrl": {	可选，聚焦控制	
"focus": 0	聚焦速度	int32
},		
"irisCtrl": {	可选，光圈控制	
"iris": 0	光圈速度	int32
}		
}		



8.2 PTZ 控制命令

请求

Sample	Description	Value
{		
"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次完整过程调用	uint64
"call" : {		
"service" : "ptz",	服务	string
"method" : "setPTZCmd"	调用方法	string
}		
"params":{		
<u>PTZConfig</u>	设置 PresetConfig 对象	
}		
}		

回复

Sample	Description	Value
{		



"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次过程调用	uint64
"result" : true,	返回调用成功	bool
}		

8.3 云台重启

请求

Sample	Description	Value
{		
"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次完整过程调用	uint64
"call ":{		
"service" :"ptz",	服务	string
"method" :	调用方法(重启云台程序)	string
"rebootPTDevice"		
}		
"params":{		
"channel":0,	通道号,从 0 开始	uint32
}		



}		
---	--	--

回复

Sample	Description	Value
{		
"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次过程调用	uint64
"result" : true,	返回调用成功	bool
}		

8.4 云台坐标归零

请求

Sample	Description	Value
{		
"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次完整过程调用	uint64
"call" : {		
"service" : "ptz",	服务	string
"method" :	调用方法(云台坐标归零)	string
"setPTPositionZero"		



}		
"params":{		
"channel":0,	通道号,从 0 开始	uint32
}		
}		

回复

Sample	Description	Value
{		
"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次过程调用	uint64
"result" : true,	返回调用成功	bool
}		

9 机芯镜头倍率获取/设置控制

9.1 获取镜头倍率配置

请求

Sample	Description	Value
{		
"session" : 256,	会话编号	uint64



"id" : 2,	标志一次完整过程调用	uint64
"call" : {		
"service" : "ptz",	服务	string
"method" :		
"getLensZoomRation"	调用方法	string
}		
}		

回复

Sample	Description	Value
{		
"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次过程调用	uint64
"result" : true,	返回调用成功	bool
"params":{		
"enable":true	自动跟踪使能	bool
"zoomRation": 100	倍率值放大 100 倍(默认 1X)	int
}		
}		

9.2 设置镜头倍率配置

请求

Sample	Description	Value
{		
"session" : 256,	会话编号	uint64



"id" : 2,	标志一次完整过程调用	uint64
"call" : {		
"service" : "ptz",	服务	string
"method" : "		
setLensZoomRation"	调用方法	string
}		
"params":{		
"enable":true	自动跟踪使能	bool
}		
"zoomRation": 500	倍率值放大 100 倍(默认 5X)	int
}		
}		
}		

回复

Sample	Description	Value
{		
"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次过程调用	uint64
"result" : true,	返回调用成功	bool
}		

9.3 获取镜头聚焦稳定状态

请求

Sample	Description	Value
{		



"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次完整过程调用	uint64
"call" : {		
"service" : "ptz",	服务	string
"method" : "getFocusStatus" }	调用方法	string
}		

回复

Sample	Description	Value
{		
"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次过程调用	uint64
"result" : true,	返回调用成功	bool
"params": {		
"FocusStatus":1	聚焦状态: 1-稳定, 0-未稳定	int
}		
}		

10 抓图

10.1 手动抓图 (JSON 方式 弃用)

请求

Sample	Description	Value



{		
"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次完整过程调用	uint64
"call " : {		
"service" : "snap",	服务	string
"method" : "getSnapData"	调用方法	string
}		
"params":{		
"quality":50	图像质量	Uint32
}		

回复

Sample	Description	Value
{		
"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次过程调用	uint64
"result" : true,	返回调用成功	bool
"params":{		
"Data" :	Base64 编码后的抓图数据	Char *
"ShotTime":	抓拍时间	Uint64
"Width":1920	宽	Uint16
"Height":1080	高	Uint16
}		
}		



10.2 手动抓图 (CGI 协议方式)

1. 请求接口地址格式:

<http://admin:abcd1234@192.168.12.84/cgi-bin/snapshot.cgi>

2. 具体请求信息:

GET /cgi-bin/snapshot.cgi HTTP/1.1

accept: */*

accept-encoding: gzip, deflate, br

user-agent: ApiPOST Runtime +https://www.apipost.cn

connection: keep-alive

authorization: Basic YWRtaW46YWJjZDEyMzQ=

Host: 192.168.12.84

3. 具体响应信息:

HTTP/1.1 200 OK

Date: Tue, 29 Aug 2023 05:51:13 GMT

Cache-Control: no-cache

Content-Length: 328862

Content-Type: image/jpeg

Connection: close

X-Resolution: 2560*1440

X-PTS: 1099958693



picture data...

11 3D 定位功能

11.1 3D 定位配置

Config Name	"3DPos"	
Table	Description	Value
{	归一化到[0,1000]	
" startPoint":{	起点坐标	
"posX":1,		Int
"posY":1		
}		Int
" endPoint":{	终点坐标	Int
"posX":1,		Int
"posY":1		
}		
}		



11.2 3D 定位控制

请求

Sample	Description	Value
{		
"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次完整过程调用	uint64
"call " : {		
"service" : "ptz",	服务	string
"method" : "set3DPos"	调用方法	string
}		
"params":{		
<u>3DPos</u>	请参看 <u>3DPos</u> 配置	
}		
}		
}		

回复

Sample	Description	Value
{		



"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次过程调用	uint64
"result" : true,	返回调用成功	bool
}		

12 PTZF 变量控制

12.1 PTZPos 配置

Config Name	"PTZPosConfig"	
Table	Description	Value
{		
" Action":	操作类型, 仅在设置时有效。1-定位 PTZ 参数, 2-定位 PT 参数, 3-定位 P 参数, 4-定位 T 参数, 5-定位 ZF 参数, 6-定位 Z 参数, 7-定位 F 参数, 8-定位 PTZF 参数,(定制说明: 获取接口时, 0xff 标识 pt 坐标获取失败, pt 设备运行不正常)	int
"PanPos":1,	水平参数:0~36000(角度坐标)	Int



"TiltPos":1	垂直参数:0~36000(角度坐标)	Int
"ZoomPos":1	变倍参数:0x0~0x4000(索尼坐标)	Int
"FocusPos":1	聚焦参数:0x1000~0xC000(索尼坐标)	Int
}		

12.2 PTZPos 范围参数配置

Config Name	"PTZPosScope"	
Table	Description	Value
{		
"PanPosMin":	水平方向最小值	int
"PanPosMax":1,	水平方向最大值	Int
"TiltPosMin":1	垂直方向最小值	Int
"TiltPosMax":1	垂直方向最大值	Int
"ZoomPosMin":1	变倍最小值	Int
"ZoomPosMax":1	变倍最大值	Int



"FocusPosMin":1	聚焦最小值	Int
"FocusPosMax":1	聚焦最大值	Int
}		

12.3 RPC

12.3.1 设置 ptzf 坐标变量参数

请求

Sample	Description	Value
{		
"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次完整过程调用	uint64
"call " : {		
"service" : "ptz",	服务	string
"method" : "setPTZPosParam"	调用方法	string
}		
"params":{		
"channel":0	获取的通道号, 从 0 开始	
"table":{		



PTZPosConfig	请参看 PTZPosConfig 配置
}	
}	
}	

回复

Sample	Description	Value
{		
"session": 256,	会话编号	uint64
"id": 2,	标志一次过程调用	uint64
"result": true,	返回调用成功	bool
}		

12.3.2 获取 ptzf 坐标变量参数

请求

Sample	Description	Value
{		
"session": 256,	会话编号	uint64



"id" : 2,	标志一次完整过程调用	uint64
"call " : {		
"service" : "ptz",	服务	string
"method" : "getPTZPosParam"	调用方法	string
}		
"params":{		
"channel":0	获取的通道号, 从 0 开始	
}		
}		

回复

Sample	Description	Value
{		
"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次过程调用	uint64
"result" : true,	返回调用成功	bool
"params":{		
PTZPosConfig	参考 PTZPosConfig 配置	
}		



{		}
---	--	---

12.3.3 获取 ptzf 坐标变量范围

请求

Sample	Description	Value
{		
"session": 256,	会话编号	uint64
"id": 2,	标志一次完整过程调用	uint64
"call " : {		
"service" : "ptz",	服务	string
"method" : "getPTZPosScope"	调用方法	string
}		
"params":{		
"channel":0	获取的通道号, 从 0 开始	
}		
}		

回复

Sample	Description	Value
--------	-------------	-------



{		
"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次过程调用	uint64
"result" : true,	返回调用成功	bool
"params": {		
PTZPosScope	参考 PTZPosScope 配置	
}		
}		

13 系统时间手动设置

13.1 获取 NTP 配置

请求

Sample	Description	Value
{		
"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次完整过程调用	uint64
"call " : {		
"service" : "net",	服务	string
"method" : "getNtpConfig"	调用方法	string



}		
}		

答复

Sample	Description	Value
{		
"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次完整过程调用	uint64
"result" : true	返回调用成功	bool
"params":{		
"enable" : false,	使能	bool
"address" : "www.xxxx.com",	Ntp 服务器域名或者 IP	string
"port" : 80,	端口	int
"period" : 60,	校时间隔(秒)	uint32
"timeZone" : 8,	时区	uint32
}		
}		



13.2 获取设备时间

请求

Sample	Description	Value
{		
"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次完整过程调用	uint64
"call " : {		
"service" : "program",	服务	string
"method" : "getTime"	调用方法	string
}		
}		

回复

Sample	Description	Value
{		
"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次过程调用	uint64
"result" : true,	返回调用成功	bool
"params":{		



"time":"2013-06-18 10:15:30"	时间类型[string] 格式为"YYYY-MM-DD hh:mm:ss"	string
}		
}		

13.3 设置设备时间

请求

Sample	Description	Value
{		
"session": 256,	会话编号	uint64
"id": 2,	标志一次完整过程调用	uint64
"call": {		
"service": "program",	服务	string
"method": "setTime"	调用方法	string
},		
"params":{		
"time":"2013-06-18 10:15:30"	时间类型[string] 格式为"YYYY-MM-DD hh:mm:ss"	string
"timeZone":8	时区	int32
}		



}		
---	--	--

回复

Sample	Description	Value
{		
"session": 256,	会话编号	uint64
"id": 2,	标志一次过程调用	uint64
"result": true,	返回调用成功	bool
}		

14 预置点设置

14.1 预置点配置

Config Name	"PresetConfig"	
Table	Description	Value
{		
"presetNum":1,	预置点号, 从 1 开始	Int
"presetName":"xxx"	预置点名称, 可选, 如果未设置那么按照默认值呈现	String
"presetSpeed": 1	预置点运行速度 (范围 1~100) (说明: zhaosheng 定制软件包串	Int



	口指令支持速度下发)	
}		

14.2 预置点控制命令

请求

Sample	Description	Value
{		
"session": 256,	会话编号	uint64
"id": 2,	标志一次完整过程调用	uint64
"call": {		
"service": "ptz",	服务	string
"method":	调用方法	string
"setPresentParam"		
}		
"params": {		
"action": "set"	设置预置点: set 清除预置点: clear 调用预置点: run	string



"preset": PresetConfig	参考 PresetConfig	
}		
}		

回复

Sample	Description	Value
{		
"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次过程调用	uint64
"result" : true,	返回调用成功	bool
}		

14.3 获取预置点配置

请求

Sample	Description	Value
{		
"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次完整过程调用	uint64
"call " : {		
"service" : "ptz",	服务	string



"method" :	调用方法	string
"getPresetConfig"		
}		
}		

回复

Sample	Description	Value
{		
"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次过程调用	uint64
"result" : true,	返回调用成功	bool
"params":{		
" presentCfg":[
<u>PresetConfig,</u>	可用预置点数组,未被设置	
	过的预置点是不返回的	
...		
]		
}		
}		



15 灯光控制

15.1 灯光配置

Config Name	"Light"	
Table	Description	Value
{		
" light": "on"	开启: on 关闭: off	String
}		

15.2 灯光设置

请求

Sample	Description	Value
{		
"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次完整过程调用	uint64
"call" : {		
"service" : "ptz",	服务	string
"method" : "setLight"	调用方法	string
}		
"params": {		



Light	请参看 Light 配置
}	
}	
}	

回复

Sample	Description	Value
{		
"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次过程调用	uint64
"result" : true,	返回调用成功	bool
}		

16 雨刷控制

16.1 雨刷配置

Config Name	“Wiper”	
Table	Description	Value
{		
" wiper":"on"	开启: on 关闭: off	String
}		



16.2 雨刷设置

请求

Sample	Description	Value
{		
"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次完整过程调用	uint64
"call " : {		
"service" : "ptz",	服务	string
"method" : "setWiper"	调用方法	string
}		
"params":{		
Wiper	请参看 Wiper 配置	
}		
}		
}		

回复

Sample	Description	Value
{		



"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次过程调用	uint64
"result" : true,	返回调用成功	bool
}		

17 加热控制

17.1 加热配置

Config Name	"heater"	
Table	Description	Value
{		
"heater": "on"	开启: on 关闭: off	String
}		

17.2 加热设置

请求

Sample	Description	Value
{		
"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次完整过程调用	uint64
"call" : {		



"service" : "ptz",	服务	string
"method" : "setHeater"	调用方法	string
}		
"params":{		
heater	请参看 heater 配置	
}		
}		
}		

回复

Sample	Description	Value
{		
"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次过程调用	uint64
"result" : true,	返回调用成功	bool
}		



18 除雾控制

18.1 除雾配置

Config Name	"fan"	
Table	Description	Value
{		
" fan":"on"	开启: on 关闭: off	String
}		

18.2 雨刷设置

请求

Sample	Description	Value
{		
"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次完整过程调用	uint64
"call" : {		
"service" : "ptz",	服务	string
"method" : "setFan"	调用方法	string
}		
"params":{		



fan	请参看 fan 配置
}	
}	
}	

回复

Sample	Description	Value
{		
"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次过程调用	uint64
"result" : true,	返回调用成功	bool
}		

19 透雾控制

19.1 设置透雾模式

请求

Sample	Description	Value
{		
"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次完整过程调用	uint64



"call" : {		
"service" : "videoIn",	服务	string
"method" : "setDefogCfg"	调用方法	string
}		
"params":{		
"channel":0,	通道号,从 0 开始	uint32
"custom":{	//兆晟定制模式	
"mode":"Color"	Optical: 光学; Color: 纯电子; Both: 光学加电子; close: 关闭	
"level":50	透雾等级强度	uint32
}		
"baseLine":{	//基线模式, 二选一	
"mode":"close"	close: 关闭; open: 开启	
"level":50	透雾等级强度	uint32
}		



}		
}		

回复

Sample	Description	Value
{		
"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次过程调用	uint64
"result" : true,	返回调用成功	bool
}		

19.2 获取透雾模式

请求

Sample	Description	Value
{		
"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次完整过程调用	uint64
"call" : {		
"service" : "videoIn",	服务	string
"method" : "getDefogCfg"	调用方法	string



}		
"params":{		
"channel":0,	通道号,从 0 开始	uint32
}		
}		

回复

Sample	Description	Value
{		
"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次过程调用	uint64
"result" : true,	返回调用成功	bool
"params":{		
"channel":0,	通道号,从 0 开始	uint32
"custom":{	//兆晟定制模式	
"mode":"Color"	Optical: 光学; Color: 纯电	



	子； Both：光学加电子；	
	close：关闭	
"level":50	透雾等级强度	uint32
}		
"baseLine":{	//基线模式，二选一	
"mode":"close"	close：关闭； open：开启	
"level":50	透雾等级强度	uint32
}		
}		
}		
}		

20 本机 GPS 信息

20.1 设置本机 GPS 坐标

请求

Sample	Description	Value



{		
"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次完整过程调用	uint64
"call " : {		
"service" : "videoIn",	服务	string
"method" : "setGPSInfo"	调用方法	string
}		
"params":{		
"channel":0,	通道号,从 0 开始	uint32
"dispOsdEnable" : true,	显示 osd 开关	bool
"longitude":{	//经度信息	
"type":"eastLon"	eastLon: 东经; westLon: 西经; default:默认 (东经)	
"angle":3000,	经度值 放大 100 倍	uint32
"value":30.01	经度值 不放大, angle 二选 —	float
}		



"latitude":{	//纬度信息	
"type":"northLat"	northLat: 北纬; southLat: 南纬; default:默认 (北纬)	
"angle":3000,	纬度值 放大 100 倍	uint32
"value":30.01	纬度值 不放大, angle 二选 —	float
}		
}		
}		

回复

Sample	Description	Value
{		
"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次过程调用	uint64
"result" : true,	返回调用成功	bool
}		





一站式光学器件现货供应商

因光学而生·为科技助力

20.2 获取本机 GPS 坐标

请求

Sample	Description	Value
{		
"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次完整过程调用	uint64
"call " : {		
"service" : "videoIn",	服务	string
"method" : "getGPSInfo"	调用方法	string
}		
"params":{		
"channel":0,	通道号,从 0 开始	uint32
}		
}		

回复

Sample	Description	Value
--------	-------------	-------



{		
"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次过程调用	uint64
"result" : true,	返回调用成功	bool
"params":{		
"channel":0,	通道号,从 0 开始	uint32
"longitude":{	//经度信息	
"type":"eastLon"	eastLon: 东经; westLon: 西经; default:默认	
"angle":3000,	经度值 放大 100 倍	uint32
}		
"latitude":{	//纬度信息	
"type":"northLat"	northLat: 北纬; southLat: 南纬; default:默认	
"angle":3000,	经度值 放大 100 倍	uint32



}		
}		
}		

21 测距启动显示

请求

Sample	Description	Value
{		
"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次完整过程调用	uint64
"call " : {		
"service" : "ptz",	服务	string
"method" :	调用方法(一键启动测距显	string
"startOneKeyRanging"	示)	
}		
"params":{		
"channel":0,	通道号,从 0 开始	uint32
"enable":true,	true:开启; false:关闭	bool
}		



回复

Sample	Description	Value
{		
"session": 256,	会话编号	uint64
"id": 2,	标志一次过程调用	uint64
"result": true,	返回调用成功	bool
}		

22 自动跟踪

22.1 自动跟踪配置

Config Name	"autoMaticTrackCapa"	
Table	Description	Value
{		
"enable":true,	是否支持自动跟踪	Bool
"detectSensitiveLevel":{	检测灵敏度(0-100)	
"range":Range	灵敏度范围:0~100	
}		
"trackSensitiveLevel":{	跟踪灵敏度(0-100)	
"range":Range	灵敏度范围:0~100	



}		
"sceneRecoveryDetect":{	场景恢复检测	
"enable": false		bool
"modeList" : ["timeout","inPlace"]	恢复检测方式列表: "timeout"-超时方式; "inPlace"-预置点回位反馈方式	bool
"timeoutLevel":{		
"range":Range	超时时间范围:0~10000ms	
}		
}		
}		

Config Name	"autoMaticTrackConfig"	
Table	Description	Value
{		
"enable":true	自动跟踪使能	bool
"detectSensitiveLevel": 50	检测灵敏度(0-100)	int
"track_number": 3	检测目标数量	int
"trackSensitiveLevel": 50	跟踪灵敏度(0-100)	int
"scenePreset": 1	预置点场景	int
"sceneRecoveryDetect":{	场景恢复检测	



"mode" : "timeout"	恢复检测方式: "timeout"-超时方式; "inPlace"- 预置点回位反馈方式	bool
"timeoutLevel":1000ms	超时时间设置, 单位 ms	uint32
}		
}		
}		

22.2 获取自动跟踪能力

请求

Sample	Description	Value
{		
"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次完整过程调用	uint64
"call " : {		
"service" : "ptz",	服务	string
"method" :	调用方法	string
"getAutoMaticTrackCapa "		
}		
}		

回复



Sample	Description	Value
{		
"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次过程调用	uint64
"result" : true,	返回调用成功	bool
"params":{		
<u>autoMaticTrackCapa</u>	请参看 <u>autoMaticTrackCapa</u>	
配置		
}		
}		

22.3 获取自动跟踪配置

请求

Sample	Description	Value
{		
"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次完整过程调用	uint64
"call " : {		
"service" : "ptz",	服务	string
"method" :	调用方法	string
"getAutoMaticTrackConfig"		



}		
}		

回复

Sample	Description	Value
{		
"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次过程调用	uint64
"result" : true,	返回调用成功	bool
"params":{		
autoMaticTrackConfig	请参看 autoMaticTrackConfig 配置	
}		
}		

22.4 设置自动跟踪配置

请求

Sample	Description	Value
{		
"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次完整过程调用	uint64



"call" : {		
"service" : "ptz",	服务	string
"method" : "	调用方法	string
setAutoMaticTrackConfig "		
}		
"params":{		
autoMaticTrackConfig	请参看 autoMaticTrackConfig	
配置		
}		
}		
}		
}		

回复

Sample	Description	Value
{		
"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次过程调用	uint64
"result" : true,	返回调用成功	bool
}		



23 网络串口透明通道协议

1、客户端发送 HTTP 请求

```
POST /SDK/WEBAPI/Serial HTTP/1.1  
  
Host: 192.168.12.96  
  
Connection: close  
  
Content-Type: application/octet-stream  
  
Content-Length: 0  
  
Accept: application/octet-stream
```

2、摄像机回复，200 OK 表示创建成功

```
HTTP/1.1 200 OK  
  
Connection: close  
  
Content-Type: application/octet-stream  
  
Content-Length: 0  
  
Accept: application/octet-stream
```

3、此次 socket 不断开，后续数据通过此 socket 发送

需要客户端先发送数据，摄像机才会发送回复

数据格式如下：添加 4 字节的数据头，第 5 字节开始是实际发送的数据

```
struct MSG_HEADER {  
  
    uint8_t magic; //固定数字: 0x24  
  
    uint8_t chan; //数据类型: 1-232 数据(云台), 2-485 数据(云台), 3-232 数据(编  
码板白光机芯), 4-232 数据(编码板热像机芯)
```



```
    uint16_t len; //数据长度  
};
```

示例：发送 485 数据 '11 22 33 44'，实际 tcp 报文如下

24 02 04 00 11 22 33 44

4、关闭通道，直接断开 socket 即可

24 强制 I 帧

请求

Sample	Description	Value
{		
"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次完整过程调用	uint64
"call " : {		
"service" : "videoEnc",	服务	string
"method" :	调用方法	string
"makeKeyFrame"		
}		
"params":{		
"channel":0,	通道号,从 0 开始,	uint32
"stream":"main"	码流号,从 main 开始	string



}		
}		

回复

Sample	Description	Value
{		
"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次过程调用	uint64
"result" : true,	返回调用成功	bool
}		

25 网络配置

25.1 设置网络配置

请求

Sample	Description	Value
{		
"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次完整过程调用	uint64
"call" : {		



"service" : "net",	服务	string
"method" : "setNetworkConfig"	调用方法	string
}		
"params":{		
"token": 0,	网卡标识 约定: 0 --- 表示有线网卡 eth0 1 --- 表示无线网卡 wlan0	int
"table":{		
"name":"eth0",	网卡名	string
"dhcp":true,	是否启用 dhcp	bool
"enable":true,	网卡使能	bool
"duplexType":"10M-half",	双工类型 enum { "auto":false	string



	"10M-half" 10M 半双工	
	"100M-half" 100M 半双工	
	"10M-full" 10M 全双工	
	"100M- full " 100M 全双工	
	"1000M- full " 1000M 全双工	
	}	
"mtu" : 1500,	最大分包单位	uint32
"mac" : "11:22:33:44:55:66",	mac 地址	string
"ipv4" :{	【可选】	
"ip" : "192.168.1.2",	地址	string
"netmask" : "255.255.255.0",	子网掩码	string
"gateway" : "192.168.1.1",	网关	string
"dnsPrimary" : "8.8.8.8",	首选 DNS	string
"dnsSecond" : "4.4.4.4",	备用 DNS	string
},		



"ipv6": {	【可选】	
"IPv6Mode":	IPv6 模式	string
"ip": ""	地址	string
"netmask":	子网掩码	int
"gateway":	网关	string
"manual": {		
"ip":	地址	string
"netmask":	子网掩码	int
}		
"routenotice": [{	最多 32 个	Array
"ip":	地址	string
"netmask":	子网掩码	int
}, ...,]		
}		
}		
}		
}		
}		

答复



Sample	Description	Value
{		
"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次过程调用	uint64
"result" : true	返回调用成功	bool
}		

25.2 获取网络配置

请求

Sample	Description	Value
{		
"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次完整过程调用	uint64
"call" : {		
"service" : "net",	服务	string
"method" : "getNetworkConfig"	调用方法	string



}		
"params":{		
"token" : 0,	网卡标识, -1 表示所有的配置	int
}		
}		

答复

Sample	Description	Value
{		
"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次过程调用	uint64
"result" : true	返回调用成功	bool
"params":[{		
"name":"eth0",	网卡名	string
"enable":true,	网卡使能	bool
"dhcp":true,	是否启用 dhcp	bool
"duplexType":"10M-half",	双工类型	string



	enum { "10M-half" 10M 半双工 "100M-half" 100M 半双工 "10M-full" 10M 全双工 "100M- full " 100M 全双工 "1000M- full " 1000M 全双工 };	
"mtu" : 1500,	最大分包单位	uint32
"mac" : "11:22:33:44:55:66",	mac 地址	string
"ipv4" :{		
"ip" : "192.168.1.2",	地址	string
"netmask" : "255.255.255.0",	子网掩码	string



"gateway" : "192.168.1.1",	网关	string
"dnsPrimary" : "8.8.8.8",	首选 DNS	string
"dnsSecond" : "4.4.4.4",	备用 DNS	string
},		
"ipv6" : {		
"IPv6Mode":	IPv6 模式	string
"ip": ""	地址	string
"netmask": ""	子网掩码	int
"gateway":	网关	string
}		
}, {}]		
}		

26 激光补光灯

26.1 变焦补光灯能力

Config Name	"fillLightCapa"	
Table	Description	Value
{}		



"enable":true,	是否支持补光灯	bool
"mode":"close",	模式 "close"关闭 "manual"手动 "auto"自动	string
"enable": false	是否支持	bool
"enum":["close", "manual","auto"],	枚举	uint32
"auto":{	补光灯自动模式配置	
"scopeLevel":{		
"enable": true	是否支持	bool
"range":Range	可填写的范围 [1.0 - 1.6]	
}		
"manual":{	补光灯手动模式配置	
"lightLevel":{	补灯光亮度	
"enable": false	是否支持	bool
"range":Range	可填写的范围 灯光亮度等级 0 - 100	uint32
}		
"lightAngle":{	补灯光角度	
"enable": false	是否支持	bool
"range":Range	可填写的范围 补灯光角度等级 0 - 100	uint32
}		
}]		



26.2 变焦补光灯配置

Config Name	'fillLightConfig'	
Table	Description	Value
{		
"enable":true,	使能	bool
"mode":"close",	模式 "close"关闭 "manual"手动 "auto"自动	string
"auto":{	【可选】	
"scopeLevel":1.0	补光灯外扩系数范围[1.0 - 1.6], 默认值为 1.0,	double
},		
"manual":{	【可选】	
"lightLevel":50	补灯光亮度等级 0 - 100, 默认 50	uint32
"lightAngle":100	补灯光角度等级 0 - 100, 默认 100	uint32
}		
}		

26.3 RPC

26.3.1 获取变焦补光灯能力

请求

Sample	Description	Value



{		
"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次完整过程调用	uint64
"call" : {		
"service" : "videoIn",	服务	string
"method" :	调用方法	string
"getFillLightCapa"		
}		
}		

回复

Sample	Description	Value
{		
"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次过程调用	uint64
"result" : true,	返回调用成功	bool
"params":{		
<u>fillLightCapa</u>	参考 <u>fillLightCapa</u> 能力	
}		



{}

26.3.2 设置变焦补光灯配置

请求

Sample	Description	Value
{		
"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次完整过程调用	uint64
"call " : {		
"service" : "videoIn",	服务	string
"method" :	调用方法	string
"setFillLightConfig"		
}		
"params":{		
"channel":0,	通道号,从 0 开始	uint32
"table":{		
fillLightConfig	参考 fillLightConfig 配置	
}		



}		
}		

答复

Sample	Description	Value
{		
"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次过程调用	uint64
"result" : true,	返回调用成功	bool
}		

26.3.3 获取变焦补光灯配置

请求

Sample	Description	Value
{		
"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次完整过程调用	uint64
"call" : {		
"service" : "videoIn",	服务	string
"method" :	调用方法	string



"getFillLightConfig"		
}		
"params":{		
"channel":0,	通道号,从 0 开始	uint32
}		
}		

回复

Sample	Description	Value
{		
"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次过程调用	uint64
"result" : true,	返回调用成功	bool
"params":{		
<u>fillLightConfig</u>	参考 <u>fillLightConfig</u> 配置	
}		
}		



26.3.4 变焦补光灯配置复位

请求

Sample	Description	Value
{		
"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次完整过程调用	uint64
"call" : {		
"service" : "videoln",	服务	string
"method" :	调用方法	string
"resetFillLightConfig"		
}		
"params":{		
"channel":0,	通道号,从 0 开始	uint32
}		
}		

回复

Sample	Description	Value
{		



"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次过程调用	uint64
"result" : true,	返回调用成功	bool
}		

27 PTZOSD 显示

27.1 OSD 显示状态配置

Config Name	"ptzOsdCfg"	
Table	Description	Value
{		
"zoomOsd":{	镜头倍率显示	
"enable":true,	是否使能支持倍率显示	bool
"mode":"close",	模式: "close"关闭 "open"常开 "2s"显示 2s "5s"显示 5s "10s"显示 10s	string
},		
"posAngleOSD":{	方位角显示	
"enable":true,	是否使能支持方位角显示	bool
"mode":"close",	模式: "close"关闭	string



	"open"常开 "2s"显示 2s "5s"显示 5s "10s"显示 10s	
},		
"cursorOSD":{	十字光标显示	
"enable":true,	是否使能支持十字光标显示	bool
"openType":"close",	开关状态： "close"关闭 "open"开启	string
}		
"presetOSD":{	预置点显示	
"enable":true,	是否使能支持预置点显示	bool
"openType":"close",	开关状态： "close"关闭 "open"开启	string
}		
"verticalDirection": "positive"	垂直方向显示角度方式: "positive"- 正角度; "reverse"- 负角度;	string
}		

27.2 RPC

27.2.1 设置 PTZOSD 开关配置

请求



Sample	Description	Value
{		
"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次完整过程调用	uint64
"call " : {		
"service" : "ptz",	服务	string
"method" :	调用方法	string
"setPtzOsdConfig"		
}		
"params":{		
"channel":0,	通道号,从 0 开始	uint32
"isHttpFunc":true,	是否 http 接口	Bool
"table":{		
<u>ptzOsdCfg</u>	参考 <u>ptzOsdCfg</u> 配置	
}		
}		
}		

答复



Sample	Description	Value
{		
"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次过程调用	uint64
"result" : true,	返回调用成功	bool
}		

27.2.2 获取 PTZOSD 开关配置

请求

Sample	Description	Value
{		
"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次完整过程调用	uint64
"call" : {		
"service" : "ptz",	服务	string
"method" : "getPtzOsdConfig"	调用方法	string
}		
"params":{		



"channel":0,	通道号,从 0 开始	uint32
"isHttpFunc":true,	是否 http 接口	Bool
}		
}		

回复

Sample	Description	Value
{		
"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次过程调用	uint64
"result" : true,	返回调用成功	bool
"params":{		
ptzOsdCfg	参考 ptzOsdCfg 配置	
}		
}		

27.2.3 设置 PTZ OSD 视频裁剪位置调整显示

请求



Sample	Description	Value
{		
"session": 256,	会话编号	uint64
"id": 2,	标志一次完整过程调用	uint64
"call": {		
"service": "ptz",	服务	string
"method": "setImageCropRatio"	调用方法	string
}		
"params": {		
"channel": 0	获取的通道号, 从 0 开始	
"table": {		
"imageCropRatio": 21,	图像裁剪比例 0.21, 放大 100 倍	uint64
}		
}		
}		



回复

Sample	Description	Value
{		
"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次过程调用	uint64
"result" : true,	返回调用成功	bool
}		

28 设备恢复

28.1 设备重启

请求

Sample	Description	Value
{		
"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次完整过程调用	uint64
"call " : {		
"service" : "program",	服务	string
"method" : "reboot"	调用方法	string



}		
"params":{		
"delay" : 5	可选字段 延时执行秒数,, 范围[5,20]	uint32
	如果五此字段或字段为空, 为 10 秒默认时间	
}		
}		

回复

Sample	Description	Value
{		
"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次过程调用	uint64
"result" : true,	返回调用成功	bool
}		

28.2 恢复出厂设置

请求

Sample	Description	Value



{		
"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次完整过程调用	uint64
"call " : {		
"service" : "program",	服务	string
"method" : "factoryReset"	调用方法	string
}		
"params":{		
"mode" : simple	simple :简单恢复 factory :恢复出厂	
}		
}		

回复

Sample	Description	Value



{		
"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次过程调用	uint64
"result" : true,	返回调用成功	bool
}		

29 OSD 配置服务

29.1 配置

Config Name	"videoEncOSD"	
Table	Description	Value
{		
"photo":{	【可选】 图片叠加	
"enable":true	图片叠加使能	bool
"data":"	需要叠加的图片的 base64 编码数据 图片小于 128*128 的图片可 以叠加	string
"rect":Rect	叠加的位置	
}		
"channelTitle":{	【可选】 通道标题	



"enable":true	使能	bool
"data":""	通道标题字符串,最多 32 个字符	
"rect":Rect	通道标题位置	
}		
"temperatureDisp":{	温度显示	
"enable":true	使能	bool
}		
"temperatureDrift":{	温度漂移开关	
"enable":true	使能	bool
}		
"timeTitle":{	【可选】 时间标题	
"enable":true	使能	bool
"enableWeek":true	是否显示星期	bool
"rect": Rect	时间标题位置	
}		
"custom":[{	【可选】 自定义标题, 最多 8 条	array
"enable":true	使能	bool
"data":"" ,	标题, 最多 32 个字符	string
"rect":Rect,	位置	
}]}	//End of custom	
"property":{	【可选】	
"timeFormat": 0,	时间格式 (可选)	uint



"dateFormat": 0,	日期格式 (可选)	uint
"OSDProperty": 0,	OSD 属性 (可选)	uint
"OSDFont": 0,	OSD 字体 (可选)	uint
"OSDColor": {	OSD 颜色 (可选)	uint
type:0		
value: 0xffffffff	该值表示 rgb 颜色: type 为 0, 该值无效 type 为 1, 该值为自定义颜色值	uint
}		
}		
},{}]		
自定义 OSD 配置		
Config Name	"customOSD"	
Table	Description	Value
{		
"custom":{[【可选】 自定义标题, 最多 8 条	array
"enable":true	使能	bool
"data":"",	标题, 最多 32 个字符	string
"rect":Rect,	位置	
}}, //End of custom		
}		



},]

29.2 能力

Config Name	"videoEncOSDCapa"	
Table	Description	Value
{		
"enable":true,	是否支持 OSD 叠加	bool
"photo":{	图片叠加	
"enable":true,	是否支持图片叠加	bool
"count":1	支持的叠加个数	uint32
,		
"channelTitle":{	通道标题	
"enable":true,	是否支持通道标题叠加	bool
"count":1	支持的叠加个数	uint32
,		
"temperatureDisp":{	温度显示能力	
"enable":true	使能	bool
}		
"temperatureDrift":{	温度漂移开关	
"enable":true	使能	bool
}		
"timeTitle":{	时间标题	bool
"enable":true,	是否支持时间标题叠加	bool



"count":1	支持的叠加个数	uint32
},		
"custom":{	自定义标题	
"enable":true,	是否支持自定义标题叠加	bool
"count":1	支持的叠加个数	uint32
},		
"property":{	Osd 属性	
"timeFormat":{	时间制式:	uint32
	0 --- 24 小时制式	
	1 --- 12 小时制式	
"enable":true,		
"enum":[0,1]		
},		
"dateFormat":{	日期格式:	uint32
	0 --- XXXX-XX-XX (年月日)	
	1 --- XX-XX-XXXX (月日年)	
	2 --- XX-XX-XXXX (日月年)	
	3 --- XXXX 年 XX 月 XX 日	
	4 --- XX 月 XX 日 XXXX 年	
	5 --- XX 日 XX 月 XXXX 年	
	6 --- XXXX/XX/XX(年月日)	
	7 --- XX/XX/XXXX(月日年)	
	8 --- XX/XX/XXXX(日月年)	



"enable":true,	
"enum":[0,1,2,3,4,5,6,7,8]	
}	
OSDProperty:{	OSD 属性： 0 --- 透明, 闪烁 1 --- 透明, 不闪烁 2 --- 不透明, 闪烁 3 --- 不透明, 不闪烁
"enable":true,	
"enum":[0,1,2,3]	
}	
OSDFontSize:{	OSD 字体： 0 --- 16*16 1 --- 32*32 2 --- 48*48 3 --- 64*64 4 --- 自适应
"enable":true,	
"enum":[0,1,2,3,4]	
}	
OSDColor:{	OSD 颜色： 0 --- 默认颜色 1 --- 自定义
"enable":true,	
"enum":[0,1]	



}		
}		
}		

29.3 RPC

29.3.1 设置 OSD

请求

Sample	Description	Value
{		
"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次完整过程调用	uint64
"call " : {		
"service" : "videoEnc",	服务	string
"method" : "setOSDConfig"	调用方法	string
}		
"params":{		
"channel":0,	通道号,从 0 开始	uint32
"osdDispType":1,	参数说明: 0-(全设置)默认; 1-(仅设置刷新显示)自定义 osd;	uint32



"table":{	
videoEncOSD[0]	参考 VideoEncOSD 配置
}	
}	
}	

答复

Sample	Description	Value
{		
"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次过程调用	uint64
"result" : true,	返回调用成功	bool
"params":{	备注：这个节点是可选的， 只有当设置的是图片叠加 时，才会有该节点	
"rect":Rect	图片的位置信息，右下角与 左上角的差值表示图片的宽 高	
}		



{}

29.3.2 获取 OSD

请求

Sample	Description	Value
{		
"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次完整过程调用	uint64
"call " : {		
"service" : "videoEnc",	服务	string
"method" :	调用方法	string
"getOSDConfig"		
}		
"params":{		
"channel":0,	通道号,从 0 开始, -1 表示 获取所有通道的配置	uint32
}		
}		

回复



Sample	Description	Value
{		
"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次过程调用	uint64
"result" : true,	返回调用成功	bool
"params":[{		
videoEncOSD[0]	参考 videoEncOSD 配置	
},{}]		
}		

29.3.3 获取 OSD 能力

请求

Sample	Description	Value
{		
"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次完整过程调用	uint64
"call " : {		
"service" : "videoEnc",	服务	string
"method" : "getOSDCapa"	调用方法	string
}		



{}

回复

Sample	Description	Value
{		
"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次过程调用	uint64
"result" : true,	返回调用成功	bool
"params":{		
videoEncOSDCapa	参考 videoEncOSDCapa 能力	
}		
}		

29.3.4 设置自定义 OSD

请求

Sample	Description	Value
{		
"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次完整过程调用	uint64
"call " : {		



"service" : "videoEnc",	服务	string
"method" :	调用方法	string
"setCustomOSDConfig"		
}		
"params":{		
"channel":0,	通道号,从 0 开始	uint32
"table":{		
customOSD	参考 customOSD 配置(该方 法直接把 osd 设置给 dsp, 不存到内存配置中, 不体现 在获取 osd 配置中, 也不保 存数据库)	
}		
}		

答复

Sample	Description	Value
{		
"session" : 256,	会话编号	uint64



"id" : 2,	标志一次过程调用	uint64
"result" : true,	返回调用成功	bool
"params":{	备注：这个节点是可选的， 只有当设置的是图片叠加 时，才会有该节点	
"rect":Rect	图片的位置信息，右下角与 左上角的差值表示图片的宽 高	
}		
}		

30 十字光标

30.1 十字光标 OSD 配置

Config Name	"PTZOSDConfig"	
Table	Description	Value
{		
"cursorOSD":{	光标叠加	
"enable":"close"	光标叠加使能："close"-关闭；"open"-显示	String
"color":"red"	光标颜色："red"-红，"black"-黑，"white"-白	string



	white"-白, "blue"-蓝, "green"-绿	
"rect":Rect	光标叠加的位置(归一化坐标 1000*1000; 中心坐标, 宽高): 分别 表示: X 坐标, Y 坐标, 光标宽度, 光 标高度	Rect
"cursorOSDType":"shapeType1"	光标形状: "shapeType1"-十字架; "shapeType2"-瞄准镜	string
}		
}		

30.2 RPC

30.2.1 获取 PTZ OSD 配置

请求

Sample	Description	Value
{		
"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次完整过程调用	uint64
"call" : {		
"service" : "ptz",	服务	string
"method" :	调用方法	string
"getPtzOsdConfig"		
}		



"params":{		
"httpInterface":true,	http 接口类型	Bool
}		

回复

Sample	Description	Value
{		
"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次过程调用	uint64
"result" : true,	返回调用成功	bool
"params":{		
PTZOSDConfig	请参看 PTZOSDConfig 配置	
}		
}		

30.2.2 设置 PTZ OSD 配置

请求

Sample	Description	Value
{		
"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次完整过程调用	uint64



"call" : {		
"service" : "ptz",	服务	string
"method" : "	调用方法	string
setPtzOsdConfig "		
}		
"params":{		
"httpInterface":true,	http 接口类型	Bool
PTZOSDConfig	请参看 PTZOSDConfig 配置	
}		
}		
}		

回复

Sample	Description	Value
{		
"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次过程调用	uint64
"result" : true,	返回调用成功	bool
}		



31 区域聚焦

31.1 区域聚焦配置

Config Name	"areaFocus"	
Table	Description	Value
{	归一化到[0,1000]	
"startPoint":{	区域左上角坐标点	
"posX":1,		Int
"posY":1		
}		Int
"areaParam":{	区域长宽	Int
"width":1,	区域宽度	Int
"height":1	区域高度	
}		
}		

31.2 RPC

31.2.1 设置区域聚焦

请求



Sample	Description	Value
{		
"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次完整过程调用	uint64
"call " : {		
"service" : "ptz",	服务	string
"method" : "setAreaFocus"	调用方法	string
}		
"params":{		
<u>areaFocus</u>	请参看 <u>areaFocus</u> 配置	
}		
}		
}		

回复

Sample	Description	Value
{		
"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次过程调用	uint64



"result" : true,	返回调用成功	bool
}		

32 日夜状态获取

请求

Sample	Description	Value
{		
"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次完整过程调用	uint64
"call" : {		
"service" : "ptz",	服务	string
"method" :	调用方法	string
"getDayNightStatus"		
}		
"params":{		
"channel":0,	通道号,从 0 开始,	uint32
"queryType":0,	0:默认查询日夜状态, 1: 查询 icr 工作状态	uint32
}		



}

回复

Sample	Description	Value
{		
"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次过程调用	uint64
"result" : true,	返回调用成功	bool
"params":{		
"dayNight":0,	日夜状态: 0-白天;1-夜晚	uint32
"icrStatus":0,	icr 状态: 0-白天;1-夜晚;2-透雾;3-切换过程中	uint32
}		
}		

33 获取当前视场角

请求

Sample	Description	Value
{		
"session" : 256,	会话编号	uint64



"id" : 2,	标志一次完整过程调用	uint64
"call" : {		
"service" : "ptz",	服务	string
"method" : "getZoomFOV"	调用方法（获取当前倍率下视场角）	string
}		
"params":{		
"channel":0,	通道号,从 0 开始,	uint32
}		
}		

回复

Sample	Description	Value
{		
"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次过程调用	uint64
"result" : true,	返回调用成功	bool
"params":{		



"horizontalAngle":0,	水平角度(放大 100 倍值)	uint32
"verticalAngle":0,	垂直角度(放大 100 倍值)	uint32
}		
}		

34 获取镜头焦距

请求

Sample	Description	Value
{		
"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次完整过程调用	uint64
"call ":{		
"service" :"ptz",	服务	string
"method" :	调用方法 (获取镜头焦距值)	string
"getFocalLength"		
}		
"params":{		
"channel":0,	通道号,从 0 开始,	uint32



}		
}		

回复

Sample	Description	Value
{		
"session": 256,	会话编号	uint64
"id": 2,	标志一次过程调用	uint64
"result": true,	返回调用成功	bool
"params":{		
"focusLength":0,	镜头焦距(放大 100 倍值)	uint32
"horizontalWidth":0,	水平宽度(放大 100 倍值)	uint32
"verticalWidth":0,	垂直宽度(放大 100 倍值)	uint32
}		
}		

35 PTZ 参数配置

35.1 设置 Zoom 变倍速度

请求

Sample	Description	Value



{		
"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次完整过程调用	uint64
"call " : {		
"service" : "ptz",	服务	string
"method" :	调用方法	string
"setBasicConfig"		
}		
"params":{		
"zoomSpeed":5,	变倍速度等级: 1 - 8 级	Int
}		
}		
}		

回复

Sample	Description	Value
{		
"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次过程调用	uint64
"result" : true,	返回调用成功	bool



{}

35.2 获取 PTZ 基本配置参数

请求

Sample	Description	Value
{		
"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次完整过程调用	uint64
"call" : {		
"service" : "ptz",	服务	string
"method" : "getBasicConfig"	调用方法	string
}		
}		

回复

Sample	Description	Value
{		
"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次过程调用	uint64
"result" : true,	返回调用成功	bool



"params":{		
"proportional":{		
"enable":true	是否开启比例变倍配置	Bool
}		
"presetvideofreeze":{		
"enable":true	是否开启预置点视频冻结	Bool
}		
"auto_flip":{		
"enable":true	是否开启自动翻转, 默认 true	Bool
}		
" presetSpeed":0,	预置点速度等级	Int
"maxAngle":"(0 – 90)",	最大仰角	string
"zoomSpeed":0,	变倍速度等级	Int
" manualControlLevel":"low",	手控速度等级	String
" sweepSpeed":0,	扫描速度等级	Int
"poweroffSave":"disalbe"	掉电记忆模式	
}		
}		



36 相机通用接口

36.1 通用接口命令配置

Config Name	"commonCfg"	
{		
"channel":0,	通道号,从 0 开始	uint32
"isHttpFunc":true,	http 对外私有协议接口	Bool
"cmdType":1,	命令说明: 1-设备断电通知(34.2 节) 2-图像场景和聚焦参数配置(34.3 节) 3-测距查询(客户定制需求)(34.4 节)	Int
}		

36.2 设备断电通知配置

36.2.1 设备断电通知

请求

Sample	Description	Value
{		



"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次完整过程调用	uint64
"call " : {		
"service" : "ptz",	服务	string
"method" :	调用方法	string
"setBasicConfig"		
}		
"params":{		
<code>commonCfg</code>	参考 <code>commonCfg</code> 配置	
}		
"disconnectPower":1,	断电通知状态 (同步接口)	Int
}		
}		
}		

回复

Sample	Description	Value
{		
"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次过程调用	uint64



"result" : true,	返回调用成功	bool
}		

36.3 图像场景和聚焦参数配置

36.3.1 图像场景和聚焦参数

Config Name	"sceneFocusCfg"	
table	Description	Value
{		
"scene": "auto",	图像场景模式; "auto"-通用场景 "timing"-定时场景 "outdoor"-室外场景 "night"-夜晚场景 "roadway"-道路场景	string
"focus":{	【可选】IPC 相机不支持 聚焦	
"focusAlg": " classical "	【可选】仅寰宇 H 系列机芯支持该字段 聚焦算法; "classical"-普通算法 "AIAF"-AIAF 算法	String
"mode": "auto",	【可选】 聚焦模式: ["auto", "manual", " semiautomatic"]	String
"minFocusLength":	【可选】	String



"1.0m",	最小聚焦距离： ["10cm","30cm","1.0m","1.5m","3.0m","6.0m","10.0m","20.0m","50.0m","100.0m","500.0m","1000.0m","infinity"]	
"sensitivity" : "middle",	灵敏度等级： [0 - "low", 1 - "middle", 2 - "high"]	string
"ratioLimit" : 23,	倍率限制： [20,40,60]	int
"initializeLens" : 0,	镜头初始化： 0 - 关闭, 1 - 开启	int
}//End of focus		
}		

36.3.2 图像场景和聚焦设置

请求

Sample	Description	Value
{		
"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次完整过程调用	uint64
"call" : {		
"service" : "ptz",	服务	string
"method" :	调用方法	string
"setBasicConfig"		
}		



"params":{		
<u>commonCfg</u>	参考 <u>commonCfg</u> 配置	
<u>sceneFocusCfg</u>	参考 <u>sceneFocusCfg</u> 配置	object
}		
}		

回复

Sample	Description	Value
{		
"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次过程调用	uint64
"result" : true,	返回调用成功	bool
}		

36.3.3 图像场景和聚焦获取

请求

Sample	Description	Value
{		



"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次完整过程调用	uint64
"call " : {		
"service" : "ptz",	服务	string
"method" : "getBasicConfig"	调用方法	string
}		
"params":{		
<u>commonCfg</u>	参考 <u>commonCfg</u> 配置	
}		
}		

回复

Sample	Description	Value
{		
"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次过程调用	uint64
"result" : true,	返回调用成功	bool
"params":{		



<u>sceneFocusCfg</u>	参考 <u>sceneFocusCfg</u> 配置	object
}		
}		

36.4 激光测距

36.4.1 测距值查询

请求

Sample	Description	Value
{		
"session": 256,	会话编号	uint64
"id": 2,	标志一次完整过程调用	uint64
"call": {		
"service": "ptz",	服务	string
"method": "getBasicConfig"	调用方法	string
}		
"params": {		
<u>commonCfg</u>	参考 <u>commonCfg</u> 配置	



}		
}		

回复

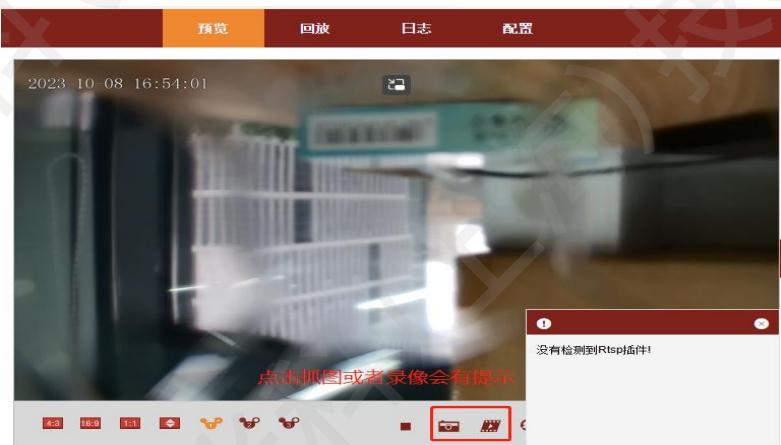
Sample	Description	Value
{		
"session" : 256,	会话编号	uint64
"id" : 2,	标志一次过程调用	uint64
"result" : true,	返回调用成功	bool
"params":{		
"distance":1000	激光测距值, 放大 100x	Int
}		
}		

五 常见问题

1 使用浏览器登录机芯设备 web 界面，没有下载预览插件

1. 视频无法预览或者预览卡顿。
2. 设备无法抓图和录像，web 右下角会提示如下信息：





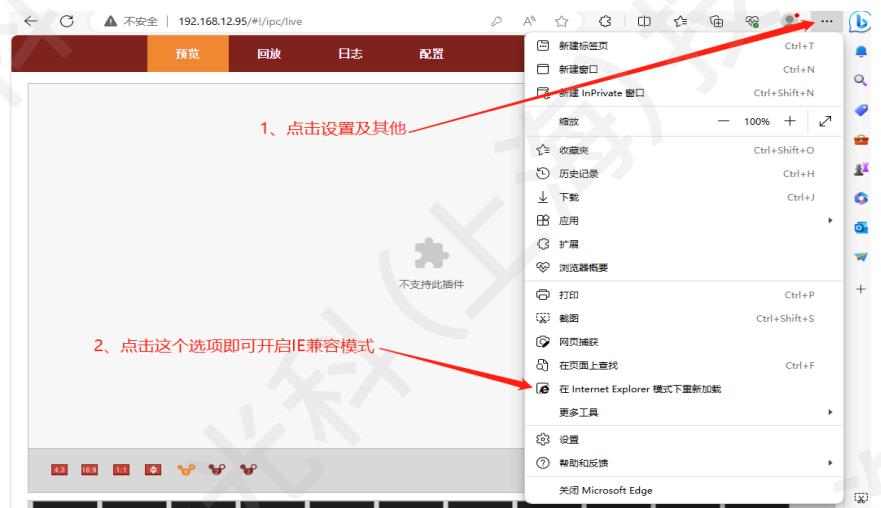
3. 无法使用事件管理绘制侦测区域线：



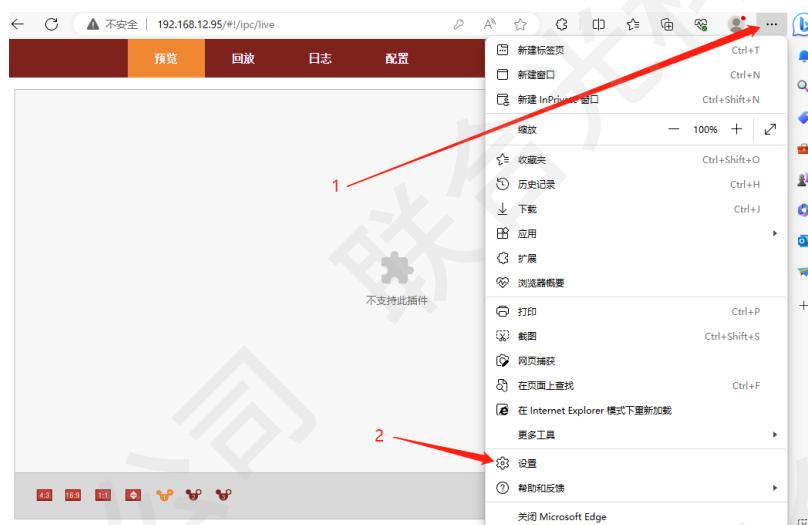
2 决方法，开启浏览器的 IE 兼容模式：

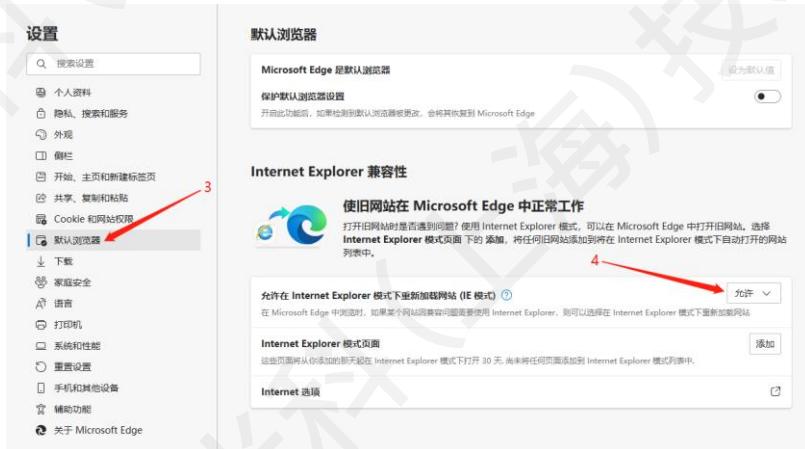
- 步骤 1，以 Windows 自带的 edge 浏览器为例，首先需要打开浏览器的 IE 兼容模式：





2. 步骤 2, 如果没有在 Internet Explorer 模式下重新加载选项 (没有才看, 有直接看步骤 3)





3. 步骤 3，开启 IE 兼容模式后，浏览器会提示下载插件

下载插件

关闭浏览器

安装插件

打开浏览器登录设备（记得开启 IE 兼容模式，步骤 1 方式）

4. 配置成功后即可正常预览，其他浏览器也需要开启 IE 兼容，开启方法可百度。

